دوائر التحكم فى الآلات الكهربية والاتظمة الاتوماتيكية



المهندس / أحمد عبد المتعال المدرس بالكلية التقنية بالدمام

دوائر التحكم في الآلات الكهربية والأنظمة الأتوماتيكية

إعسداد

الهمندس/ أحمد عبد الهنعال المدرس بالكلية التقنية بالدمام الكتاب: دوائر التحكم في الآلات الكهربية والأنظمة الأتوماتيكية

المؤلف: م. أحمد عبد المتعال

رقم الطبعة: الثانية

تاريخ الإصدار: رمضان ١٤١٩ هـ - يناير ١٩٩٩م

حقوق الطبع: محفوظة للناشر

الناشر: دار النشر للجامعات

رقم الإيداع: ١٩٩٤ / ١٩٩٤

الترقيم الدولي: 8 - 07 - 5526 - 977 الترقيم الدولي: 8 - 07 - 5526

بسم الله الرحمن الرحيم

﴿ رب أوزعنى أن أشكر نعمتك التي أنعمت على وعلى والدى وأن أعمل صالحاً ترضاه وأصلح لى في ذريتي إنى تبت إليك وإنى من المسلمين ﴾

صدق الله العظيم

شكر وتقدير

اتقدم بخالص الشكر إلى الدكتور / إبراهيم أبو الفتوح -- دكتور الآلات الكهربية بكلية الهندسة جامعة المنيا وكذلك أتقدم بخالص الشكر إلى المهندس ممدوح مصطفى عطية مهندس التحكم بكهرباء مصر لتعاونه الصادق، وأيضاً أتقدم بالشكر الجزيل لكل من ساهم معنا لكى يظهر هذا الكتاب بهذه الصورة المشرفة.

م/ أحمد عبد المتعال

مقدمة سلسلة التحكم العملية

لقد تسابقت الدول المتقدمة في العالم بعد الحرب العالمية الثانية في تطوير أنظمة التحكم المعمول بها في الصناعة آنذاك، فبدأت أنظمة التحكم اليدوية في الاختفاء وتطورت أنظمة التحكم الأتوماتيكية لما لها من مميزات كثيرة، ولقد ظهر العديد من أنظمة التحكم الأتوماتيكية وتطور البعض الآخر منذ ذلك الحين. وفيما يلى عرض لأهم أنظمة التحكم الأتوماتيكية المعمول بها في الصناعة:

- ١ التحكم بالملامسات (التحكم الكهرومغناطيسي).
 - ٢ التحكم النيوماتيكي والكهرونيوماتيكي.
 - ٣ التحكم الهيدروليكي والكهروهيدروليكي.
 - ٤ التحكم الالكتروني.
 - ٥ التحكم بالميكروبروسيسور.
 - 7 التحكم بأجهزة التحكم المبرمج PLC'S.

ولقد كان يراودنى خاطر – منذ أن عملت بالصناعة ولمست حاجة جميع العاملين من مهندسين وفنيين إلى مرجع سريع يلم بمتطلباتهم التقنية – أن أكتب كتاباً يفى بهذه المتطلبات، ولكنى آثرت التريث لحين اكتساب الخبرة فى شتى أنواع التحكم، وازداد هذا الخاطر بعد أن عملت فى مجال التدريس العملى ولمست حاجة الطلاب التقنيين لهذه النوعية من الكتب، فتحول الخاطر إلى عزيمة وتوكلت على الله وشرعت فى عمل سلسلة التحكم العملية والتى تتناول مختلف أنواع التحكم المعمول بها أسلوب، متدرج سهل يراعى القارئ المبتدئ، ويلبى رغبة القارئ الفنى، ويشبع القارئ المحترف، وأتمنى من الله أن أوفق لخدمة القارئ العربى وأن أساهم فى إثراء الكتبة العربية.

م. أحمد عبد المتعال

مقدمة الكتاب

يعد التحكم في الآلات الكهربية عصب أي صناعة، فما قامت الصناعات وتقدمت وازدهرت إلا بتقدم وسائل التحكم في الآلات الكهربية.

ولهذا السبب اخترت أن أبدأ سلسلة التحكم العملية بهذا الكتاب.

ولقد تعرضت في هذا الكتاب للتحكم في الآلات الكهربية بطريقة متدرجة بدأت باستعراض الآلات الكهربية بطريقة مبسطة، ثم أجهزة التحكم المختلفة ثم استعراض أهم الرموز الدولية والعالمية المستخدمة في مجال الصناعة، ثم تدرجت في دوائر التحكم مع عرض عدة أنماط للدائرة الواحدة حتى يستطيع القارئ أن يتفهم أي لوحة تحكم، وبعد ذلك تعرضت لدوائر التحكم لبعض الأنظمة المعروفة كالأوناش الكهربية والمصاعد وبعض العمليات الصناعية، ثم أعقبت ذلك بفصل عن كيفية اختيار مكونات لوحة التحكم باستخدام كتالوجات شركة تليميكنيك الفرنسية وكذلك كيفية تركيبها، ثم أنهيت الكتاب بفصل يعتبر من أهم الفصول للفني المحترف وهو عن كيفية فحص دوائر التحكم واكتشاف الأعطال، وأعتقد أن هذا الكتاب بهذا الشكل سيكون مرشداً للقارئ الفني المبتدئ، ومشوقاً للقارئ العادي ومعيناً جيداً للفني المحترف.

وأخيراً أسأل الله أن يحوز هذا العمل رضاء كل من يقرأه....

الباب الأول

المكونات الأساسية لنظام التحكم الأتوماتيكي

المكونات الأساسية لنظام التحكم الأتوماتيكي

١ / ١- مقدمة:

لقد زادت رغبة المستثمرين والقطاعات المختلفة لتحويل أسلوب التشغيل في مصانعهم من النظام الاتوماتيكي، لما له من مميزات كثيرة نذكر منها ما يلي:

- ١ تحسين جودة الإنتاج وكفاءته.
- ٢ تقليل عدد العمالة المستخدمة.
 - ٣ زيادة درجة الأمان للعاملين.
- ٤ التحكم في الإنتاج بسهولة ويسر للوصول للوضع المثالي للمنتج.

ولكى نتمكن من دراسة أنظمة التحكم الأتوماتيكى، سواء كانت تقليدية أو حديثة، يجب أولاً أن نتعرف على مكونات أي نظام تحكم وهي:

1 - عناصر التشغيل: وهى العناصر المسئولة عن تشغيل النظام مثل: المحركات الكهربية والاسطوانات (الهوائية والهيدروليكية) والحركات (الهوائية والهيدروليكية) والمحانات الكهربية إلخ، وسوف نتناول في هذا الكتاب الحركات الكهربية فقط.

٢ - أجهزة التحكم وتنقسم إلى:

أ – أجهزة نقل البيانات.

ب - أجهزة معالجة البيانات.

جـ - أجهزة التحكم في القدرة.

د - أجهزة مخاطبة الإنسان للآلة.

١ / ٢ - الحركات الكهربية:

وتنقسم المحركات الكهربية حسب تيار التشغيل إلى:

أ - محركات التيار المستمر: والتي تنقسم بدورها حسب طريقة توصيلها إلى:

محرك التوازى – محرك التوالى – المحرك المركب – المحرك ذو التغذية المنفصلة. و حدد كات التياد المتغد من حيث نظرية عملها إلى عدة أنواع نذكر ... با ما يلى:

١ - الحركات الاستنتاجية، والتي تنقسم هي الأخرى إلى الأنواع الآتية.

- المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه ذات القفص السنجابي.
- المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه ذات العضو الدوار الملفوف.
 - المحركات الاستنتاجية أحادية الوجه ذات القفص السنجابي.
 - ٢ المحركات التزامنية ثلاثية الأوجه أو أحادية الوجه.
 - ٣ المحركات العامة والتي تعمل بالتيار المستمر أو التيار المتردد.

١ / ٢ / ١ - رموز أطراف التوصيل للمحركات:

الجدول (۱ - ۱) يبين رموز أطراف التوصيل على روزتة محركات التيار المستمر والتيار المتردد.

الجدول (١ - ١)

الأطـــراف	الوصــف	الأطراف	الوصـــف		
	الخركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه:		محركات النيار المستمر:		
(U1, V1, W1) - (U2, V2, W2)	* أطراف العضضو الشابت لحرك نجسما دلتسا	A1 - A2	أطراف عضو الاستنتاج		
(1U, 1V, 1W) -	* أطراف العضو الشابت	E1 - E2	أطراف ملف التسوازي		
(2U, 2V, 2W)	الحسرك بسرعستين	D1 - D2			
(K, L, M)	* أطراف العصصو الدوار		أطراف ملفُ التخذية		
	الخـــركـــات التـــزامنيـــة	F1 - F2	الخارج		
(U1, V1, W1) -	* أطراف العصصو الشابت		اغركبات الاستنشاجية		
(U2, V2, W2)	لح رك نج ما دلتا		أحـــادية الوجــــه:		
(1U, 1V, 1W) -	* أطراف العضر والثابت		أطراف الملف الرئيسسي		
(2U, 2V, 2W)	لمحــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	U1 - U2			
F1 - F2	* أطراف العصضيو الدوار	Z1 - Z2	أطراف الملف الثانوي		

١ / ٢ / ٢ - لوحة البيانات للمحركات:

في الشكل (١-١) صورة للوحة بيانات فارغة وأخرى للوحة بيانات محرك كمثال.

2				WEIER TYPE DVX 160/2MK				
								3
6	7	8		Δ 440V	Δ 440V		23 A	
9/10	11	12		13.5 KW	S	S ₁ COS Φ 0.9		
13	14			3500 rpm	3500 rpm 60 HZ			
15			16		•			
17		18	19	Ins. class F		IP 55	0.08 t	
20								

لوحة بيانات فارغة

لوحة بيانات لمحرك

الشكل (١-١)

الجدول (١ - ٢) يبين محتويات كل خانة من خانات لوحة البيانات مع ذكر مثال للتوضيح.

الجدول (١ - ٢)

مثـــال	محتوياتهــــا	الخانسة
Weier	الشركة المصنعة	1
Type DVX 160/2MK	الموديل	2
3 ~	نوع تيار التشغيل	3
Mot	نوع الماكينة مولد أو محرك	4
7163	رقم تسلسلي للإنتاج داخل المصنع	5
Δ	طريقة توصيل الملفات	6
440V	جهد التشغيل	7
23A	تيار التشغيل	8
135KW	قدرة الماكينة (KW)	9
	القدرة الظاهرية (KWA)	10
S	نوع التشغيل تبعاً للنظام الالماني	11
Cos \$\phi\$ 0.9	معامل القدرة	12
3500 r. p. m.	سرعة الآلة الاسمية	31
60H Z	التردد	14
	جهد المجال أو جهد العضو الدوار	15
	تيار المجال أو تيار العضو الدوار	16
F .	درجة العزل	17
IP55	درجة الحماية	18
0.08t	الوزن بالطن	19
	ملاحظات إضافية	20

١ / ٢ / ٣ - درجات العزل للمحركات:

الجدول (١-٣) يبين أقصى درجة حرارة تتحملها درجات العزل المختلفة للمحركات.

الجدول (١ - ٣)

C	Н	F	В	E	A	Y	درجة العزل
>180	180	150	130	120	100	90	أقصى درجة حرارة لها بالدرجة المتوية (°C)

فإذا كانت درجة عزل المحرك F فإن أقصى درجة حرارة يتحملها هذا العزل بدون أن ينهار هي 150 درجة مئوية.

: (IP.) ع - درجات الحماية للمحركات (..IP):

يعطى رمز الحماية لأى جهاز كهربي فكرة عن مدى إمكانية الجهاز لمنع:

١ - تسرب الأجسام الصلبة.

٢ - تسرب الماء.

ويأخذ رمز الحماية الصورة الآتية IPX. Y:

حيث إن:

- (X) هي الرقم المميز لدرجة الحماية ضد تسرب المواد الصلبة داخل الجهاز.
- (Y) هي الرقم المميز لدرجة الحماية ضد تسرب الماء داخل الجهاز.

الجدول (۱ – 2) يوضح القيم المختلفة لكل من Y, X ومدلولاتهما.

مثال: إذا كان درجة حماية المحرك IP55 فهذا يعنى أن المحرك مصمم للوقاية من دخول الأتربة الضارة وكذلك ضد تسرب الماء المندفع من نافورة في جميع الاتجاهات.

الجدول (١- ٤)

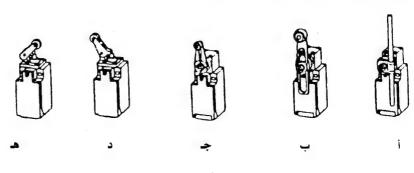
الرقـــم الميز Y	الرقـــم المميز X			
وقاية ضد تسرب الماء	وقاية ضد تسرب الأجسام الصلبة			
بدون وقاية	0	بدون وقاية	0	
وقساية ضمد تسرب قطرات الماء	1	وقاية ضد تسرب الأجسام الصلبة	1	
الساقطة عـمـودياً داخل الجـهـاز		ذات القطر الاكسبر من 50 ملى ميسر		
وقاية ضد تسرب قطرات الماء	2	وقاية ضد تسرب الأجسام الصلبة	· 2	
الساقطة بزاوية °15 بالنسبة للاتجاه الراسي		ذات القطر الأكسيسر من 12 ملى ميسر		
وقاية ضد تسرب قطرات الماء الساقطة	3	وقاية ضد تسرب الأجسام الصلبة	3	
بزاوية °60 بالنسبة للاتجاه الرأسي	- 	ذات القطر الأكبر من 2.5 ملى		
وقـــايـة ضـــد دخـــول رزاز	4	وقاية ضد تسرب الاجسام الصلبة	4	
الماء من جـــم يع الاتجــاهات		ذات القطر الأكبر من 1 ملى ميتر		
وقاية ضد دخول رزاز الماء بشكل	5	وقاية ضد تسرب الاتربة الضارة	5	
نافسورة من جميع الاتجساهات				
وقاية ضد الغرر داخل	6	وقاية كاملة ضد تسرب الاتربة	6	
الماء لمدة صــــخــــــرة				
وقاية كاملة ضد الغمر داخل الماء	7			
وقاية كاملة ضد الغمر لأي فترة زمنية	8			
تحت ارتفاع مسعين من سطح الماء				

: Data acquisition devices اجهزة نقل البيانات – ۴ / ۲

ه هذه الأحه: قمثانة الحواس الخمسة لنظام التحكم حيث تقوم بإعطاء معلومات عن ظروف تشغيل الماكينة أو العملية الصناعية مثل: إعطاء معلومات عن درجة الحرارة والضغط ومنسوب السوائل في الخزانات... إلخ، وسوف نتناول الأنواع المختلفة لهذه الأجهزة في الفقرات التالية.

: Limit switches مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية

وتستخدم هذه المفاتيح إما في التحكم في الأجسام المتحركة أو التحكم في الحركة المكررة، ويعمل مفتاح نهاية المشوار الميكانيكي نتيجة ضغط عنصر الفعل له فتتحول ريش تلامسه المفتوحة إلى مغلقة والريش المغلقة إلى مفتوحة. وتوجد عدة أشكال لرأس عنصر الفعل لها مثل: خابور من الصلب، أو خابور وعجلة من الصلب، أو عجلة من البلاستيك أو الصلب لها حرية الحركة في اتجاه واحد أو في اتجاهين... إلخ. ويتم تثبيت كامات في الأجسام المتحركة حتى تتمكن من الضغط على عنصر الفعل للمفتاح. والشكل (١-٢) يعرض أشكالاً مختلفة لنهايات المشوار الميكانيكية لها رءوس عناصر فعل مختلفة.



الشكل (١ – ٢)

حيث إِن

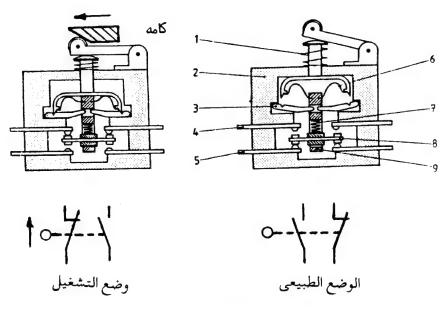
الشكل ألفتاح بذراع تدفع باليد في أي اتجاه.

الشكل ب لمفتاح بعجلة يمكن رفعها وخفضها تدفع بكامة تتحرك يميناً أو يساراً. الشكل جلفتاح بعجلة تدفع بكامة تتحرك يميناً أو يساراً.

الشكل د لمفتاح بعجلة تدفع بكامة تتحرك إلى أعلى. الشكل ه لمفتاح بعجلة يدفع بكامة تتحرك يميناً.

وعادة فإن عنصر الفعل للمفتاح يقوم بدفع ريش تلامس المفتاح والتى تكون فى الغالب عبارة عن ريشتين إحداهما مفتوحة طبيعياً NO، والأخرى مغلقة طبيعياً NC، وفى بعض الأحيان تكون ريشة قلاب لها ثلاثة أطراف، طرف مفتوح وطرف مغلق، ويرمز لها CO.

والشكل (١ – ٣) يبين قطاعين لمفتاح نهاية مشوار بخابور وعجلة لها حرية الحركة في اتجاه اليسار، أحدهما في الوضع الطبيعي للمفتاح، والآخر في وضع التشغيل تحت تأثير ضغط كامة على عجلة المفتاح.



الشكل (۱ – ۳)

مكونات مفتاح نهاية المشوار:

١ - عنصر الفعل (خابور يدفع بعجلة صلب).

٢ – جسم المفتاح.

٣ - ذراع دفع حامل الريشة المتحركة.

- ٤ -- ريشة مفتوحة.
 - ٥ ريشة مغلقة.
- ٦ كامة توجيه أذرع الدفع.
 - ٧ ياى إِرجاع.
 - ٨ ريشة متحركة.
 - ٩ حامل الريشة المتحركة.

ملاحظة:

عند وضع سهم يشير إلى أعلى بجوار نهاية مشوار فإن هذا يعنى أن المفتاح تحت تأثير قوة ضغط خارجية، وتستخدم مفاتيح نهايات المشوار الميكانيكية في آلات الطباعة وآلات الورش والأوناش والأبواب الكهربية وماكينات التعبئة والمصاعد الكهربية وسيور النقل... إلخ.

Pressure and vacuum switches مفاتيح الضغط والخلخلة - ٢ / ٣ / ١

صممت هذه المفاتيح لتنظيم ومراقبة الضغط والخلخلة في دوائر الموائع (السوائل – الغازات). وتحتوى هذه المفاتيح إما على ريش تحكم كالمستخدمة في مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية، أو تحتوى على ريش تلامس رئيسية لفصل ووصل المحركات مباشرة.

ويوجد نوعان من هذه المفاتيح تبعاً لطريقة ضبطهما:

النوع الأول: يضبط عند القيمة العظمى للضغط، فمثلاً لو ضبط المفتاح على 7 ضغط جوى فإننا نلاحظ أنه عندما يصل ضغط المائع لهذه القيمة فإنه يتغير وضع ريش التحكم للمفتاح أى تصبح الريش المفتوحة طبيعياً مغلقة والعكس صحيح. ولكن عندما يقل الضغط وصولاً إلى 3 ضغط جوى تعود ريش المفتاح لوضعها الطبيعى، ويقال في هذه الحالة: إن فرق الضغط لهذا المفتاح هو 4 ضغط جوى وهو ثابت في هذا النوع وتختلف قيمته من مفتاح لآخر حسب التصميم.

النوع الشانى: يتم ضبط كلا من القيمة العظمى للضغط والضغط الفرقى المطلوب، ويكون مزودًا بماكنين للمعايرة، فمثلاً: لو ضبط مفتاح من هذا النوع عند8 ضغط جوى كضغط فرقى، ففى هذه الحالة فإن المفتاح يعكس وضع ريشة عند 8 ضغط جوى، وتعود الريش لوضعها الطبيعى عند 5 ضغط

جوى، وتستخدم هذه المفاتيح في التحكم في الضواغط الهوائية والمضخات الهيدروليكية ومضخات الماء والسوائل الأخرى، وكذلك للتحكم في مستوى السوائل ومراقبة انسياب الموائع داخل الأنابيب، ويوجد ثلاثة أنواع من هذه المفاتيح تبعاً لنوع ريش تلامسها وهي كالآتي:

مفتاح ضغط بثلاثة أقطاب 3Pole.

مفتاح ضغط بريشتين (NO+NC)).

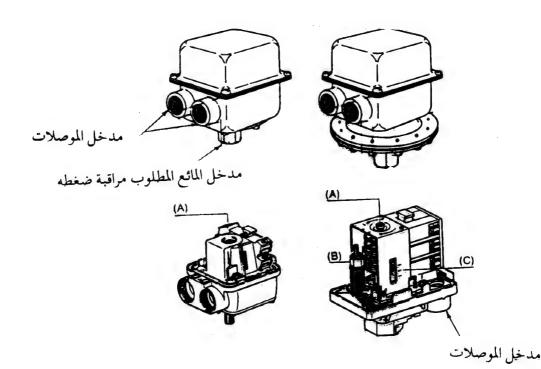
مفتاح ضغط بريشة قلاب CO.

ويوجد نوعان من هذه المفاتيح تبعاً لطريقة عملهما:

الأول: يعمل نتيجة لدفع المائع لغشاء مطاطى.

الثانى: يعمل نتيجة لدفع المائع لمكبس.

والشكل (١-٤) يعرض أربعة أشكال مختلفة لهذه المفاتيح.



الشكل (١ – ٤)

فالشكل (أ) يعرض صورة لمفتاح ضغط بغشاء مطاطى مزود بريشة قلاب وله مكانان للمعايرة.

والشكل (ب) يعرض صورة لمفتاح ضغط بمكبس وله ثلاثة أقطاب وله مكان واحد للمعايرة.

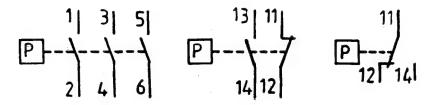
والشكل (ج) يعرض صورة لمفتاح ضغط بغشاء مطاطى مكشوف عنه غطاؤه ومزود بريشة مفتوحة وأخرى مغلقة، ويحتوى على المسمار A لمعايرة ضغط القطع (الضغط الأكبر)، والصامولة B لمعايرة الضغط الفرقى، أما التدريج C لمعرفة قيمة ضغط القطع.

والشكل (د) هو مفتاح ضغط يشبه الموضح في الشكل (ب) ولكن مكشوف غطاؤه.

حيث إن:

المسمار A لمعايرة الضغط الأكبر.

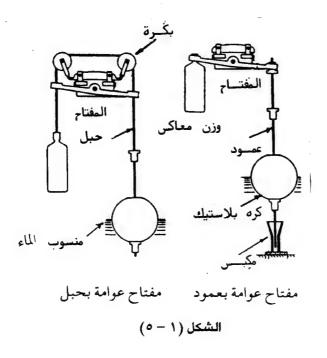
وفيما يلي الرموز الكهربية للأنواع المختلفة لمفاتيح الضغط.



ریشة قلاب Co ریشتان No + Nc ثلاثة أقطاب 3P

Float switches مفاتيح العوامات – $\pi/\pi/1$

وهى تستخدم للتحكم فى تشغيل وإيقاف المضخات الكهربية تبعاً لمستوى السوائل فى الخزانات، والذى يتم تجديده بواسطة مجموعة من مفاتيح العوامات على مستويات مختلفة، ويمكن استخدام مفاتيح العوامات لبيان مستوى السوائل داخل الخزانات.



والشكل (۱ - ٥)
يعرض المسقط الرأسى
لنوعين من مفاتيح
العوامات، أحدهما
يحتوى على حبل،
ويستخدم هذا النوع
عندما تكون عملية
الضخ خالية من
الدوامات. والثاني
يوجد به عموداً بدلاً
من الحبل، ويستخدم
عندما تسبب

دوامات شديدة.

وفيما يلي الرموز الكهربية للأنواع المختلفة لمفاتيح العوامات:

ریشة قلاب Co ریشتان No + Nc ثلاثة أقطاب 3Pole

: Proximity switches المفاتيح التقاربية - ٤ / ٣ / ١

تنقسم هذه المفاتيح إلى نوعين هامين تبعاً لنظرية عملهما:

النوع الأول: يبنى عمله على توليد مجال مغناطيسي يتغير عند اقتراب جسم معدني منها لذلك تسمى بمفاتيح تقاربية حثية.

النوع الثاني: يبني عمله على توليد مجال كهربي يتغير عند اقتراب جسم عازل

كهربياً منها، لذلك تسمى مفاتيح تقاربية سعوية.

مميزات المفاتيح التقاربية

- ١ ليس لها أجزاء متحركة.
- ٢ عمرها لا يتأثر بعدد مرات التشغيل والفصل ولا بمعدل التشغيل.
 - ٣ لا تتأثر بالرطوبة ولا بالزيت ولا بالأتربة.
- ٤ لها استجابة سريعة جداً عند اقتراب جسم غريب منها مما يقلل من التيار العابر، ويتراوح مسافة إحساسها بين (0:40mm) ولكل مفتاح تقاربي مسافة إحساس تعتمد على تصميمه.

ومن العوامل المهمة في اختيار المفتاح التقاربي المناسب:

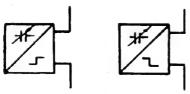
١ - معرفة نوع الأجسام التي ستقترب من المفتاح، فإذا كانت من الحديد أو الألومنيوم أو النحاس يستخدم النوع الحثي. وإذا كانت عازلة للكهرباء يستخدم النوع السعوي.

٢ - مسافة الإحساس للمفتاح وهي أكبر مسافة يشعر عندها المفتاح باقتراب جسم غريب منه، ويقوم حينئذ بتغيير وضع ريش تلامسه فتصبح المفتوحة طبيعيا مغلقة والعكس بالعكس. والشكل (١-٦) يبين صورة لمفتاح حثى يستخدم في دائرة لعد البراميل المصنعة من الحديد، وصورة لمفتاح سعوى بدائرة لعد الصناديق المصنعة من الكرتون. وفيمايلي الرموز الكهربية للمفاتيح التقاربية.





الشكل (١-٢)

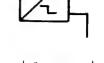


مفتاح سعوى يوصل التيار عند التقارب



مفتاح حثى يوصل التيار عند التقارب





فتاح حثى يقطع نيار عند التقارب

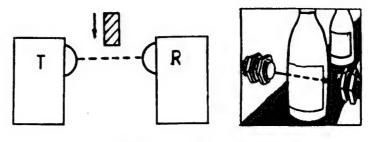
مفتاح سعوى يقطع

التيار عند التقارب

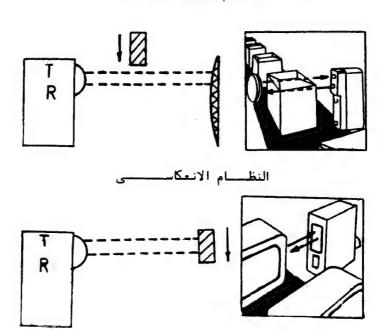
۱ / ۳ / ه - الخلايا الضوئية Photo electric detectors

تتميز الخلايا الضوئية عن المفاتيح التقاربية بمدى التشغيل الكبير الذى يتراوح ما بين عدة ملى ميترات إلى عدة أمتار، كما أنها تعمل مع أى نوع من الأجسام سواء كانت عازلة كهربياً أو موصلة كهربياً، ويمكن تقسيم الخلايا الضوئية حسب أنظمة عملها إلى:

- 1 نظام الطريق الواحد: حيث يثبت المرسل Transmitter، والمستقبل Peceiver المخلية الضوئية عند ركنى المنطقة المراد اكتشاف أى جسم غريب يمر فيها، وأقصى مسافة بين المستقبل والمرسل في هذا النظام ثلاثون متراً. ويساعد هذا النظام على اكتشاف الأجسام غير الشفافة وغير العاكسة.
- ٧ النظام الانعكاسى: حيث يكون المرسل والمستقبل مجتمعين معاً في غلاف واحد، وتحتاج الخلايا الضوئية التي تعمل بهذا النظام لسطح عاكس. ويتلخص مبدأ عمل هذا النظام في أن المرسل يرسل أشعة تحت الحمراء، وعندما تصطدم هذه الأشعة بالسطح العاكس ترتد لتسقط على المستقبل وهذا يمثل الوضع الطبيعي. أما إذا مر جسم غريب بين الخلية والعاكس فإن الأشعة تحت الحمراء لن ترتد مرة أخرى إلى المستقبل الموجود داخل الخلية، وهنا يتغير وضع ريش تلامس الخلية الضوئية وأقصى مسافة بين الخلية والسطح العاكس عشرة أمتار، ويستخدم هذا النظام لاكتشاف الأجسام التي لا تعكس الأشعة الضوئية.
- ٣ النظام التقاربي: ويوضع المرسل والمستقبل داخل غلاف واحد بحيث إن المرسل يرسل أشعة فوق بنفسجية، وعندما يمر جسم غريب تصطدم به هذه الأشعة لتسقط على المستقبل فيتغير وضع ريش التلامس للمفتاح، وأقصى مسافة بين الخلية والجسم ثلاثون سنتيمتراً، ويستخدم هذا النظام لاكتشاف الأجسام الشفافة والعاكسة. والشكل (١ ٧) يوضح نظرية عمل هذه الأنظمة.



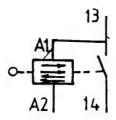
نظيام الطريق الواحد



النظام التقاربي

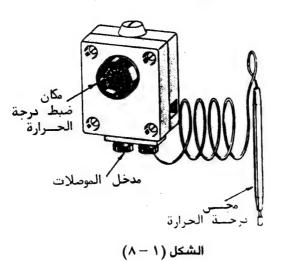
الشكل (١ - ٧)

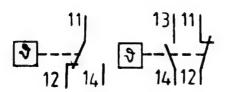
وفيما يلي رمز الخلية الضوئية بشكل عام (رمز غير قياسي).



۱ / ۳ / ۲ - مفاتیح درجة الحرارة Thermostates:

تعمل مفاتيح درجة الحرارة عند درجة الحرارة التي تعاير عليها، وعندها تتحول





ریشتان No + Nc ریشة قلاب Co

والعكس. وعند انخفاض درجة الحرارة عن حد المعايرة بقيمة فرقية معينة (تعتمد على تصميم الجهاز) تعود ريش التحكم للمفتاح لوضعها الطبيعي تماماً مثل: مفاتيح الضغط. وعادة تستخدم هذه المفاتيح في مراقبة درجهة الحسرارة للمكابس والضواغط والمكيفات وماكينات ورش الإنتاج والمغاسل... إلخ.

ريش المفتاح المغلقة إلى مفتوحة

والشكل (١- ٨) يعسرض صورة لأحد مفاتيح درجة الحرارة، وفي الرسم المقابل رموز مفاتيح درجة الحرارة الكهربية.

Protection devices أجهزة الوقاية - ٧ / ٣ / ١

وتقوم هذه الأجهزة بحماية الدوائر الكهربية من:

الشكل (۱–۱) الشكل (1–۱)

الكهربى معاً أو اتصال أحد الأوجه أو أكثر من وجه مع الأرضى أو مع خط التعادل. ويزداد التيار المار في الدائرة لحظة القصر ليصل عدة مرات من

أ - القيصر: وهو اتصال أوجه المصدر

قيمته الأصلية، ويعتمد ذلك على جهد التشغيل ومكان القصر ومساحة مقطع الأسلاك. والشكل (1-9) يعرض أربعة أشكال مختلفة للقصر.

- ب زيادة الحمل: وهو زيادة تيار التشغيل للمحركات إلى مرة ونصف أو أكثر من قيمته الأصلية وينتج ذلك من حمل زائد على الآلة المدارة بالحرك.
- ج التسرب الأرضى: ينشأ من حدوث تلامس غير كامل لأحد أوجه المصدر الكهربي مع الأرضى وذلك من خلال مقاومة كبيرة مثل: جسم الإنسان؛ علماً بأن التيار الخطر على الإنسان (30mA).
- د ارتفاع درجة حرارة المحركات: ينشأ نتيجة لسوء التهوية أو تعطل نظام التبريد للمحرك، وقد يؤدى ذلك إلى احتراق المحرك.

ه - انعكاس الأوجه أو عدم اتزان الأوجه أو انخفاض الجهد أو ارتفاعه.

ولحماية الدوائر الكهربية من القصر تستخدم إما المصهرات Fuses، أو قواطع الدائرة الا توماتيكية miniatures، ويفضل استخدام قواطع الدائرة عن المصهرات لإمكانية إعادتها للتشغيل بعد حدوث القصر وإزالة أسبابه، بينما المصهرات يلزم تغيرها بعد حدوث القصر، ولحماية المحركات الكهربية من زيادة الحمل تستخدم المتممات الحرارية Thermal O.L التعكس وضع ريش تلامسها عند زيادة الحمل على المحرك ويوجد بها ضاغط للتحرير بعد زوال سبب زيادة الحمل. وهناك نوعان من المتممات الحرارية النوع العادى والنوع ذو محولات التيار.

ولحماية الحركات الكهربية من القصر وزيادة الحمل يستخدم أحد النظم الآتية:

- ۱ قاطع المحركات Motor C.B .
- ٢ كل من المصهرات والمتممات الحرارية.
- ٣ كل من قواطع الدائرة والمتممات الحرارية.

ولحماية الإنسان من الصاعقة الكهربية يستخدم في ذلك قاطع التسرب الأرضى (ELCB).

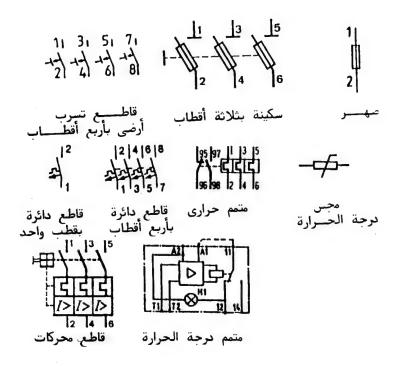
أما لحماية المحركات من ارتفاع درجة حرارتها يستخدم فى ذلك متمم درجة الحرارة Thermister relay والذى يوصل بمجسات Probes تدفن داخل ملفات المحرك، وعند ارتفاع درجة حرارة المحرك تزداد مقاومتها، فيعمل متمم درجة الحرارة على عكس ريش تلامسه، ولحماية الدوائر الكهربية من انعكاس الأوجه أو عدم اتزان

الأوجه أو انخفاض الجهد أو ارتفاعه تستخدم ريليهات الكترونية معدة لذلك، وسوف نتناولها فيما بعد في الفقرة (9/1). ويمكن حماية المحركات من القصر رياده حمل وارتفاع درجه صراره والله والله والما المالك وارتفاع الجهد بمتممات حماية المحركات الالكترونية، والتي سوف نتناولها فيما بعد في الفقرة (7/7/0). والشكل (1-1) يعرض صوراً لمتمم حراري وقاطع محركات ومتمم درجة حرارة ومجسة وقاطع تسرب أرضى وقاطع دائرة أتوماتيكي.



الشكل (١ - ١٠)

وفيما يلى الرموز الكهربية لأجهزة الوقاية:



: Data processing devices البيانات - ٤ / ١

يوجد نوعان من هذه الأجهزة وهما:

- أ الأجهزة التقليدية: مثل الريليهات الكهرومغناطيسية والمؤقتات الزمنية والعدادات... إلخ. وتقوم هذه الأجهزة بإعطاء أوامر التشغيل والفصل للكونتاكتورات والمحابس الكهربية ولمبات البيان... إلخ، تبعاً لظروف تشغيل العملية الصناعية وكذلك طريقة توصيلها.
- ب أجهزة التحكم المبرمج: وتقوم بالتحكم في تشغيل أوفصل الكونتاكتورات والمحابس الكهربية ولمبات البيان . . . إلخ، تبعاً لظروف تشغيل العملية الصناعية وكذلك برنامج التشغيل .

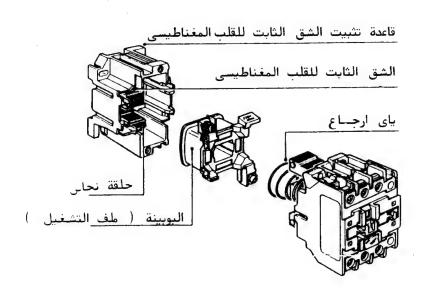
: Electromagnetic Relays الريليهات الكهرومغناطيسية - ١ / ٤ / ١

تتشابه الريليهات مع الكونتاكتورات والتي سوف نتعرض لها فيما بعد في

التركيب لحد كبير فكلاهما مفاتيح كهرومغناطيسية تعمل بالمحال المغناطيسية الناشئ عن مرور التيار الكهربى في ملف التشغيل. وتتكون المفاتيح المغناطيسية بصفة عامة من قلب مغناطيسي مصنوع من رقائق من الصلب السليكوني المعزولة؛ علماً بأن هذا القلب مشقوق إلى شقين، أحدهما ثابت والآخر متحرك، ويوجد حول الشق الثابت ملف التشغيل، أما الشق المتحرك فيحمل ريش التلامس. والفرق الجوهري بين الريليهات والكونتاكتورات هو أن الريليهات لا تحتوى على ريش تلامس رئيسية بل ريش تحكم فقط. أما الكونتاكتورات فتحتوى على ريش رئيسية (أقطاب) وريش تلامس مساعدة (ريش تحكم)، أما الأقطاب فتقوم بالتحكم في وصل وفصل التيارالكهربي عن الأحمال مثل: المحركات. أما ريش التحكم فتقوم ببعض الوظائف المساعدة في عمليات التحكم ستتضح عند تناول دوائر التحكم للمحركات فيما بعد.

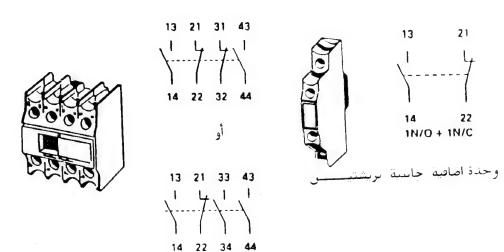
والشكل (١ – ١١) يبين تركيب المفتاح الكهرومغناطيسى بصفة عامة سواء كان ريلاى أو كونتاكتور؛ علماً بأنه في بعض الأحيان يكون عدد ريش التحكم غير كاف؛ لذا تستخدم وحدات إضافية وجهية، أى تثبت على وجه المفتاح الكهرومغناطيسى أو وحدات إضافية جانبية، أى تثبت على جانب المفتاح الكهرومغناطيسى، وتحتوى هذه الوحدات الإضافية على ريش تحكم وتختلف عدد ريش التحكم ونوعها من وحدة لأخرى، فيوجد وحدات تحتوى على ريشتين، وأخرى على أربع ريش بتنظيمات مختلفة على سبيل المثال:

(NO+NC) أو (2NO) أو (2NO) أو (2NO+2NC) أو (4NO) أو (4NO) . . إلخ.

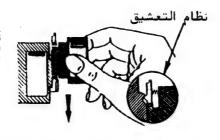


الشكل (١-١)

والشكل (١-٢١) يعرض صورًا لوحدات إضافية وجهية وجانبية.



وحدة إضافية وجهية باربع ريش الشكل (١-٢) فالوحدة الإضافية الجانبية تحتوى على ريشتين (NO + NC) ، أما الوحدة الإضافية الوجهية تحتوى على أربع ريش تحكم. والشكل (١٣-١) يعرض طريقة تثبيت وحدة إضافية وجهية تحتوى على ريشتى تحكم على وجه ريلاى، وكذلك طريقة نزعها من على الريلاى، علمًا بأنه يجب التأكد من التثبيت الصحيح للوحدة الإضافية وذلك بدفع النظام الميكانيكي للريلاى أو الكونتاكتور، فإذا تحرك بمرونة دل على أن التثبيت صحيح والعكس صحيح.



طريقة نزع وحدة التلامس الاضافية

طريقة تثبيت وحدة التلامس الاضافية

الشكل (١٦-١)

: Timers المؤقتات الزمنية - ٢ / ٤ / ١

وفي الرسم المقابل الرموز

الكهربية للرليهات

الكهرومغناطيسية.

يوجد ثلاثة أنواع من المؤقتات الزمينة حسب تركيبها وهم:

أ - المؤقت الالكتروني.

ب – المؤقت ذو المحرك.

ج - المؤقت الهوائي.

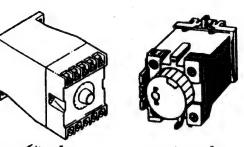
وبصفة عامة فإن المؤقت الالكتروني والمؤقت ذا المحرك يوصلان بالمصدر الكهربي

لدائرة التحكم، وتزود هذه المؤقتات بعدد من ريش التحكم المفتوحة NO، والمغلقة NC، أو الريش القلاب CO، وهذه الريش تستخدم في دوائر التحكم.

أما المؤقب الزمني الهوائي فهو لا يعمل مستقلاً بذاته، بل يثبت على وجه أحد الرليهات الكهرومغناطيسية أو الكونتاكتورات تمامًا مثل: الوحدات الإضافية الوجهية.

> والشكل (۱-۱۱) يعسرض صورة لمؤقت هوائي، وآخر لمؤقت الكتروني.

> أما الشكل (١-٥٥) فيعرض طريقة تثبيت المؤقت الهوائي على المفتاح الكهرومغناطيسي وكذلك طريقة نزعه.



مؤقت هوائی مؤقت الکترونی الشکل (۱-۱)





الشكل (١-٥١)

ويمكن تقسيم المؤقتات الزمنية حسب خواص تشغيلها إلى:

أ - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند التوصيل On Delay Timer :

فعند اكتمال مسار التيار لملف المؤقت سواء كان الكترونيًا أو بمحرك ينعكس وضع ريش تلامس المؤقت بعد تأخير زمنى مقداره T، فتصبح الريشة المفتوحة طبيعيًا NO مغلقة والعكس بالعكس، ولكن بمجرد انقطاع مسار التيار للملف تعود ريش التحكم للمؤقت لوضعها الطبيعي، أما المؤقت الهوائى الذى يؤخر عند التوصيل فيثبت على وجه الكونتاكتور أو الريلاى، وعند اكتمال مسار التيار لملف

الريلاى أو الكونتاكتور تنعكس ريش تلامس المؤقت الهوائى بعد تأخير زمنى مقداره T وتعود لوضعها الطبيعى عند انقطاع مسار التيار لملف الريلاى أو الكونتاكتور.

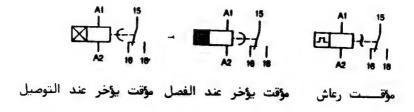
ب - المؤقت الزمني الذي يؤخر عند الفصل Off Delay Timer:

فعند توصيل ملف المؤقت سواء كان الكترونيا أو بمحرك بالمصدر الكهربى ينعكس وضع ريش التحكم للمؤقت في الحال ،أما عند انقطاع مسار التيار للملف تعود ريش التحكم لوضعها الطبيعى بعد تأخير زمنى مقداره T ، أما المؤقت الهوائى الذي يؤخر عند الفصل فتنعكس ريش تلامسه عند اكتمال مسار التيار لملف الريلاى، ولكن عند انقطاع مسار التيار لملف الريلاى تعود ريش تلامس المؤقت الهوائى لوضعها الطبيعي بعد تأخير زمنى مقداره T .

جـ - المؤقت الزمني الرعاش Flashing Timer جـ

فعند اكتمال مسار التيار لملف المؤقت يقوم بعكس ريش تلامسه لمدة T1 وإعادتها لوضعها الطبيعى لمدة T2 ، ويتكرر ذلك طوال فترة اكتمال مسار التيار لملف المؤقت (الالكتروني أو ذو المحرك)، ولكن بمجرد انقطاع مسار التيار تعود ريش المؤقت لوضعها الطبيعي.

وفيما يلى الرموز الكهربية للمؤقتات الالكترونية والمؤقتات الهوائية:

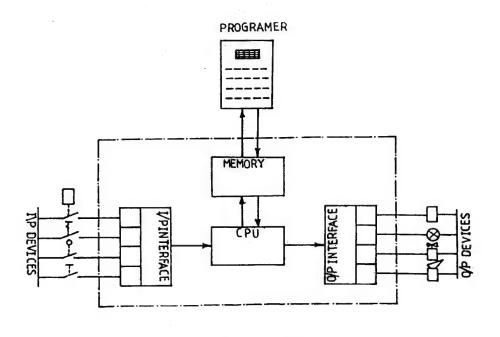




۱ / ۲ / ۳ - أجهزة التحكم المبرمج Progrmmable controllers

وتستخدم هذه الأجهزة للتحكم في العمليات الصناعية وآلات الورش بدلاً من المتممات والمؤقتات الزمنية والعدادات.. إلخ. ولقد ظهرت هذه الأجهزة في الأسواق في بداية السبعينات نتيجة للتقدم الكبير في صناعة الالكترونيات الدقيقة. وتتكون هذه الأجهزة من أربعة أجزاء رئيسية وهي:

- ١- وحدة المعالجة المركزية C.P.U: وهي المسئولة عن تنفيذ برنامج التشغيل وإعطاء
 أوامر التشغيل لأجهزة المخارج.
 - Y الذاكرة Memory : وهي تنقسم إلى نوعين هما:
- أ- ذاكرة القراءة والكتابة العشوائية RAM: ويخزن فيها برنامج التشغيل من قبل المستخدم ، وكذلك حالة المداخل والمخارج اللحظية وجميع البيانات المدخلة للجهاز.
- ب- ذاكرة القراءة العشوائية ROM: وتحتوى على نظام التشغيل للجهاز ولا
 يمكن للمستخدم الوصول إلى محتويات هذه الذاكرة.
- ٣- وحدات ربط المداخل الرقمية: حيث يوصل بها أجهزة المداخل مثل: الضواغط ومفاتيح نهاية المشوار والمفاتيح التقاربية ومفاتيح العوامات . . إلخ .
- ووظيفة وحدات ربط المداخل هي تقليل الجهود القادمة من أجهزة المداخل لتناسب وحدة المعالجة المركزية c.p.u .
- ٤- وحدات ربط المخارج الرقمية: ويوصل بها أجهزة المخارج مثل: الكونتاكتورات،
 والمحابس الكهربية ولمبات البيان والأبواق.
- ووظيفة وحدات ربط المخارج هي رفع الجهود القادمة إليها من وحدة المعالجة المركزية ليناسب عمل أجهزة المخارج.
- ويوجد بعض الأجهزة التي تصاحب استخدام أجهزة التحكم المبرمج مثل: وحدة البرمجة لإدخال البرنامج، وكذلك بعض وحدات الذاكرة الخارجية لحفظ برنامج ما.
- وفي الشكل (١٦-١) مخطط صندوقي يوضح كيفية توصيل أجهزة التحكم المبرمج مع أجهزة المداخل وأجهزة المخارج ووحدة البرمجة.



الشكل (١٦-١)

: Power control devices أجهزة التحكم في القدرة / ٥ أجهزة

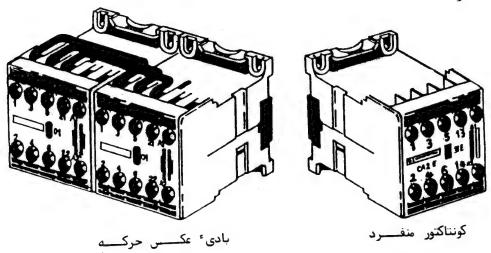
وهذه الأجهزة مسئولة عن تنفيذ أوامر التشغيل المرسلة إليها من أجهزة معالجة البيانات. ويوجد الكثير من أجهزة التحكم في القدرة مثل: الكونتاكتورات والصمامات الاتجاهية والمحابس الكهربية وأجهزة التحكم في سرعة المحركات.. إلخ.

وسوف نتناول في هذه الفقرة أجهزة الكونتاكتورات فقط. ولقد سبق أن أشرنا إلى أن تركيب ونظرية عمل الكونتاكتورات لا تختلف عن الريليهات إلا في وظيفتها. فالأولى: تستخدم في وصل وفصل الأحمال، والثانية: تستخدم في معالجة البيانات القادمة إليها تبعاً لطريقة توصيلها، وعادة فإن الكونتاكتورات تتواجد منفردة لتشغيل وإيقاف الحركات، وتتواجد مجتمعة على شكل مجموعات تسمى بالبادئات. وهناك أنواع عديدة من البادئات نذكر منها:

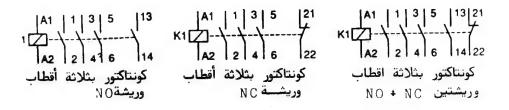
أ- بادئ عكس حركة. بادئ نجما - دلتا.

جـ - بادئ مقاومات بدء مع العضو الدوار.

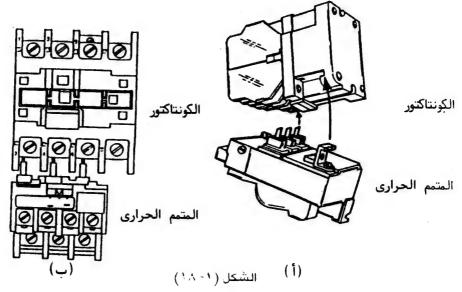
والشكل (١٧-١) يعرض صورة لكونتاكتور منفرد، وصورة لبادئ عكس حركة.



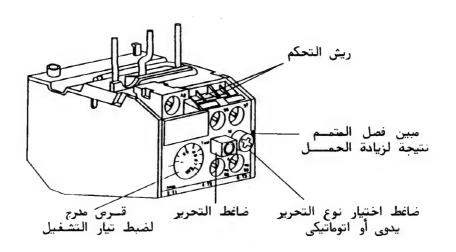
الشكل (١-١٧) وفيما يلى الرموز الكهربية للكونتاكتورات:



وعادة تثبت المتممات الحرارية أسفل الكونتاكتورات وتوصل معها كهربياً لحماية المحركات الكهربية من زيادة الحمل . والشكل (1-1) يوضح كيفية تثبيت متمم حرارى مع كونتاكتور . أما الشكل (1-1) فيعرض شكلاً تخطيطا لكونتاكتور مع متمم حرارى بعد التثبيت .



وتحتوى المتممات الحرارية على قرص مدرج لضبط تيار التشغيل للمحرك ومكان لاختيار تحرير المتمم الحرارى يدوياً أو أتوماتيكياً، وضاغط لتحرير المتمم الحرارى يدويا، ومبين فصل المتمم نتيجة لزيادة الحمل وهذا موضح بالشكل (١٩-١).



الشكل (١٩-١)

: man-machine dialogue أجهزة مخاطبة نظام التحكم

وهذه الأجهزة تجعل الإنسان قادراً على مخاطبة الآلة بمعنى إعطاء الأوامر للنظام وأيضاً متابعته في نفس الوقت، وذلك من خلال مجموعة من الضواغط ومفاتيح التشغيل والمفاتيح ذات مواضع التشغيل المختلفة ولمبات البيان وأجهزة الإنذار الصوتى مثل: الأبواق والسراين وبعض شاشات الكومبيوتر وبعض وحدات الإظهار الرقمية ولوحات المفاتيح لأجهزة الكومبيوتر.. إلخ. وتعتبر ألوان لمبات البيان والضواغط في غاية الأهمية بالنسبة للمشغلين وذلك لتجنب الفهم الخاطئ في إعطاء الأوامر أو متابعة النظام، والجدول (١-٥) يوضح الألوان الخاصة بالضواغط واستخدامها.

الجدول (١-٥)

الاستخدام	اللـون
ايقاف stop، فصل off، طوارئ Emergency.	أحمر
بدءِ start، تشغيل on.	أخضر وأسود
إعادة دورة التشغيل للعملية الصناعية إلى بدايتها .	أصفر
التحكم في العمليات الثانوية التي لا ترتبط بدورة التشغيل للنظام.	أبيض أو أزرق فاتح

أما الجدول (١-٦) فيوضح الألوان الخاصة بلمبات البيان ومدلولاتها. الجدول (١-٦)

المسدلول	اللــون
توقف الماكينة ناتج عن خلل مثل زيادة الحمل عليها (حالة غير طبيعية)	أحمر
انتباه كاقتراب كمية معينة كالتيار أو درجة الحرارة للقيمة القصوي أو الصغري	أصفر
لها أو تحذير من حدوث شيء غير طبيعي.	
الماكينة تعمل أو الماكينة جاهزة للبدء أو ضغط الهواء مناسب للعمل.	أخضر
المفتاح الرئيسي في وضع التشغيل (الدائرة عند جهد التشغيل المعتاد) .	أبيض
وظائف مختلفة عن ما سبق ذكره.	ٲۯڔ ٯ

والجدول (١-٧) يوضع الرموز الخاصة بالحركات والتي قد توضع أحيانًا على الضواغط.

الجدول (١-٧)

المـــدلول	الرمز	المسدلول	الرمز
الدوران في اتجاه السهم	7	حركة خطية في اتجاه السهم.	\rightarrow
ومحدد.	()	حركة خطية في الاتجاهين	\leftrightarrow
		حركة خطية في اتجاه السهم.	\Rightarrow
الدوران مستمر أو تشغيل دائم.	\bigcirc	تنعكس مرة واحدة عند حد	K
1		معين.	
لفة واحدة أو دورة تشغيل		حركة خطية محددة وترددية.	$ \rightleftharpoons $
لفة واحدة أو دورة تشغيل واحدة.	\mathbf{t}	11-1 A : 51 (11 A A)	
		اتجاه الدوران في اتجاه هذا السهم	7
اللفات لكل دقيقة فقط.		الدوران في الاتجاهين.	C

وأخيراً نستعرض رموز التشغيل للمبات البيان والضواغط الموضحة بالجدول (-1).

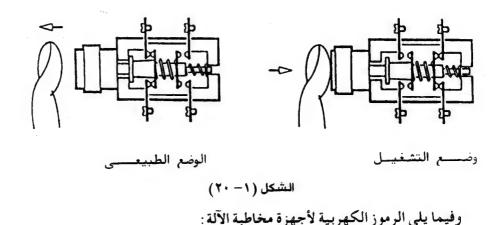
الجدول (١-٨)

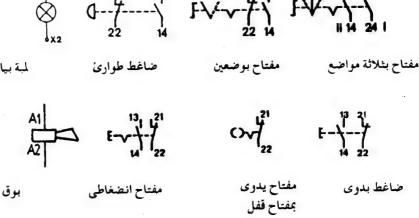
المـــدلول	الرمز	المـــدلول	الرمز
التشغيل اتوماتيكي.	0	تشغيل.	Θ
تشغيل عند الضغط المستمر	\oplus	إيقاف أو فصل.	0
على الضاغط)	تشغيل وإيقاف.	→@
إيقاف طوارئ ولونه أحمر.	\bigcirc		

وتتشابه الضواغط والمفاتيح اليدوية في أن كلاً منهما يحتوى على مجموعة من

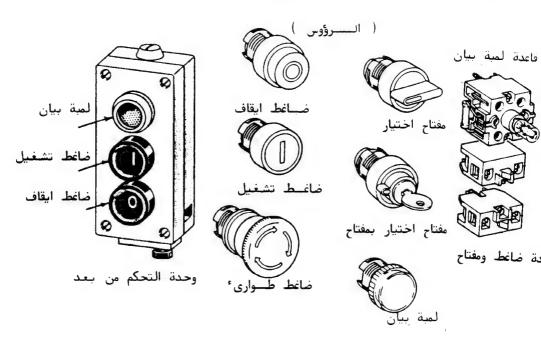
ريش التلامس، منها الريش المفتوحة طبيعيا NO، ومنها المغلقة طبيعياً NC. أما الفرق بينهما ففي خواص التشغيل، فالمفتاح عند تشغيله يعكس حالة ريش تلامسه، فالمفتوحة تصبح مغلقة والعكس صحيح، ويستمر الوضع كذلك إلى أن يقوم المشغل بوضع المفتاح على وضع التوقف وتعود ريش المفتاح لوضعها الطبيعي، أما الضاغط فيعكس حالة ريش تلامسه أثناء قيام المشغل بالضغط عليه، ولكنه بمجرد إزالة الضغط عن الضاغط تعود ريش تلامس الضاغط لوضعها الطبيعي نتيجة لوجود ياى بداخل الضاغط.

وفي الشكل (١-٢٠) قطاعان لضاغط يحتوي على ريشة NO، وريشة NC، في وضعين مختلفين، الأول في الوضع الطبيعي، والثاني في وضع التشغيل.





أما الشكل (١- ٢١) فيعرض شكل رؤوس كلا من ضاغط تشغيل وضاغط إيقاف وضاغط طوارئ ومفتاح اختيار ذات مفتاح قفل ومفتاح اختيار بيد دوارة ولمبة بيان، وكذلك يعرض شكل قاعدة لمبة بيان وريش تلامس الضواغط المختلفة ومفاتيح الاختيار. علما بأنه يتم تجميع الرؤوس وقواعد اللمبات أو ريش التلامس على أبواب لوحات التحكم أو على شاسيه موجود داخل غرفة التحكم للمصنع، أو في وحدة التحكم من بعد كالمبينة بالشكل (١- ٢١) أيضاً.



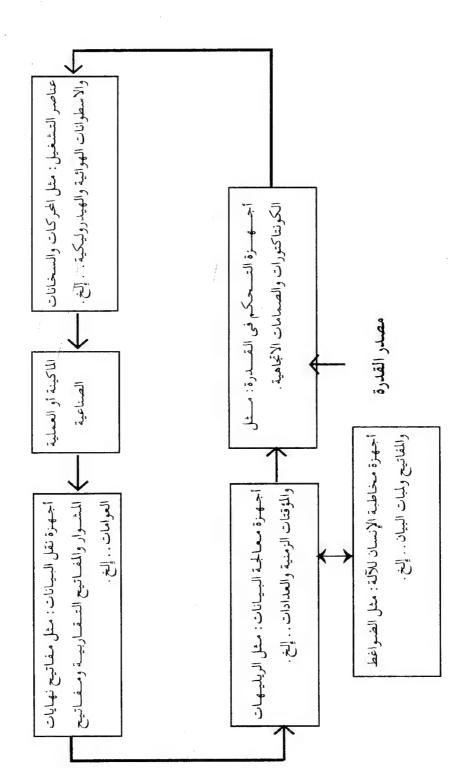
الشكل (١-٢١)

١ / ٧ - العلاقة بين المكونات المختلفة لنظام التحكم الأتوماتيكى:

بعد أن تعرفنا على مكونات نظام التحكم جاء الدور لعرض مكونات نظام التحكم في شكل واحد يوضح العلاقة بينهم وذلك في الشكل (٢٦-٢).

ملاحظة:

جميع الرموز المعروضة في هذا الفصل المانية عدا المكتوب عليها غير قياسية.



الباب الثاني

الرموز الكهربية لأجهزة التحكم والآلات الكهربية

الرموز الكهربية لأجهزة التحكم والآلات الكهربية

٢ / ١ - مقارنة بين رموز العالم الشهيرة:

سوف نتناول في هذا الباب الرموز الكهربية الألمانية والأمريكية والعالمية وذلك للأسباب الآتية:

- أ- تعد أجهزة التحكم الألمانية من أفضل الأجهزة؛ حيث إِن الألمان متميزون في هذا المجال.
- ب الصناعات الأمريكية بصفة عامة منتشرة بكثرة في الوطن العربي وخصوصاً في دول الخليج.
- ج بعد إقامة السوق الأوروبية المشتركة أصبحت جميع الدول الصناعية الكبرى تستخدم الرموز العالمية في صناعتها.

ولهذه الأسباب وجدنا أنه من الأفضل أن تكون الرموز المستخدمة في جميع الخططات الكهربية في هذا الكتاب خاضعة لأحد النظم الآتية:

- ١- الرموز الكهربية الألمانية الحديثة الخاضعة للمواصفات الفنية للمهندسين
 الكهربائيين الألمان DIN .
- ٢- الرموز الكهربية الأمريكية الدولية ANSI ، علماً بأن هذه الرموز تتفق مع الرموز
 الكندية CSA .
 - ٣- الرموز العالمية الحديثة IEC.

وفي الفقرات التالية عرض لأهم الرموز الألمانية والعالمية والأمريكية الحديثة.

١/١/٢- الرموز العامة:

الوصف	الرمز الألماني	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
طرف توصيل في الدائرة	0	0	0
مجموعة من نقاط التفريع (نهايات الشعب)	1234	1234	1234
الأوجه الرئيسية (خط مستمر)			
الأوجه الرئيسية (خط متقطع)			
خط العمل بين أجزاء منفصلة			************
خط العمل بين جهازين متجاورين	-		
الفاصل بين مجالين			
الهيكل الخارجي في الجهاز			
غلاف معدنى للأجهزة الالكترونية والكابلات	[
رمز التأريض	-	=	⊥GRD =
أرضى الحماية بالجهاز		(1)	(1)
خط الأرضى			
فيشة وبريزة	•	. ↓ ¥	PL REPC

ملاحظة:

الخانات الفارغة تعنى أنه لا يوجد رمز قياسي.

٢/١/٢-رموز المقاومات والمكثفات والملفات وأجهزة الإشارة والإنذار:

الوصــــف	الرمز الألماني	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
مقاومة		-\\	
ملف	-	m	m^x
مكثف	-11-	¹	¹
مكثف له نقطة منتصف	- -	1	
الرمز العام للمبة البيان	0	0	اللون ﴿
لمبة بيان متوهجة	\otimes	\otimes	اللون *
لمبة نيون	ф		
جرس	Y	H	ABU
بوق		节	±Дни

ملاحظة:

الخانات الفارغة تعنى أنه لا يوجد رمز قياسى.

٣/١/٢ - رموز أجهزة التحكم والقياس وريش التلامس المختلفة:

الوصـــــف	الرمز الألماني	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
بوبینة کونتاکتور أو ریلای	Image: Control of the	中	0
مؤقت زمنى	中	中	中
مؤقِّت زمنى يؤخر عند التوصيل			So So
مؤقت زمنى يؤخر عند الفصل			SR
مؤقت زمنى يؤخر عند التوصيل والفصل			■ N SA
متمم مغناطيسي يعمل عند القصر		+	\rightarrow
متمم حرارى يعمل عند زيادة الحمل	中	中	βor
متمم يعمل عند حدوث تسرب أرضى	- >		
NO ليعية مفتوحة طبيعيا	\'	\	+
NC ليعية مغلقة طبيعيا	7	7	<u></u>
رى شة تلا ب CO	74,	14'	七半
ريشة مفتوحة طبيعيا تغلق مبكرا	4	ς'	TC.TDC.EM
ريشة مغلقة تؤخر عند الفتح	ት	7	1 TO.TDO.LB
ريشة منفستسوحية لمؤقت يؤخير عند التوصيل	-<}¹	4	%
ريشة قلاب لمؤقت يؤخر عند الفصل	→ †'	\rightleftharpoons	F

ملاحظة:

الخانات الفارغة تعنى أنه لا يوجد رمز قياسي

٤/١/٢ - رموز الضواغط والمغاتيح البدوية وأجهزة نقل المعلومات:

الوصـــــــف	الرمز الألمانى	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
ريشة مفتوحة وأخرى مغلقة لضاغط	E+++	E+++	0 0 0 0
ريشة مفتوحة طبيعياً للفتاح يعمل بالضغط	E√	Ev	
ریشة مغلقة لمفتاح یدوی یعمل بالضغط	+~+	9~7	
ريشة مفتوحة لنهاية مشوار	0-7	4	LS
ريشة مغلقة لنهاية مشوار	o-7	*	o√o LS
ريشة مغلقة تحت تأثير الضغط لمفتاح نهاية مشوار			LS
ريشية مفتوحة تحت تأثيس الضغط لمفتاح نهاية مشوار			o LS
ريشة مغلقة لمفتاح تقاربى حثى	Z	F*	€
ريشة مفتوحة لمفتاح تقاربى حثى		Fe	
جهاز استشعار حساس للتقارب	**	\Phi	
ريشة مفتوحة طبيعياً لمفتاح ضغط	P4-1	P4-\	9
ريشة مغلقة طبيعيا لمفتاح ضغط	□ -}	P	F
ريشة مفتوحة طبيعياً لعوامة	⊡┤	9-4	9-6

ملاحظة:

الخانات الفارغة تعنى أنه لا يوجد رمز قياسى.

٢/ ١/٥ - رموز أجهزة الوصل والفصل اليدوى والأتوماتيكى:

الوصــــــف	الرمز الألمائى	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
سكينة ثلاثة أوجه	4-4-7	444	1-1-1-DISC
قاطع أتوماتيكي.	4-4-7	<u> </u>	}- } } CB
قاطع أتوماتيكي مع متمم حراري	(†	* <u>*</u> * <u>*</u>	}- }- }
قاطع أتوماتيكي مع متمم مغناطيسي	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	***	\- \-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-\-
قاطع أتوماتيكي مع متمم حراري وآخر مغناطيسي	<u>ਵਾਵੇਵੇ</u> 4.4.4	\$ \$ \$ \$	25 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
قاطع محركات منزود بضاغط للتشغيل اليدوى وآخر للفصل	# 1-1-1 	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	204-7- 204-4- -4-4-5-
مصهر	ф	Ф	₽ ^{FU}

٦/١/٢ - رموز المحولات والمولدات والمحركات الكهربية:

الوصـــــف	الرمز الألماني	الرمز العالمي	الرمز الأمريكي
محول جهد أو محول قدرة أو محول تحكم		38	36
محول ذاتى		μΨ	μΨ
محول تيار		#	#
مولد (رمز عام)	©	©	(Gen) أو (Gen)
محرك (رمز عام)	M	M	€ أو ك
محرك تيار مستمر	M	<u>M</u>	<u>M</u>
محرك ثلاثة أوجه	(1)	M_3-	M
محرك استنتاجي ذو قفص سنجابي ثلاثة أوجه	M 3~	M M M	Ö
محرك استنتاجي ذو عضو دوار ملفوف ثلاثة أوجه			©

٢ / ٢ - حروف أجهزة التحكم بالنظام الألماني والعالمي:

الجدول التالي يعرض مقارنة بين حروف أجهزة التحكم بالنظام الألماني القديم والحديث والنظام العالمي الحديث:

الوصـــف	الم الألماني النظام العالمي		النظام ا
		حديث	قديم
الاوجه الثلاثة	L1,L2,L3	L1,L2,L3	R.S.T
التعادل	N	N	MP
الأرضى	PE	PE	SL ·
أطراف محرك يعمل نجما دلتا	U1,V1,W1	UI,VI,W1	U,V,W
-	U2,V2,W2	U2,V2,W2	X,Y,Z
أطراف محرك بسرعتين	U1,V1,W1	1U,1V,1W	Ua,Va,Wa
,	U2,V2,W2	2U,2V,2W	Ub. Vb,Wb
أطراف العضو الدوار	K, L, M	K, L, M	U,V,W
المكثفات	C	С	k
أجهزة الوقاية	F	F	e
الموحدات	V	G	n
لمبات البيان والهورنات	Н	Н	h
الكونتاكتور الرئيسي والريليهات	KM,K	KM,KA	c,d
المؤقتات الزمنية	D	KT	КТ
المحركات	M	М	m
المولدات	G	G	G
أجهزة القياس	P	Р	g
المفاتيح الرئيسية	Q	Q	a
المقاومات	R	R	r
الضواغط والمفاتيح	S	S	b
مفاتيح الضغط ودرجة الحرارة.	В	F	F
المحولات	Т	Т	m ·
الصمامات الكهربية	Y	Y	S

٢ / ٣ - نظام الترقيم لأجهزة التحكم بالنظام العالمي والألماني:

يتشابه نظام الترقيم لأجهزة التحكم لكلا النظامين العالمي والألماني، وفيما يلي عرض لنظام الترقيم:

١- ترقيم الأقطاب الرئيسية لأجهزة التحكم مثل: الكونتاكتورات والمتممات الحرارية وقواطع المحركات وقواطع الدائرة الأتوماتيكية والسكاكين والمصهرات كما يلى:

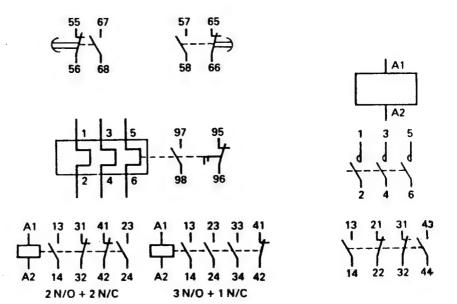
القطب الأول: (L1-T1) أو (2-1).

القطب الثاني: (L2-T2) أو (4 - 3).

القطب الثالث: (L3-T3) أو (6 - 5).

7- ترقم ريش التحكم لأجهزة التحكم مثل: الكونتاكتورات والضواغط والمفاتيح المختلفة والمتممات الحرارية والقواطع والمؤقتات الزمنية.. إلخ بعددين. العدد الموجود جهة اليسار يدل على الموجود جهة اليسار يدل على ترتيب الريشة داخل الجهاز. ويختلف العدد الموجود جهة اليمين حسب نوع الريشة مفتوحة أو مغلقة وأيضاً حسب نوع الجهاز، فريش التحكم المفتوحة بالكونتاكتورات والضواغط والمفاتيح المختلفة (مفاتيح الضغط – مفاتيح العوامات – مفاتيح درجة الحرارة – المفاتيح التقاربية .. إلخ) تأخذ الأعداد 4-3، والمغلقة تأخذ الأعداد 2-1، أما ريش التحكم المفتوحة للمؤقتات الزمنية والمتممات الحرارية فتأخذ الأعداد 8-7 والمغلقة تأخذ الأعداد 6-5.

٣- ترقم أطراف القلب المغناطيسي ذات الملف الواحد بالرموز A1-A2، وذات الملفين (A1-A2) أو (B1-B2). والشكل (٢-١) يوضح نظام الترقيم لأجهزة التحكم الختلفة:



الشكل (١-٢)

الباب الثالث التحكم في الحركات الاستنتاجية

التحكم في الحركات الاستنتاجية

١/٣ - الخططات الكهربية:

تتكون الخططات الكهربية لنظم التحكم من:

٧- الدوائر الرئيسية.

١ - دوائر التحكم.

وسوف نتناول ما سبق في الفقرات التالية بالتفصيل.

: Control circuits - دوائر التحكم - ١ / ١ / ٣

هذه الدوائر توضح مسار التيار لملفات تشغيل الكونتاكتورات والريليهات والمؤقتات الزمنية وكذلك لمبات البيان والأبواق.

وعادة يكون جهد دوائر التحكم مساويا لجهد الوجه للدوائر الرئيسية أو جهد الخط للدوائر الرئيسية أو جهد آخر صغير، ويمكن الحصول عليه باستخدام محول تحكم. وفيما يلى الجهود القياسية لدوائر التحكم.

.(24,48,110,127,220 V)

وهذه الجهود إما مستمرة أو متغيرة، وعادة ترسم ريش التحكم لأجهزة التحكم المستخدمة مثل: الكونتاكتورات والريليهات والمؤقتات الزمنية والضواغط والمفاتيح في وضعها الطبيعي، فالمفتوحة طبيعيا NO ترسم مفتوحة، والمغلقة طبيعيا عصر ترسم مغلقة إلا في حالات قليلة، حيث يوضع سهم يشير لأعلى بجوار أي عنصر من عناصر دائرة التحكم ليدل على أنه تحت تأثير مؤثر خارجي. على سبيل المثال لو وضع سهم بجوار ملف ريلاي دل على أن هذا الملف يصله تياركهربي، وإذا رسم هذا السهم بجوار ضاغط دل على أن الضاغط مضغوط عليه باليد، وبالتالي فإن حالة ريش الضاغط تكون معكوسة وهكذا وتستخدم المصهرات أو قواطع الدائرة الاتوماتيكية لحماية دوائر التحكم من القصر، ولكن عندما يزداد حجم دائرة التحكم، كأن يصبح عدد الملفات في دائرة التحكم أكبرمن خمسة ملفات، تصبح

الحالة يستخدم محولات تحكم بالإضافة إلى وسائل الحماية السابقة وذلك لتقليل تيار القصر عند حدوثه نتيجة للمقاومة الداخلية الكبيرة للمحول، علماً بأن محول التحكم لا يختلف عن المحول العادى ذى الملفين المنفصلين إلا في سعته المنخفضة.

المصهرات وقواطع الدائرة الأتوماتيكية غير كافية لحماية دائرة التحكم، وفي هذه

ملاحظة:

دائرة التحكم.

يجب أن تتساوى جهود تشغيل ملفات الكونتاكتورات والمؤقتات الزمنية والأبواق ولمبات البيان المستخدم في دائرة تحكم واحدة، وكذلك تساوى جهد مصدر

Power circuits – الدوائر الرئيسية

وهذه الدوائر توضح مسار التيار للأحمال الكهربية مثل: المحركات والسخانات ولمبات الإضاءة. ويظهر في هذه الدوائر الأقطاب الرئيسية لأجهزة التحكم (الكونتاكتورات والقواطع الأتوماتيكية وقواطع المحركات والمتممات الحرارية... إلخ) في وضعها الطبيعي. وعادة تستخدم المصهرات أو القواطع الأتوماتيكية لحماية هذه الدوائر من القصر. ويستخدم المتمم الحراري لحماية المحركات من زيادة الحمل

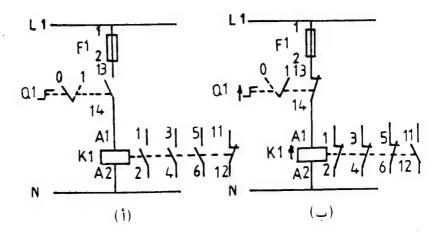
وتستخدم قواطع المحركات لحماية المحركات من زيادة التيار ومن القصر، وترسم القواطع الأتوماتيكية وقواطع الحركات في وضع off وتكون جميع أقطابها مفتوحة.

٣ / ٢ - نظرية تشغيل الكونتاكتور أو الريلاى:

يمكن تشغيل الكونتاكتور أو الريلاى بمفتاح له وضعا تشغيل أو بضاغط تشغيل يدوى، ولكل طريقة تشغيل خصائص مميزة لها ستتضح فى الفقرات التالية، علماً بأن التركيب الداخلي للكونتاكتور أو الريلاي مبين في الشكل (١١-١).

٣ / ٢ / ١ - التشغيل والفصل بمفتاح له وضعا تشغيل

الشكل (٣-١ أ،ب) يعرض دائرة تحكم تحتوى على ملف الكونتاكتور K1 ، ومضاح التشغيل Q1 ، ومصهر الحماية F1 .

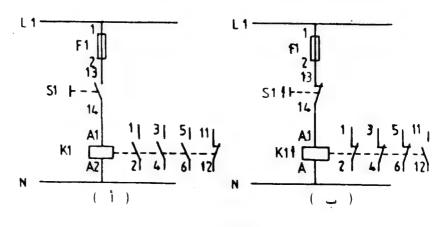


الشكل (٣-١)

أما الشكل (أ) فيعرض دائرة التحكم في الحالة المعتادة عندما يكون وضع المفتاح Q1 على وضع 0. بينما الشكل (ب) يعرض دائرة التحكم عندما يكون وضع المفتاح Q1 على وضع 1 وفي هذا الوضع فإن ريشته المفتوحة ستصبح مغلقة وبالتالى يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور الا)، فبتمغنط وينجذب الشق المتحرك في القلب المغناطيسي تجاه الشق الثابت، فيتغير وضع ريشة التلامس للكونتاكتور، ويقال إن الكونتاكتور في حالة تشغيل، وتصبح الاقطاب الرئيسية للكونتاكتور مغلقة بدلا من كونها مفتوحة، ويتغير وضع ريش التحكم، فتصبح الريشة المفتوحة طبيعيا مغلقة والعكس بالعكس. علما بأن الكونتاكتور الكيظل على هذه الحالة إلى أن يتم إعادة المفتاح Q1 إلى وضع 0 فينقطع مسار التيار لملف الكونتاكتور وتعود جميع ريش التلامس (رئيسية وتحكم) إلى وضعها الطبيعي، ويقال إن الكونتاكتور في حالة فصل .

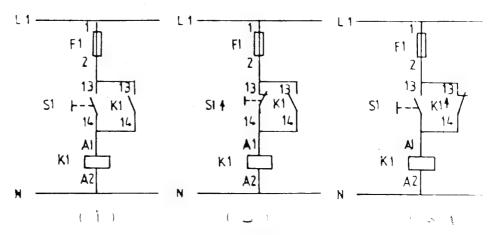
٣ / ٢ / ٢ - التشغيل والفصل بضاغط يدوى:

الشكل (٣-٢ أ،ب) يعرض دائرة التحكم لتشغيل الكونتاكتور K1 باستخدم الضاغط اليدوى S1.



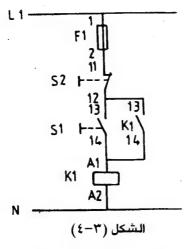
الشكل (٣-٢)

أما الشكل (أ) فيعرض دائرة التحكم في الحالة المعتادة، بينما الشكل (ب) يعرض دائرة التحكم عندما يكون الضاغط S1 تحت تأثير ضغط يدوى، والفرق بينهما يشبه تماماً الفرق بين الشكلين (S1)، ولكن هناك ملاحظة وهي أنه للمحافظة على استمرارية تشغيل الكونتاكتور S1 عند استخدام ضاغط يدوى يلزم استمرارية الضغط على الضاغط S1 وهذا بالطبع يمثل مشكلة في الحياة العملية. وحتى يمكن التغلب على هذه المشكلة استخدمت ريشة تحكم من الكونتاكتور S1 حيث يتم توصيل هذه الريشة بالتوازى مع الضاغط S1 كما هو واضح بالأشكال حيث يتم توصيل هذه الريشة إبقاء ذاتى في الحالة المعتادة.



الشكل (٣-٣)



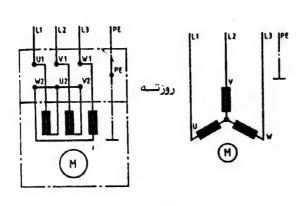


أما الشكل (٣-٣ب) فيعرض دائرة التحكم ولكن أثناء الضغط على الضاغط اليدوى 31، أما الشكل (٣-٣ج) فيعرض دائرة التحكم ولكن بعد تحرير الضاغط اليدوى. ويتضح من ذلك أن ريشة التحكم للكونتاكتور K1 عملت على الإبقاء الذاتي لمرور التيار الكهربي لملف للكونتاكتور S1 بعد إزالة الضغط على الضاغط اليدوى S1. ولكن بهذه الطريقة ظهرت مشكلة

أخرى وهو عدم إمكانية فصل الكونتاكتور وللتغلب على هذه المشكلة يضاف ضاغط آخر للإيقاف كما هو موضح بالشكل (-2). حيث إن -20 التشغيل، -22 ضاغط الإيقاف، الريشة -21 هي ريشة الإمساك الذاتي لمسار التيار وهي أحد ريش التحكم للكونتاكتور -21 .

٣ / ٣ - تشغيل وإيقاف محرك استنتاجي ثلاثي الأوجه:

عادة تعمل المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه ذات القفص السنجابى عند جهدين مختلفين، فإذا كان جهد التشغيل المكتوب على لوحة بيانات المحرك هو على 220/380VA/Y على أن المحرك يجب أن توصل ملفاته دلتا إذا كان جهد المصدر الثلاثي الأوجه 220V

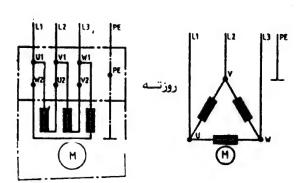


الشكل (٣ – ٥١)

وتوصل ملفات المحرك نجما إذا كان جهد المصدر الثلاثي الأوجه 380V. والشكل (٣-٥ أ) يبين شكل ملفات المحرك الموصلة نجما وكيفية تحقيق توصيلة النجما على روزتة المحرك.

والشكل (٣-٥ ب) يبين شكل ملفات المحرك الموصلة دلتا وكيفية تحقيق توصيلة الدلتا على روزتة الحرك.

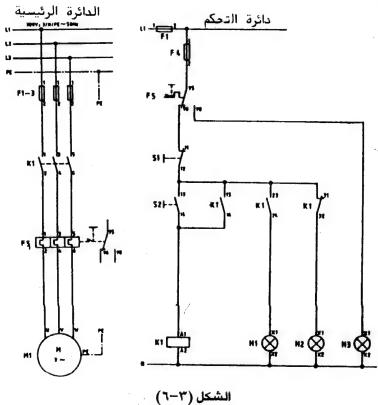
ويلاحظ أن للمحرك ستة أطراف وهم (U1,V1,W1) أطراف (U2,V2,W2) ففى توصيله النجما تقصر الأطراف (U2, V2, W2) وتوصل



(الشكل ٣ – ٥ب)

الاطراف (U1,V1,W1) بالمصدر الكهربى وفي توصيله الدلت اتقصر الاطراف (U1,V1,W1) بالمصدر (W1 - V2) و (U1,V1,W1) وتوصل الاطراف (U1,V1,W1) بالمصدر (U1,V1,W1)

الكهربي .



وفى الشكل (٣-٣) الخطط الكهربى لتشغيل وإيقاف محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى ثلاثى الأوجه مستخدما الرموز الألمانية الحديثة، وكما هو واضح من هذا الشكل أن الخطط الكهربى يتكون من دائرة تحكم ودائرة رئيسية.

محتويات الخطط:

١- ثلاثة مصهرات أحادية القطب لحماية الدائرة الرئيسية للمحرك من القصر - ٢ - 1 . F1- F2 - F3

٢- الكونتاكتور K1، والذي يقوم بوصل وفصل التيار الكهربي عن المحرك M1.

٣- المتمم الحراري F5 ، والذي يقوم بحماية المحرك من زيادة الحمل.

٤- مصهر أحادى القطب F4 ، والذى يقوم بحماية دائرة التحكم للمحرك من القصر.
 ٥- ضاغط إيقاف S1 وضاغط تشغيل S2.

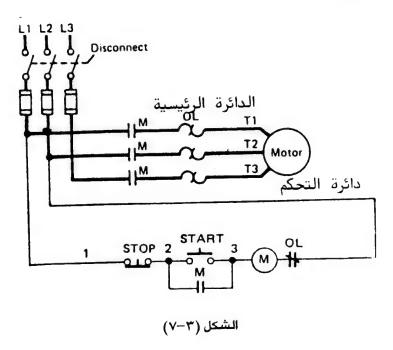
- لبة بيان التشغيل H1 ولمبة بيان التوقف H2 ولمبة بيان زيادة الحمل H3 . نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 للحظة تنغلق الريشة 14-52/13 فيكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 ويتمغنط، وتباعاً يعمل الكونتاكتور K1 فتنغلق الاقطاب الرئيسية للكونتاكتور والموجودة في الدائرة الرئيسية ويدور المحرك، وكذلك تنغلق الريشة 14-13/13 والموجودة في الدائرة التحكم فيحدث إمساك ذاتي لمسار التيار عندما يزال الضغط عن الضاغط S1، وتضيء اللمبة H1 نتيجة لغلق الريشة المبارعة كالمناب المناب المحرك بالضغط على الضاغط S1 للحظة فينقطع مسار التيار عن الملف S1، فتعود الريش الرئيسية والريشة المساعدة لهذا الكونتاكتور لوضعها الطبيعي ويتوقف المحرك. وبعد إزالة الضغط عن S1 تعود الريشة 21-11 مغلقة مرة أخرى فتضيء اللمبة H3 لتدل على أن المحرك متوقف.

وإذا حدث زيادة في الحمل على الحرك أثناء دورانه يقوم المتمم الحرارى F5 بعكس حالة ريشة فتصبح الريشه، 96-F5/95 مفتوحة فينقطع مسار التيار عن K1 وفي نفس الوقت تغلق الريشة F5/95 فيكتمل مسار التيار للمبة الخطأ H3 وتضيء دلالة على أن الحرك فصل نتيجة لزيادة الحمل عليه.

ولتحرير المتمم الحرارى نقوم بالضغط على ضاغط تحريره، فتعود الريشة القلاب للمتمم الحرارى 98-96-95/95 لوضعها الطبيعي الموضح بدائرة التحكم.

أما الشكل (٣-٧) فيعرض المخطط الكهربي لتشغيل وإيقاف محرك باستخدام الرموز الأمريكية.



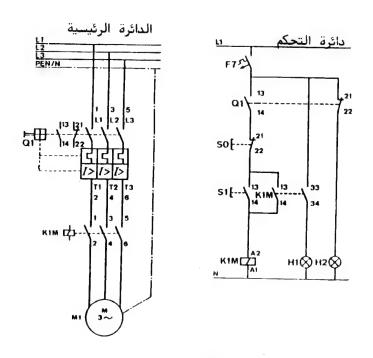
محتويات المخطط:

- سكينة رئيسية disconnect
- مصهرات رئيسية لحماية الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم.
 - متمم حراری OL .
 - كونتاكتور M .
 - ضاغط تشغيل start .
 - ضاغط إيقاف stop.

نظرية التشغيل:

توضع السكينة الرئيسية على وضع ON، وعند الضغط على الضاغط Tree وفي نفس يكتمل مسار التيار لملف الكانتاكتور M، وبالتالى يدور المحرك Motor ، وفي نفس اللحظة يحدث إمساكًا ذاتي لمسار التيار لملف الكونتاكتور M بواسطة الريشة لمفتوحة M والموصلة بالتوازي مع ضاغط التشغيل Start ، وعند الضغط على ضاغط الإيقاف Stop ينقطع مسار التيار عن ملف الكونتاكتور M ويتوقف المحرك .

أما الشكل (٣-٨) فيعرض الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل وإيقاف محرك مستخدما قاطع محركات بدلاً من المتمم الحرارى والمصهرات باستخدام الرموز الألمانية الحديثة، ولتشغيل المحرك M1 يوضع القاطع Q1 على وضع ON، ثم نضغط على الضاغط S1 فيكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور K1M .



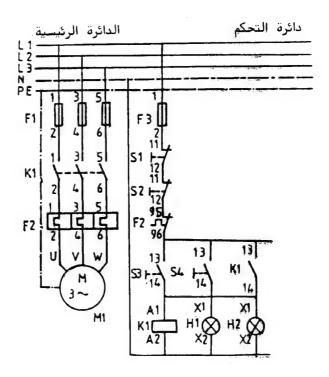
الشكل (٣-٨)

ويدور المحرك M1 وتضيء اللمبة H1، وعند زيادة الحمل على المحرك أو حدوث

قصر على أطراف المحرك يقوم القاطع Q1 بفصل الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم فى نفس الوقت فيتوقف المحرك وتنطفئ اللمية H1، بينما تضىء اللمبة H2. ويمكن إيقاف المحرك في الوضع المعتاد بالضغط على الضاغط SO.

٣ / ٣ / ١ - تشغيل وإيقاف محرك من مكانين مختلفين:

أحياناً يلزم الأمر تشغيل وإيقاف المحركات من مكانين مختلفين، ولتحقيق ذلك يستخدم ضاغطين للتشغيل، وضاغطين للإيقاف وعدد 2 لمبة تشغيل. والشكل (٣-٩) يوضح الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل وفصل محرك من مكانين مختلفين بإستخدام الرموز الألمانية الحديثة.

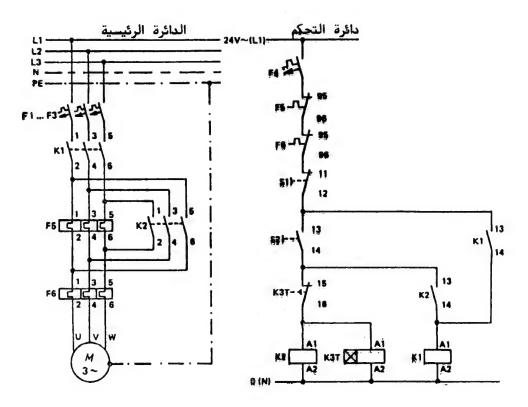


الشكل (٣-٩)

علماً بأن شكل وحدة التحكم من بعد والمستخدمة في تشغيل المحرك موضحة بالشكل (٢١-١). حيث إن ضواغط الإيقاف هي \$2,\$\text{S2,\$S1} ويوصلان معاً على التوالى، أما ضواغط التشغيل فهما \$3,\$\text{S3,\$S4} ويوصلان معاً على التوازى، ولمبات بيان التشغيل هما \$H1,H2 ويوصلان معاً على التوازى.

٣ / ٣ / ٢ - البدء بمتمم حرارى والدوران بمتمم آخر

يستلزم الأمر أحيانا استعمال عدد 2 متمم حرارى للمحرك الواحد، أحدهما للبدء، والآخر للتشغيل المعتاد، وذلك لأن تيار البدء كبير مقارنا بتيار التشغيل العادى الأمر الذى يستحيل عنده استخدام متمم حرارى واحد.



الشكل (۳-۱۰)

ولذلك يتم عمل قصر على المتمم الحرارى الخاص بالتشغيل المعتاد أثناء بدء المحرك، وبعد إتمام عملية البدء بنجاح يزال القصر ويصبح المتممان الحراريان موصلين معاً على التوالى مع المحرك، ولكن الفعال هو الثانى لصغر تيار الفصل له مقارنا بالأول. والدائرة الرئيسية ودائرة التحكم اللتان تحققان ذلك موضحتان بالشكل (٣-١٠) باستخدام الرموز الألمانية الحديثة.

محتويات الخطط الكهربي:

١- ثلاثة قواطع دائرة أتوماتيكية أحادية القطب F1,F2,F3 لحماية الدائرة الرئيسية
 من القصر.

ره الثاني K1 لوصل وفصل التيار الكهربي للمحرك M1 والثاني K2 لعمل قصر على المتمم الحراري الخاص بالتشغيل عند البدء .

٣- متمم حراري للتشغيل F5 ، ومتمم حراري للبدء F6 .

٤ - محرك استنتاجي ثلاثي الأوجه M1 .

٥ قاطع دائرة أتوماتيكية أحادى القطب F4 لحماية دائرة التحكم من القصر.

-٦ ضاغط إيقاف S1 وضاغط تشغيل S2.

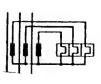
٧ - مؤقت زمنى يؤخر عند التوصيل K3T ويقوم بالتحكم في زمن القصر على
 المتمم الحرارى الخاص بالتشغيل المعتاد.

نظرية التشغيل:

فى البداية توضع القواطع الاتوماتيكية F1,F2,F3,F4 على وضع ON، وعند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لكلً من ملف الكونتاكتور K2 والمؤقت الزمنى K3T فيتمغنطان، ويعمل الكونتاكتور K2 فتتغير حالة ريش تلامسه وينتج عن ذلك غلق الريشة 14-31/13 فيكتمل مسار التيار فى الدائرة الرئيسية عبر الأقطاب الرئيسية لكل من القواطع الاتوماتيكية F1,F2,F3، والكونتاكتور X1،

والكونتاكتور K2، والمتمم الحرارى F6، ولكن بعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت الزمنى K3T/15-16 يتغير حالة ريش التلامس لهذا المؤقت فتفتح الريشة 16-4/15 الفصل فينقطع مسار التيار عن ملف الكونتاكتور K2، ويتحول الكونتاكتور لحالة الفصل ويصبح المتمم الحرارى F5 على التوالى مع المتمم الحرارى F6، وحيث إن تيار الفصل المعاير عليه المتمم الحرارى F5 أصغر بكثير من تيار الفصل المعاير عليه المتمم الحرارى F6؛ لذا فيان F5 هو الفعال أثناء التشغيل المعتاد. علماً بأن تيار البدء المباشر للمحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابي تساوى 6 مرات تقريباً من تيار التشغيل المعتاد.

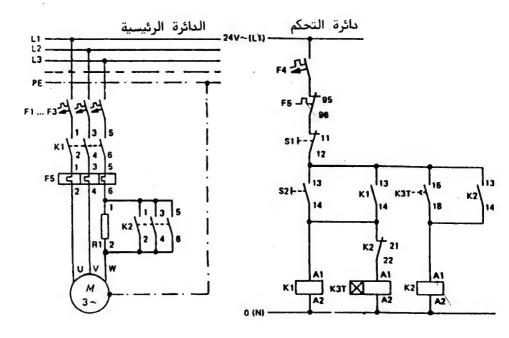
ملاحظة:



توجد متممات حرارية تحتوى على محولات تيار، وتستخدم هذه المتممات لحماية المحركات الكبيرة من زيادة الحمل. وفي الرسم المقابل رمز المتسمم الحراري بمحولات تيار (بالنظام الألماني).

٣ / ٣ / ٣ – البدء بسرعة بطيئة (دائرة كوزا):

أحيانا يلزم الأمر بدء حركة المحرك بسرعة بطيئة لإدارة بعض الأحمال الخاصة على سبيل المثال ماكينات النسيج خوفاً من قطع الخيط، ويستخدم في ذلك دائرة كوزا نسبة لمخترعها حيث يتم إدخال مقاومة مع أحد الأوجه، فيقل بالتالي عزم البدء للمحركات وتباعا تقل سرعة البدء. وفي الشكل (٣-١١) دائرتا التحكم والدائرة الرئيسية لكوزا باستخدام الرموز الألمانية الحديثة.



الشكل (٣-١١)

نظرية التشغيل:

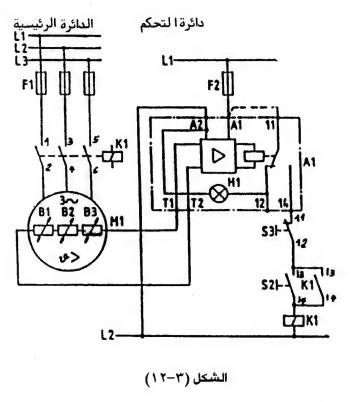
عند الضغط على الضاغط اليدوى S2 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 والمؤقت الزمنى K3T فتنغلق الاقطاب الرئيسية للكونتاكتور K1 فيكتمل مسار التيار للمحرك ماراً بالمقاومة R1، وعند تحرر الضاغط اليدوى S2 يستمر مسار التيار للكونتاكتور K1، والموقت الزمنى K3T من خلال ريشة الإمساك الذاتى K3T/13-14، وبعد مرور زمن البدء والمعاير عليه المؤقت الزمنى K3T تنغلق الريشة S1-3T/15 مؤدية إلى اكتمال مسار التيار لملف الكونتاكتور K2 فتنغلق الاقطاب الرئيسية للكونتاكتور K2 محدثة قصر على المقاومة R1 فتخرج من الدائرة ويدور المحرك بسرعته العادية، وفي نفس الوقت تنفتح الريشة 22-221 مؤدية إلى انقطاع

مسار التيار عن K3T فتعود ريشة التلامس 18-K3T/15 لوضعها الطبيعى أى مفتوحة ولكن يتغير مسار التيار لملف الكونتاكتور K2، فبدلاً من مرور التيار عبر الريشة 18-K3T/15 يمر في الريشة 18-K2/13 فيستمر بذلك عمل الكونتاكتور K2، وعند الضغط على الضاغط اليدوى S1 ينقطع مسار التيار عن ملف الكونتاكتور K2 و K1 ويتوقف الحرك.

٣ / ٣ / ٤ - تشغيل محرك مزود بحماية ضد زيادة درجة الحرارة:

ويستخدم في ذلك متممات درجة الحرارة التي تقوم بحماية المحرك من ارتفاع درجة حرارتها نتيجة لسوء التهوية أو لتعطل نظام التبريد لها.

وحتى تستطيع هذه المتممات من أداء وظيفتها توصل مع مجسات تدفن مع ملفات المحرك، بحيث يدفن مجس لكل وجه، وتوصل هذه المجسات معًا على التوالى. وتصنع هذه المجسات من معادن تزداد مقاومتها بارتفاع درجة حرارتها التوالى. وتصنع هذه المجسات من هعادن تزداد مقاومتها بارتفاع درجة حرارتها PTC. ويوجد عدة أنواع من هذه المتممات منها ما يحدث له تحرر ذاتى عندما تنخفض درجة حرارة المحرك، ومنها ما له ذاكرة ولن يتحرر تلقائيًا بل يتحرر بعد انخفاض درجة حرارة المحرك والضغط على زر التحرير للمتمم وبعد ذلك يمكن إعادة تشغيل المحرك مرة أخرى. والدائرة التي سوف نستعرضها الآن تستخدم متمم درجة حرارة من النوع الأول الذي يتحرر تلقائي بمجرد انخفاض درجة حرارة المحرك. والدائرة الرئيسية ودائرة التحكم موضحتان بالشكل (٣-١٢) باستخدام الرموز والدائرة الرئيسية أن المجسات B1, B2, B3 توصل اللهائية الحديثة وكما هو واضح من الدائرة الرئيسية أن المجسات B1, B2, B3 توصل مع طرفا جهد التحكم.



نظرية التشغيل:

بمجرد توصيل المصدر الكهربي بالدائرة الرئيسية ودائرة التحكم يتغير وضع الريشة 14-11-12 وعند A1/11-12 فتنغلق الريشة 14-11/14 وتنفتح الريشة 14-11/14، وعند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 فتنغلق أقطابه، وبالتالي يدور المحرك وفي نفس الوقت يحدث إمساك ذاتي لمسار التيار بواسطة الريشة وبالتالي يدور المحرك إيقاف المحرك بالضغط على الضاغط S3، أما إذا ارتفعت درجة حرارة المحرك أثناء تشغيله يعود وضع الريشة القلاب 14-12-11/14 لوضعها الطبيعي فيتوقف المحرك في الحال، وعند الضغط على الضاغط S2 بعد عودة درجة الحرارة لوضعها الطبيعي يدور المحرك في الحال وذلك لأن الريشة القلاب 14-12-11/11 تعود لوضعها الطبيعي أي تنغلق الريشة 14-11/11 من جديد.

ملاحظة:

أحيانًا يرمز الاطراف مجسات درجة الحرارة بالرموز P1, P2 بدالاً من T1, T2 .

٣/٣ - متمم حماية الحركات الالكترونية:

Electronic Motor - Protection Relay

إن متمم حماية الحركات الالكترونية جهاز متكامل يوفر الحمايات التالية للمحركات:

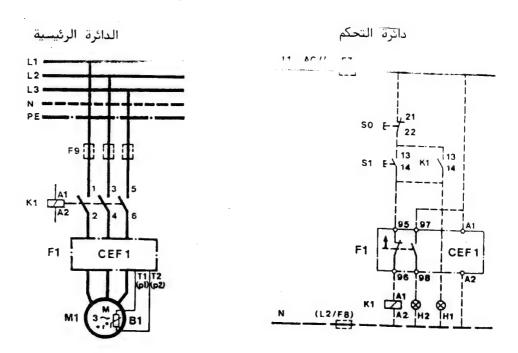
- ١ حماية ضد زيادة الحمل.
 - ٢ حماية ضد القصر.
- ٣ بيان لزيادة التيار (بواسطة جهاز قياس يوصل به).
 - ٤ حماية ضد فقدان أحد الأوجه.
- F1 3 5 95 97 AI TI
- ٥ حماية ضد عدم اتزان الأوجه الثلاثة.
- ٦ حساية ضد ارتفاع درجة حرارة الحركات.

وفي الرسم المقابل رمز متمم حماية محركات الكتروني طراز CEFI والمصنع بشركة SPRECHER + SCHAH .

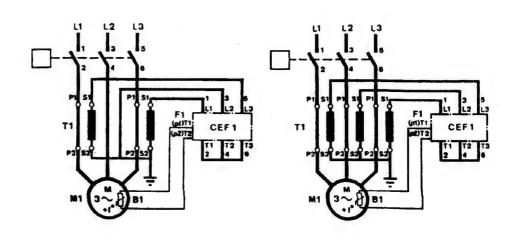
ويتميز هذا المتمم بأن له أماكن لضبط كل من:

- ١ تيار الفصل الذي يفصل عنده المحرك عند زيادة الحمل.
- ٢ زمن الفصل الذى يفصل بعده المحرك عند وصول التيار إلى ست مرات من تيار
 التشغيل المعتاد.
- ٣ زمن التحرير وهو يساوى الزمن اللازم لتبريد المحرك حتى يعاد للخدمة مرة أخرى. وتعتمد نظرية عمل متمم حماية المحركات الإلكتروني في الحماية ضد ارتفاع درجة الحرارة على حساب درجة حرارة المحرك من التيار المسحوب، وكذلك على درجة الحرارة الفعلية التي يتم الحصول عليها بواسطة مجسات درجة الحرارة PTC.

والشكل (٣-٣) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لحماية المحرك M1 بواسطة متمم حماية المحركات الإلكتروني F1 حيث إن الأطراف T1, T2 توصل بمجسات درجة الحرارة H1 لمبة بيان التشغيل H2 لمبة بيان الخطأ.



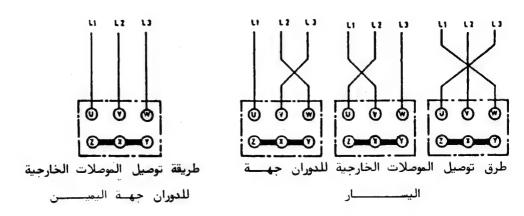
شكل (٣-١٢) أما بالنسبة للمحركات الكبيرة التي تيار تشغيلها كبير فتستخدم محولات تيار توصل بالمتمم الالكتروني كما بالشكل (٣-١٤)



الشكل (٣–١٤)

٣ / ٤ - عكس حركة محرك ثلاثي الأوجه:

لعكس حركة محرك ثلاثى الأوجه يجب أن نبدل طرفين من أطراف المحرك الموصلة بالمصدر وذلك لعكس اتجاه المجال الدوار داخل فراغ الآلة. والشكل (٣-١٥) يوضح كيفية عكس حركة محرك ثلاثى الأوجه موصل نجما باستخدام الرموز الالمانية القديمة.

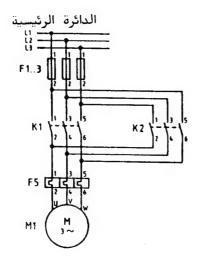


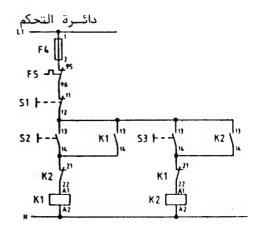
الشكل (٣-١٥)

علمًا بأن عملية عكس الحركة تتم إما من خلال مفتاح دوار لعكس الحركة (سيتناول فيما بعد)، أو من خلال التحكم الكهرومغناطيسي بالكونتاكتورات، ويمكن عكس الحركة بطريقتين مختلفتين وهما:

- ١ عكس حركة بتوقف.
- ٢ عكس حركة بدون توقف.
- ٣ / ٤ / ١ عكس حركة محرك بتوقف:

فى الشكل (٣-١٦) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك استنتاجى بتوقف وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.





الشكل (٣-١٦)

محتويات الخطط الكهربي (دائرة التحكم - الدائرة الرئيسية):

- ١ ثلاثة مصهرات أحادية القطب F1, F2, F3 لحماية الدائرة من القصر.
- ٢ عدد 2 كونتاكتور K1 لتشغيل المحرك جهة اليمين، K2 لتشغيل المحرك جهة اليسار.
 - ٣ متمم حراري F5 لحماية المحرك من زيادة الحمل.
 - ٤ محرك استنتاجي ذو قفص سنجابي ثلاثي الأوجه M1.
 - ٥ المصهر F4 أحادى القطب لحماية دائرة التحكم من القصر.
- ٦ ضاغط إِيقاف S1، وضاغط تشغيل جهة اليمين S2، وضاغط تشغيل جهة اليسار S3.

نظرية التشغيل:

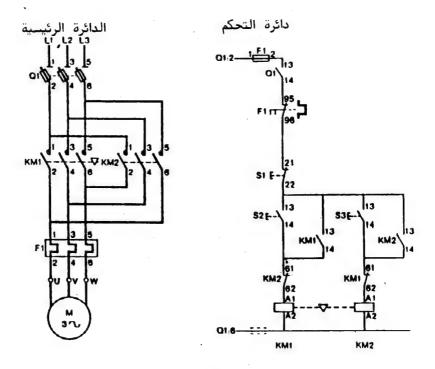
عند الضغط على الضاغط اليدوى S2 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 فتنغلق أقطابه الرئيسية ويدور المحرك جهة اليمين، وفي نفس الوقت تنغلق ريشة الإمساك الذاتي14-13/13 فتحافظ على اكتمال مسار التيار حتى بعد تحرر الضاغط S2. وعند الضغط على الضاغط S2 ينقطع مسار التيار لملف K1 فيتوقف المحرك في الحال. وعند الضغط على الضاغط اليدوى S3 يكتمل مسار التيار لملف K2 فتنغلق

الأقطاب الرئيسية للكونتاكتور K2 ويدور المحرك جهة اليسار، وفي نفس الوقت تنغلق ريشة الإمساك الذاتي 14-23 لا فتحافظ على اكتمال مسار التيار حتى بعد تحرر الضاغط S3.

ملاحظة:

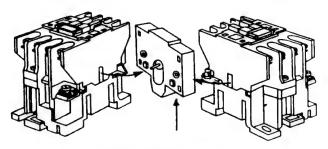
دائرة التحكم الموضحة بالشكل (٣-١٦) تحتوى على ربط كهربى بين الكونتاكتور K1 والكونتاكتور K2 وذلك بوضع ريشة مغلقة من K1 في مسار التحكم لبوبينة K2 والعكس صحيح. الأمر الذي يمنع الاثنين أن يعملا معًا حتى و لو قام المشغل بالضغط على ضاغطى التشغيل جهة اليمين وجهة اليسار معًا في نفس اللحظة.

وأحيانًا لزيادة الأمان تستخدم كونتاكتورات بينها ربط ميكانيكي لمنع تشغيل كونتاكتور اليمين واليسار معًا حتي ولو اكتمل مسار التيار لهما في وقت واحد. ففي الشكل (٣-١٧) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك ثلاثي الأوجه بتوقف، ولكن باستخدام عدد 2 كونتاكتور بينهما ربط ميكانيكي مستخدما الرموز العالمية.

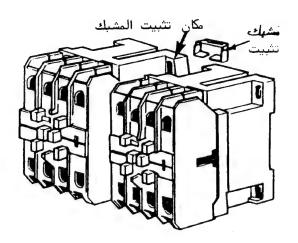


الشكل (٣-١٧)

أما الشكل (٣-١٨) فيوضح طريقة تجهيز عدد2 كونتاكتور بينهما ربط ميكانيكي.



وحدة الربط الميكانيكي



الشكل (٣–١٨)

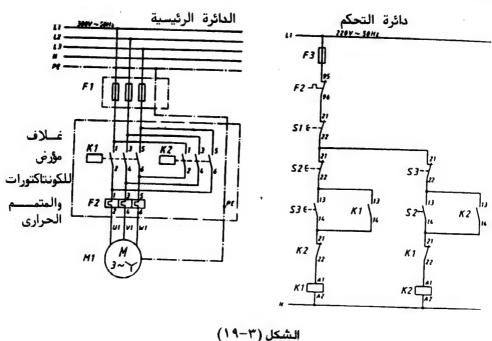
٣ / ٤ / ٢ - عكس حركة محرك بدون توقف:

الشكل (٣-٣) يعرض الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك بدون توقف وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط التشغيل جهة اليمين 53 فإن مسار التيار لملف الكونتاكتور k1 سوف يكتمل، فتنغلق الأقطاب الرئيسة له وبالتالي يدور المحرك جهة اليمين، وفي نفس الوقت تنغلق الريشة المفتوحة للكونتاكتور 14-13/13 والتي تقوم

بالحفاظ على مسار التيار حتى بعد تحرر الضاغط S3. وعند الضغط على الضاغط S2 فإن الريشة المغلقة S2/21-22 ستصبح مفتوحة، وبالتالى ينقطع مسار التيار لملف الكونتاكتور فيتوقف المحرك ولكن في نفس اللحظة يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K2 فتنغلق أقطابه الرئيسية ويدور المحرك جهة اليسار، وأيضاً تنغلق ريشة الإمساك الذاتي للكونتاكتور K2 فيستمر مسار التيار لملف الكونتاكتور K2 فيستمر مسار التيار لملف الكونتاكتور S2 فيمتملاً حتى بعد تحرر الضاغط S2. وعند الضغط على الضاغط S1 ينقطع مسار التيار عن دائرة التحكم في الحال فيتوقف المحرك سواء كان دائراً جهة اليمين أو اليسار.



ملاحظة:

الضاغطان \$2,\$3 لكل منهما ريشتان، أحدهما NO والأخرى NC، وعند الضغط على أحد الضاغطين فإن الريش الخاصة به سوف ينعكس وضعها أى تصبح المفتوحة طبيعياً مغلقة والمغلقة طبيعياً مفتوحة.

٣ / ٥ - دوائر المحركات الاستنتاجية ذات السرعات المتعددة:

هناك عدة طرق للحصول على السرعات المتعددة كهربياً وهي كالآتي:

۱ – باستخدام محركات استنتاجية ذات قفص سنجابي تحتوى على مجموعتين من الملفات المنفصلة، توصل كلِّ منهما على شكل نجما، بحيث إن عدد أقطاب المجموعة الثانية من الملفات، وبتغيير عدد أقطاب المحرك يمكن الحصول على سرعتين مختلفتين.

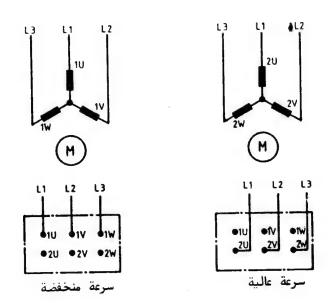
والقانون الآتي يوضح العلاقة بين السرعة وعدد الأقطاب والتردد:

N=120F/P r.p.m

حيث إن: N هي سرعة المحرك (لفة / دقيقة) وذلك إذا أهمل الانزلاق، أما F فهي تردد المصدر بالهيرتز، Pهي عدد أقطاب ملفات المحرك.

والشكل (٣-٣) يبين طريقة توصيل أطراف المصدر الكهربي بملفات المحرك Y/Y وكذلك بروزتة المحرك للحصول على سرعتين مختلفتين إحداهما عالية والأخرى منخفضة.

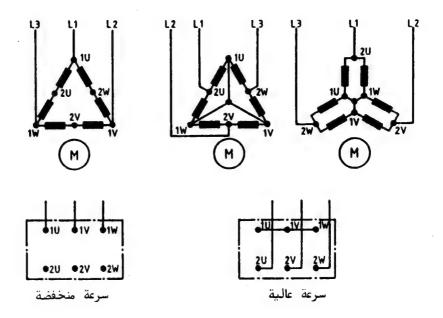
۲- باستخدام محركات دالندر وهي محركات استنتاجية ذات قفص سنجابي تحتوى على مجموعة واحدة من الملفات، ولكن يمكن توصيلها بطريقتين مختلفتين للحصول على عددين مختلفين للأقطاب، ومن ثم يمكن الحصول على سرعتين مختلفتين. علماً بأن النسبة بين السرعتين التي يتم الحصول عليهما من هذا المحرك هي 1:2 وتسمى هذه المحركات دالندر نسبة لمخترعها.



الشكل (٢٠-٢)

ولقد قام العالم دالندر بعمل تصميمات مختلفة للحصول على سرعتين النسبة بينهما 1:2 ولكن تختلف هذه التصميمات في قيم كلِّ من العزوم والقدرات التي يتم الحصول عليها في السرعة العالية والمنخفضة. وفيما يلى الأنواع المختلفة لتوصيلات دالندر:

أ – توصيلة Δ/YY ، وهى أشهر هذه التصميمات انتشارا وهى موضحة بالشكل (T-T) حيث يوصل المحرك YY فى السرعة العالية ، ويوصل Δ فى السرعة المنخفضة ، ويمتاز هذا التصميم بأن عزم السرعة المنخفضة يساوى 1.5 مرة من عزم السرعة العالية .



الشكل (٢١-٢)

- توصيلة YY/Δ ، حيث يوصل المحرك Δ في السرعة العالية، ويوصل YY في السرعة المنخفضة، ويمتاز هذا التصميم بأن القدرة ثابتة في السرعتين المنخفضة والعالية .
- ج توصلة $\Delta\Delta\Delta$ ، حيث يوصل المحرك $\Delta\Delta$ في السرعة العالية ويوصل Δ في السرعة المنخفضة ، ويمتاز هذا التصميم بأن عزم السرعة المنخفضة يساوى 3.5 مرة من عزم السرعة العالية .
- د- توصيلة Y/YY، حيث يوصل المحرك YY في السرعة العالية، ويوصل Y في السرعة المنخفضة، ويمتاز هذا التصميم بأن العزم في السرعة المنخفضة ضعف العزم في السرعة العالية.
- ٣- محركات بثلاث سرعات مختلفة، سرعتين منهما النسبة بينهما 1:2، حيث تحتوى هذه المحركات على مجموعتين من الملفات المنفصلة أحدهما دالندر، والأخرى عادية وعدد أطراف هذه المحركات(9) أطراف.
- والشكل (٣-٢٢) يبين كيفية الحصول على السرعات الثلاثة من محرك بثلاث

سرعات، السرعة العالية والمنخفضة يتم الحصول عليها من ملفات دالندر.

أما الشكل (٣-٣٣) فيعرض لوحتى بيانات لمحركين أحدهما بمجموعتين من الملفات المنفصلة والآخر دالندر.

٤ - بربط محركين معا ميكانيكياً بحيث يكون لكل منهما سرعة مختلفة عن الآخر، وبالتالى عند وصول التيار الكهربي لأحد الحركين نحصل على السرعة الخاصة به.

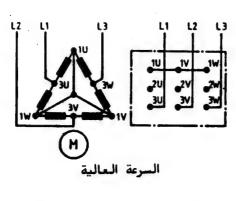
۳ / ۵ / ۱ – تشغیل محرك یحتوی علی مجموعتین من الملفات المنفصلة:

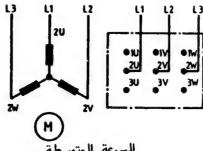
السكل (٣-٢) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لحرك استنتاجى بمجموعتين من الملفات يمكن رفع سرعته مباشرة بدون توقف لكن العكس غير صحيح وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.

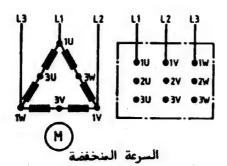
نظرية التشغيل:

عند الضغط على 52 تغلق الريشة

K1-14 وبالتالى توصل أطراف المحرك K1 ويحدث إمساك ذاتى للتيار بواسطة /K1 لل 13-14 وبالتالى توصل أطراف المحرك U1,V1,W1 بالمصدر الكهربى عبر أقطاب K1 لل ويدور المحرك بالسرعة المنخفضة . وعند الضغط على S3 ينقطع مسار التيار عن K1 نتيجة لفتح الريشة المغلقة 22-33/21، وفي نفس اللحظة يكتمل مسار التيار لملف K2 بواسطة على الريشة المفتوحة 53/13-14 ويحدث إمساك ذاتى للتيار بواسطة /K2 لم 13-14، وبالتالى تتصل أطراف المحرك المحرك 2U.2V.2W بالمصدر الكهربى عبر أقطاب K2،







الشكل (٣-٢٢)

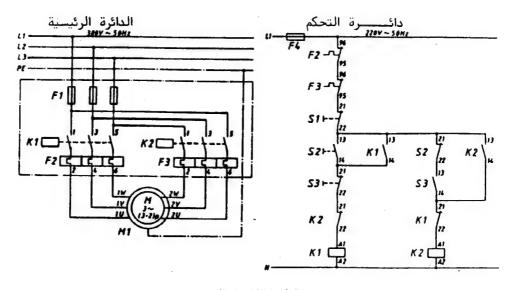
فيدور المحرك بالسرعة العالية. ويمكن إيقاف المحرك سواءً كان دائراً بالسرعة المنخفضة أو العالية وذلك بالضغط على الضاغط S1.





منفماة

الشكل (٣-٢٢)



الشكل (٣-٢٤)

ملاحظات:

۱- يستخدم عدد 2 متمم حرارى (F3 للسرعة العالية، وF2 للسرعة المنخفضة) ، وذلك لاختلاف تيار التشغيل للمحرك في كلتا السرعتين.

Y - يوجد في دائرة التحكم ربط كهربي فقط حيث توجد ريشة مغلقة من K1 في

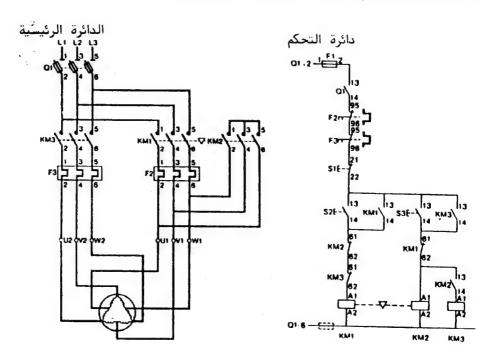
مسار التيار لملف K2 وأيضاً ريشة مغلقة من K2 في مسار التيار لملف K1.

٣- لو حاول المشغل الضغط على الضاغط S2 عندما يكون المحرك دائراً بالسرعة العالية فإن سرعة المحرك لن تتغير، ولكن ينبغى عليه إيقاف المحرك أولاً بواسطة S1، ثم تشغيل المحرك بالسرعة المنخفضة بواسطة S2.

٤ - دائرة التحكم المستخدمة في تشغيل محرك بمجموعتين من الملفات لا تختلف عن دائرة التحكم المستخدمة في عكس حركة محرك.

٣/٥/٢ - تشغيل محرك دالندر:

فى الشكل (٣-٢٥) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل محرك دالندر وإنه لا يمكن تغيير سرعته إلا بعد توقفه وذلك بالرموز العالمية.



الشكل (٣-٢٥)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف KM1 ويحدث إمساك ذاتى بواسطة S2 المسار الكهربى الحرك (S2 المسار الكهربى عبر أقطاب S3 وتكون ملفات المحرك موصلة S4 ويدور المحرك بالسرعة المنخفضة وعند الضغط على الضاغط S4 ينقطع مسار التيار لملف S4 فيتوقف المحرك وعند الضغط على الضاغط S4 يكتمل مسار التيار لملف S4 فتغلق الريشة S4 الملفين S4 الضغط على النساخط S4 يكتمل مسار التيار لملف S4 ويحدث إمساك ذاتى لمسار التيار لكلا الملفين فيكتمل مسار التيار لكلا الملفين S4 ويحدث إمساك ذاتى لمسار التيار لكلا الملفين S4 ويحدث إمساك ذاتى لمسار التيار لكلا الملفين الكهربى عبر أقطاب S4 وتكون ملفات المحرك موصلة S4 ويدور المحرك بالسرعة العالية .

ملاحظة:

يوجد ربط كهربي وميكانيكي بين KM1 و KM2 لمنع تشغيلهما معًا لأي ظروف.

٣ / ٥ / ٣ - عكس حركة محرك يحتوى على مجموعتين من الملفات المنفصلة:

الشكل (٣-٢٦) يبين دائرة التحكم والدائرة الرئيسية لعكس حركة محرك يدور بسرعتين مختلفتين، وله مجموعتان من الملفات بحيث يمكن تغيير سرعة المحرك من السرعة المنخفضة إلى العالية والعكس بدون توقف في نفس الاتجاه وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.

التعريف بضواغط التشغيل:

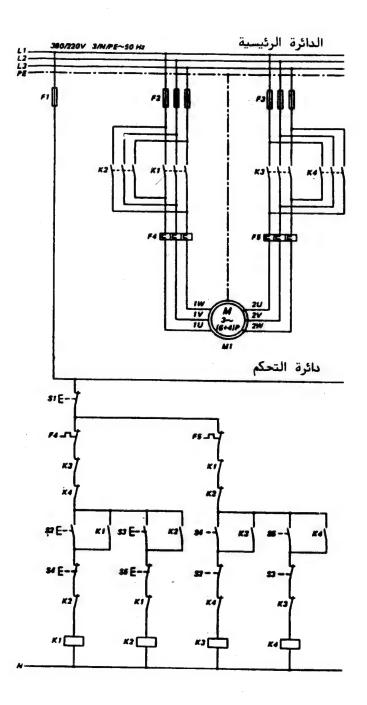
الضاغط S1 هو ضاغط الإيقاف.

الضاغط 54 هو ضاغط سريع يمين.

الضاغط S2 وهو ضاغط بطيئ يمين.

الضاغط S5 هو ضاغط سريع شمال.

الضاغط S3 هو ضاغط بطيئ شمال.



الشكل (٣-٢٦)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على S2 يكتمل مسار التيارلملف K1 ويدور المحرك بالسرعة المنخفضة جهة اليمين، وعند الضغط على الضاغط S4 ينقطع مسار التيار لملف K1 ويكتمل مسار التيار لملف K3 ويدور المحرك بالسرعة العالية جهة اليمين. ولعكس حركة المحرك يجب إيقافه أولاً بواسطة الضاغط S3. وعند الضغط على الضاغط S5 يكتمل مسار التيار لملف K2 ويدور المحرك بالسرعة المنخفضة جهة اليسار وعند الضغط على S5 ينقطع مسار التيار عن ملف K2 ويكتمل مسار التيار لملف K4 ويدور المحرك بالسرعة العالية جهة اليسار.

٣/٥/٣ - عكس حركة محرك دالندر

الشكل (٣-٣) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك دالندر بحيث يمكن رفع سرعته من السرعة المنخفضة جهة اليمين إلى العالية جهة اليمين بدون توقف، وكذلك يمكن رفع سرعته من السرعة المنخفضة جهة اليسار إلى العالية جهة اليسار بدون توقف وعند عكس الحركة يجب التوقف أولاً وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.

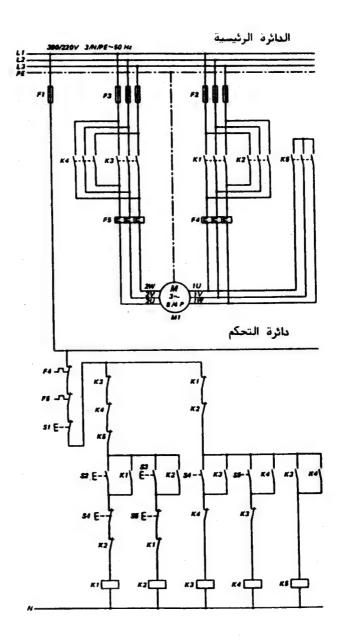
التعريف بضواغط التشغيل:

الضاغط S1 ضاغط الإيقاف

الضاغط S4 هو ضاغط التشغيل سريع يمين الضاغط S2 هو ضاغط التشغيل بطيئ يمين الضاغط S5 هو ضاغط التشغيل سريع شمال. الضاغط S3 هو ضاغط التشغيل بطيئ شمال.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار لملف K1 فيدور المحرك بطيعًا جهة يمين. وعند الضغط على الضاغط S4 ينقطع مسار التيار عن K1 ويكتمل مسار التيار لملف K3، وتباعًا للكونتاكتور K5 ويدور المحرك بالسرعة العالية جهة اليمين، وبنفس الطريقة يمكن تشغيل المحرك بالسرعة المنخفضة جهة اليسار ثم رفعها بدون توقف.



الشكل (٣-٢٧)

٣ / ٦ - دوائر بدء الحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه:

إن التوصيل المباشر للمحركات الاستنتاجية بالمصدر الكهربي عند البدء لمن الأمور الخطيرة على الاحمال الموصلة على نفس الشبكة الكهربية خصوصًا عند البدء المباشر للمحركات ذات القدرات العالية، حيث يصل تيار البدء لهذه المحركات ستة أو سبعة أضعاف من تيار التشغيل العادى، الأمر الذى يؤدى إلى انخفاض الجهد للشبكة ويترتب على ذلك احتراق المحركات الصغيرة فى الشبكة خصوصًا لو طالت مدة انخفاض الجهد فى الشبكة نتيجة لعمليات البدء المتكررة، ويمكن تجنب ذلك بتقليل جهد الوجه للمحركات عند البدء؛ فينتج عن ذلك انخفاض تيار البدء. وفيما يلى طرق البدء المستخدمة للمحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابى:

الحرك لسرعة الدوران الاسمية له يوصل دلتا وفي هذه الحالة يكون تيار البدء الحرك لسرعة الدوران الاسمية له يوصل دلتا وفي هذه الحالة يكون تيار البدء مساويًا 1/√3 من تيار البدء عند التوصيل المباشر مع الشبكة، في حين أن عزم البدء في هذه الحالة يكون مساويًا 1/3 عزم البدء عند التوصيل المباشر مع الشبكة الكهربية، ولذلك يفضل أن يبدأ المحرك حركته بدون حمل. وتستخدم هذه الطريقة عندما يكون جهد تشغيل الحرك عند توصيل ملفاته دلتا مساويًا لجهد المصدر.

٢ - باستخدام مقاومات بدء توصل بالتوالى مع العضو الثابت عند بدء التشغيل وتفصل تدريجيًا حتى تخرج تمامًا من الدائرة عند وصول سرعة المحرك إلى حوالى 80% من السرعة الاسمية له.

٣ - باستخدام محول ذاتى يقوم بتقليل جهد البدء إلى حوالى %50 ثم %65، ثم 80% من الجهد المقنن، وعند وصول السرعة إلى حوالى %80 من السرعة الاسمية ينفصل المحول الذاتى ويعمل المحرك على الجهد الكامل للمصدر.

وأما المحركات الاستنتاجية ذات العضو الدوار الملفوف فتبدأ حركتها بتوصيل مجموعة من مقومات البدء مع العضو الدوار، ثم تفصل المقومات تدريجيًا حتى تخرج تمامًا من الدائرة وذلك عند وصول السرعة إلى 80% من السرعة الاسمية للمحرك.

٣ / ٦ / ١ - لوح بيانات المحركات الاستنتاجية:

الأشكال (٣- ٢٨)، ب، ج) تعرض لوح بيانات لحركات استنتاجية لها مواصفات مختلفة. فلوح البيانات المعروضة في الشكل (١، ب) خاصة بمحركات استنتاجية ذات قفص سنجابي، أما الشكل (ج) فيعرض لوحة بيانات لحرك استنتاجي ذي عضو دوار ملفوف.

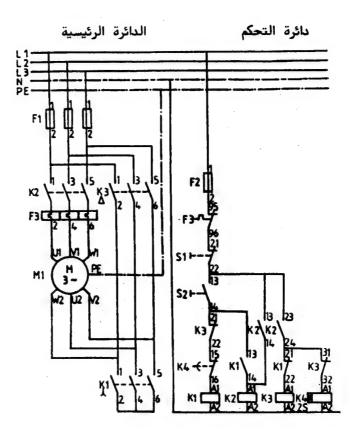
Тур	Hersteller Typ	Hersteller
3 - Mot. Nr.	3 ~ Met. Hr.	3 - Mot. Nr.
△/Y 380/660V 29 A	△ 360 V 29 A	△ 360 V 24
15 kW 31 eee # 0,08	18 kW 31 000 9 0,80	11 kW St 000 g 0.79
1460 /min 80 Hz	1480 /min 80 Hz	960 /min 50 H
solKi. 8 IP 44 110 kg	V A	Lauler: 225 V 31
VOE 0530 Tell 1, 1972	loolKi. B IP 44 110 hg	1001KI. B IP 44 216 k
	VDE 0630 Tell 1, 1972	VDE 0530 Tell 1, 1972

الشكل (٣- ٢٨)

علمًا بأن لوحة البيانات المعروضة في الشكل (أ) لمحرك يمكن بدء حركته نجما – دلتا إذا كان جهد المصدر 380V. أما لوحة البيانات المعروضة في الشكل (ب) لمحرك لا يمكن بدء حركته نجمًا – دلتا لأن ملفاته موصلة دلتا ولكن يمكن بدء حركته بمقاومات بدء مع العضو الثابت أو بمحول ذاتي.

٣ / ٦ / ٢ - بدء محرك نجما - دلتا:

فى الشكل (٣-٣) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل وفصل محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى يبدأ حركت نجما ويدور وملفاته موصلة دلتا وذلك بالرموز الألمانية الحديثة.



الشكل (٣-٢٩)

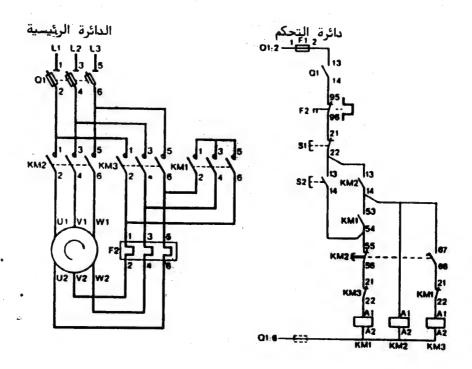
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف K1 وتباعًا لملف K2 وتباعًا لملف K4 وتباعًا لملف K4 فيدور الخرك وملفاته موصلة نجما وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت K4 تفتح الريشة المغلقة K4/15-16 فينقطع مسار التيار عن K1 ويكتمل مسار التيار لملف K2 ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا.

ملاحظة:

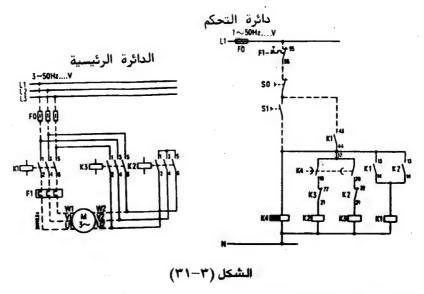
أحيانًا يحدث قصر لحظى بين أوجه المصدر الكهربى للدائرة السابقة نتيجة لاختلاف سرعة الفتح والغلق لريش التحكم والأقطاب الرئيسية للكونتاكتورات، وهذه المشكلة أمكن التغلب عليها باستخدام عدد 2 مؤقت زمنى، أحدهما لفصل كونتاكتور النجما، والآخر لتوصيل كونتاكتور الدلتا بعد تأخير زمنى من لحظة فصل كونتاكتور النجما.

وأحيانًا يستخدم مؤقت زمنى له ريشتان، إحداهما تتأخر عن الثانية. والشكل (٣--٣) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لبدء حركة محرك استنتاجى لقفص سنجابى نجما دلتا مستخدمًا مؤقت زمنى له ريشتان،إحداهما تتأخرعن الثانية. والشكل (٣--٣) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لبدء حركة محرك استنتاجى لقفص سنجابى نجما دلتا مستخدمًا مؤقت زمنى له ريشتان، إحداهما تتأخر عن الآخرى، وذلك بالرموز العالمية الحديثة فالكونتاكتور KM2 مثبت عليه مؤقت هوائى له ريشتان إحداهما مغلقة وذلك لفصل كونتاكتور النجما KM1 بعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت (t). أما الريشة المفتوحة له فتقوم بتوصيل كونتاكتور الدلتا KM3 بعد مرور زمن (t+ 50ms).



الشكل (٣٠-٣)

أما الشكل (٣-٣١) فيبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لبدء محرك نجما - دلتا جاهز من صناعة شركة سيمنز الألمانية، والخطوط المتقطعة في الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم تنفذ من قبل المستخدم، ويلاحظ أنه استخدم في دائرة التحكم المؤقت لا كيتمل مسار K4 ويسمى مؤقت نجما دلتا، فعند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار

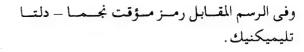


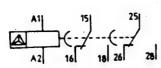
ميزات المؤقت المستخدم (K4):

انه يمنع حدوث قصر لحظى على الأوجه الثلاثة والتي يمكن أن تحدث في الدوائر التي ينفصل فيها كونتاكتور النجما في نفس اللحظة التي يوصل فيها كونتاكتور الدلتا والموضحة بالشكل (٣-٢٩)، وذلك نتيجة لعيوب فنية عادة تكون موجودة في الكونتاكتورات.

ملاحظة:

تقوم شركة تليميكنيك الفرنسية بعرض مؤقت نجما دلتا تختلف نظرية عمله عن نظرية عمل مؤقت نجما دلتا لشركة سيمنز الألمانية المستخدم في الشكل (٣١-٣)



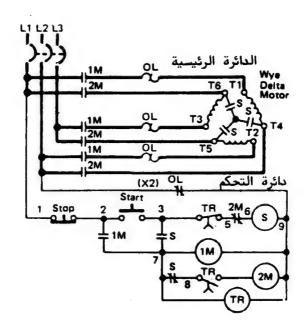


نظرية تشغيل هذا المؤقت:

عند وصول تيار كهربى لملف المؤقت وبعد مرور زمن المعايرة 1 يتغير وضع الريشة القلاب 18-16-15 ولكن بعد مرور زمن إضافي مقداره 50 ملى ثانية يتغير وضع الريشة القلاب 28-26-25؛ لذلك يوصل كونتاكتور النجما مع النقطة 16، ويوصل كونتاكتور الدلتا مع النقطة 28. أما الشكل (٣-٣٢) فيعرض المخطط الكهربى لبدء حركة محرك نجما – دلتا ولكن بالرموز الأمريكية.

محتويات الخطط:

قاطع أتوماتيكي ثلاثة أقطاب - متمم حرراري OL - كونتاكتور النجما S الكونتاكتور الرئيسي TR - كونتاكتور الدلتا 2M - مؤقت زمني TR - ضاغط التشغيل STOP - ضاغط الإيقاف STOP .



الشكل (٣ - ٣٢)

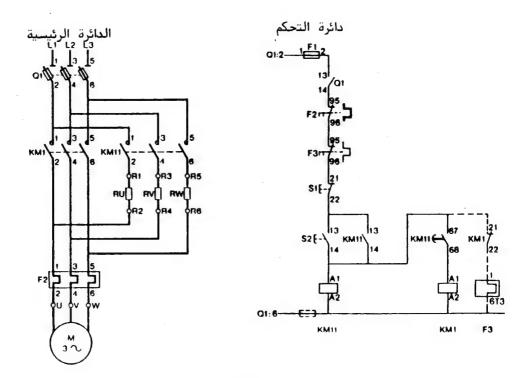
نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط البدء Start يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور S، وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور IM، وكذلك المؤقت TR ويحدث إمساك ذاتى لمسار التيار بواسطة الريشتين المفتوحتين للكونتاكتور S والكونتاكتور IM ويدور المحرك وملفاته موصلة نجما، وبعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت TR تفتح الريشة المغلقة للمؤقت بينما تغلق الريشة المفتوحة له، وينتج عن ذلك انقطاع مسار التيار عن ملف الكونتاكتور S واكتمال مسار التيار لملف 2M ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا.

الشكل (٣-٣٣) يوضح الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لمحرك يبدأ حركته بمقاومات بدء مع العضو الثابت مستخدمًا الرموز العالمية.

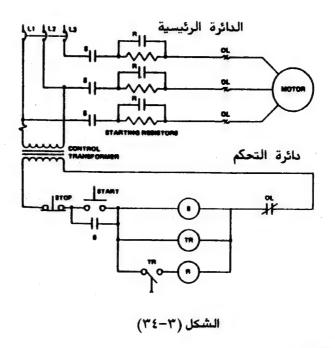
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف KM11 ، ويمسك مسار التيار ذاتيًا بواسطة الريشة 14-11/13 فيصل التيار الكهربي للمحرك مارًا بمقاومات البدء فيقتطع جزءًا من الجهد خلال هذه المقاومات وبالتالي سيقل تيار البدء.



الشكل (٣-٣٣)

وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت الزمنى الهوائى والمثبت على الكونتاكتور KM11 يكتمل مسار التيار لملف KM1، وحيث إن التيار الكهربى يفضل المرور في المسار الأسهل، لذا فإن التيار سوف يفضل المرور عبر أقطاب الكونتاكتور KM1 ولن يمر عبر أقطاب الكونتاكتور KM1 ماراً بمقاومات البدء. علماً بأن F3 متمم حرارى بتأخير زمنى يقوم بحماية المقاومات من ارتفاع درجة حرارتها، حيث يضبط على زمن معين بواسطة قرص مدرج، فإذا زاد زمن البدء عن الزمن المعاير عليه يفصل الدائرة، علماً بأنه لا يوجد اتصال كهربى بين F3 والمقاومات. وفي الشكل (٣٤-٣) المخطط الكهربي لبدء حركة محرك استنتاجي ذي قفص سنجابي بمقاومات بدء مع العضو الثابت ولكن بالنظام الأمريكي.



محتويات المخطط:

قاطع دائرة – كونتاكتور البدء S – كونتاكتور التشغيل R – المتمم حرارى S – محول تحكم CONTROL TRANSFORMER ووحدة ضواغط مكونة من ضاغط للتشغيل START – ضاغط للإيقاف STOP – المؤقت الزمنى START – مقاومات بدء START .

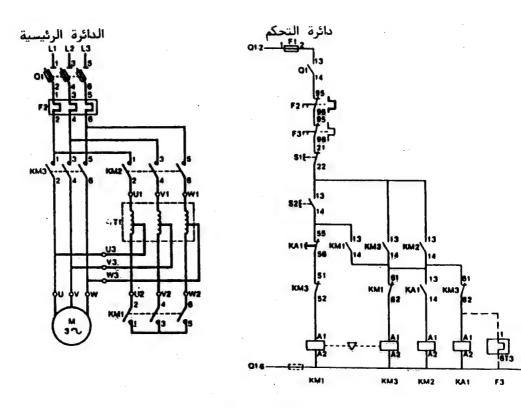
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط START يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور S وكذلك المؤقت الزمنى TR فيعمل الكونتاكتور S ويغلق أقطابه الرئيسية ويدور المحرك مع دخول مقاومة البدء R مع دائرة العضو الثابت مقللة بذلك تيار البدء. وبعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت TR يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور R فيعمل الكونتاكتور R على إحداث قصر على مقاومات البدء R وتخرج من الدائرة الرئيسية ويصبح جهد المصدر مسلطًا كليًا على المحرك. ويمكن إيقاف المحرك بالضغط على الضاغط STOP.

٣ / ٦ / ٤ - بدء تشغيل محرك بمحول ذاتى:

فى الشكل (٣-٣) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لبدء حركة محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى بإدخال محول ذاتى فى الدائرة باستخدام الرموز العالمية.

المحول الذاتي يخرج من الدائرة الرئيسية أتوماتيكيًا عند وصول سرعة المحرك إلى 80% من السرعة المقننة له.



الشكل (٣-٩٣)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيارلملف KM1، وتباعًا لملف KA1، ثم لملف KM2، وتباعًا لملف KM2 فتتصل أطراف المحرك (U, V, W) المتصلة بنقط التفرع للمحول الذاتى T1 بأطراف المصدر الكهربي عبر أقطاب السكينة Q1، ثم أقطاب المتمم

الحرارى F2، ثم أقطاب الكونتاكتور KM2 ثم أقطاب الكونتاكتور KM1 من خلال المحول T1. وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت الزمنى الهوائى المثبت على الريك KA1 تفتح الريشة KA1/55-56 فينقطع مسار التيار لملف KM1، فتعود الريشة 62-64 KM1 مغلقة مرة أخرى ويكتمل مسار التيار لملف KM3 فتفتح الريشة KM3/61-62 مسار التيار لملف KM2، ثم لملف KM2 ويخرج المحول الذاتى من الدائرة، ويصبح جهد المصدر مسلطًا كليًا على ملفات المحرك ويمكن إيقاف المحرك، بالضغط على الضاغط S1، وعند حدوث زيادة في الحمل على المحرك يتوقف المحرك في الحال، علمًا بأنه يستخدم متمم حرارى بتأخير زمنى F3 لحماية المحول الذاتى.

وفى الشكل (٣٦-٣) المخطط الكهربي لبدء حركة محرك استنتاجي ذي قفص سنجابي بمحول ذاتي ولكن بالرموز الأمريكية.

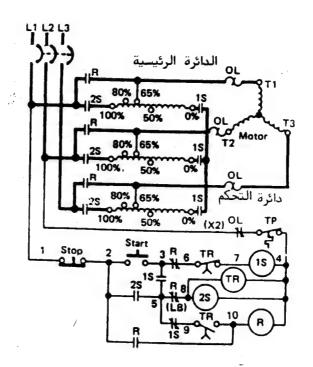
محتويات الخطط:

قاطع أتوماتيكى 3 أقطاب متمم حرارى OL محول ذاتى كونتاكتورات البدء 1S, 2S كونتاكتورات التشغيل R كونتاكتورات التشغيل TP مؤقت زمنى TR - متمم درجة حرارة TP ضاغط تشغيل START

نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط البدء START يكتمل مسار التيار ملف الكونتاكتورات 18، وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف المؤقت TR وكذلك الكونتاكتور 28، ويحدث إمساك ذاتى لمسار التيار بواسطة الريشة المفتوحة الخاصة بالكونتاكتور 18، والريشة

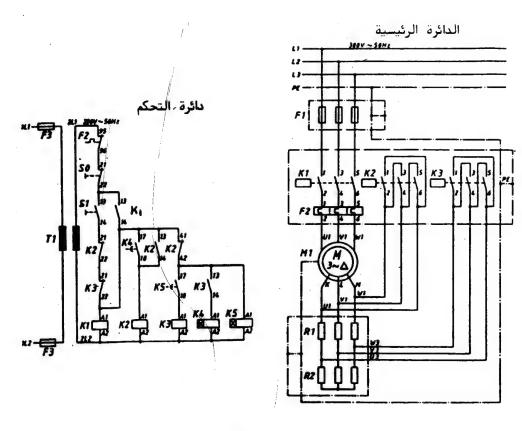
المفتوحة الخاصة بالكونتاكتور 2S، ويدور المحرك وعلى أطرافه جهد يساوى 65% من جهد المصدر، وبعد انتهاء زمن البدء تفتح الريشة المغلقة للمؤقت TR وتغلق الريشة المفتوحة له، وينتج عن ذلك انقطاع مسار التيار لملف الكونتاكتور S1 ثم يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور R، ثم ينقطع تباعًا مسار التيار لبوبينة 2S وكذلك المؤقت TR ويخرج المحول الذاتي من الدائرة ويدور المحرك وعلى أطرافه جهد المصدر كاملاً.



الشكل (٣٦-٣٣)

٣ / ٦ / ٥ - بدء محرك بمقاومات مع العضو الدوار الملفوف:

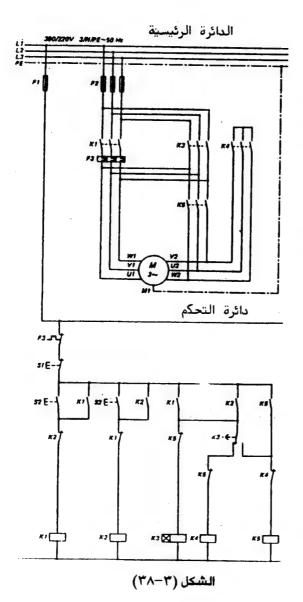
الشكل (٣٧-٣) يحتوى على الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لحرك يبدأ حركته بمقاومات بدء مع العضو الدوار بإستخدام الرموز الألمانية الحديثة.



الشكل (٣٧-٣٧)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف K1 ويمسك مسار التيار لها بواسطة الريشة K1/13-14 فتتصل أطراف المحرك W1, W1 باطراف المصدر الكهربي K1, L2, L3 في حين تدخل المقاومات R1, R2 على التوالي مع ملفات العضو الدوار فيقل تيار البدء. وفي نفس اللحظة يكتمل مسار التيار للمؤقت K5T مسار وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت K5/17-18 فتخرج المقاومة R2. وبعد انتهاء الزمن المعاير التيار لملف X2 وتباعًا للمؤقت K4T فتخرج المقاومة K4T. وبعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت الريشة K4T/17-18 فيكتمل مسار التيار لملف X2 فتخرج المقاومة K4T من دائرة العضو الدوار، وبالتالي تقصر ملفات العضو الدوار، على نفس اللحظة تفتح الريشة K2/41-42 فينقطع على نفسها. علمًا بأنه في نفس اللحظة تفتح الريشة K2/41-42 فينقطع



مسار التيار لكل من K5T ويبقى الوضع كما هو إلى الله ويبقى الوضع كما هو إلى أن يقوم المشغل بإيقاف المحرك، وذلك بالضغط على الضاغط الليدوى So، أو أن يحدث زيادة في الحصل على المحسرك أثناء دورانه، فينقطع مسار التيار عن دائرة التحكم نتيجة لفتح الريشة دائرة أنه استخدم محول تحكم الدائرة أنه استخدم محول تحكم من خطورة القصر نتيجة لكبيرة لحول المتقاومة الداخلية الكبيرة لحول التحكم التحكم.

٦/٦/٣ - عكس حسركسة محرك يبدأ نجما دلتا:

فى الشكل (٣-٣٨) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى يبدأ حركته نجما دلتا مستخدمًا مؤقتًا يؤخر عند التوصيل بالرموز الألمانية الحديثة.

نظرية التشغيل: •

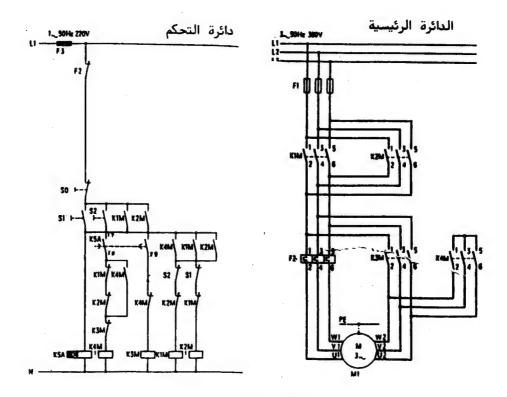
عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف K1، وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف المؤقت K3 والكونتاكتور K4، فيدور المحرك وملفاته موصلة نجما جهة اليمين، وبعد مرور زمن البدء المعاير عليه المؤقت K3 ينعكس وضع الريشة القلاب

للمؤقت، فينقطع مسار التيار عن K4، ويكتمل مسار التيار لملف K5 ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا. ولعكس حركة المحرك يجب إيقافه أولاً بواسطة الضاغط S1، ثم بعد ذلك يضغط على الضاغط S3 فيكتمل مسار التيار لملف K2، وتباعًا لملف المؤقت الزمنى K3، وأيضًا الكونتاكتور K4، ويدور المحرك وملفاته موصلة نجما جهة اليسار. وبعد مرور زمن البدء المعاير عليه المؤقت K3 ينعكس وضع الريشة القلاب للمؤقت، فيكتمل مسار التيار لملف K5 وينقطع مسار التيار عن ملف K4 ويدور المحرك جهة اليسار وملفاته موصلة دلتا.

وفى الشكل (٣٩-٣) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى يبدأ حركته نجما - دلتا مستخدمًا مؤقت نجما دلتا الخاص بشركة سيمنز الألمانية.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف المؤقت K5A، فتغلق الريشة S1-K5A، ويكتمل مسار التيار لملف K4M، وتباعًا لملف K1M، ويدور الريشة K5A/17-18، ويكتمل مسار التيار لملف المولاد وملفاته موصلة نجما جهة اليمين، وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت تفتح الريشة K5A/17-18، فينقطع مسار التيار عن K4M، وبعد تأخير زمنى S0ms يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K3M ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا. ولعكس حركة المحرك يتم الضغط عى الضاغط S0 فينقطع مسار التيار عن جميع الملفات الموجودة في دائرة التحكم ويتوقف المحرك. وعند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف المؤقت الريشة K5A/17-18 ويكتمل مسار التيار لملف المؤقت الريشة K5A/17-18 ويكتمل مسار التيار لملف K5A/17-18، وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف K5A/17-18، ويدور المحرك بعزم القصور الذاتي. ولكن بعد فينقطع مسار التيار عن ملف K5A، ويدور المحرك بعزم القصور الذاتي. ولكن بعد مرور زمن 50 ملى ثانية تغلق الريشة K5A/17-18 ويكتمل مسار التيار لملف K3M ويدور المحرك ويكتمل مسار التيار لملف K3M، ويدور المحرك بعزم القصور الذاتي. ولكن بعد مرور زمن 50 ملى ثانية تغلق الريشة K5A/17-18 ويكتمل مسار التيار لملف K3M، ويدور المحرك ويكتمل مسار التيار لملف K3M،



الشكل (٣٩-٣)

٣ / ٦ / ٧ - مقارنة بين خواص بادئات الحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه:

الجدول (٣-١) يعرض مقارنة بين خواص بادئ نجما دلتا، وبادئ بمقاومات مع العضو الدوار الشابت وبادئ بمحول ذاتى بنقط تفرع، وبادئ بمقومات مع العضو الدوار الملفوف.

علمًا بأن:

Un هو جهد التشغيل العادى.

In تيار التشغيل عند الحمل الكامل.

Tn عزم التشغيل عند الحمل الكامل.

الجدول (۳-۱)

مقاومات مع العضو الدوار	محول ذاتي بنقط تفرع	مقاومات مع العضو الثابت	نجما دلتا	نوع البادئ الخواص
لا يوجد	0.5:0.75 Un	0.2:0.4Un	0.58 Un	جهد البدء
< 2.5 In	4.5 In	3:2.6 In	2:4 In	تيار البدء
< 2.5 Tn	0.6:0.85Tn	0.2:0.5Tn	0.3:0.75 Tn	عزم البدء
500: 1500	500:1500	350:500	150 : 300	السعر مقارنة بسعر
				وحدة التشغيل المباشر
				باعتبار سعرها 100
2.5 : 4	7:12	3:7.5	3:6	زمن البدء بالثانية (S)
الآلات التي	الآلات التي لها	الآلات الستي	الآلات الستسي	
تبدأ عند	عــزم قــصــور	تبـــدأ بدون	تبدأ بدون	
الحسمل	ذاتي كبير مع	حمل مثل	حـــل	الاستخدام
الكامل.	عدم وجود	المــــراوح	أو بأحمال	,
	مــشكلة في	الصغيرة	صغيرة مثل	
	تيار البدء	والضخات	ض_واغط	
	الكبـــــر.	ال_ط_اردة	أجــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	
		المركـــزية.	تكيــيف.	

ولتحديد نوع البادئ المناسب يجب معرفة كل من:

- ١ الحدود القصوى لانخفاض الجهد المسموح به في الشبكة.
 - ٢ عزم البدء المطلوب.
 - ٣ زمن البدء المسموح به.

٣ / ٧ - طرق فرملة المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه:

أحيانًا تستخدم المحركات الاستنتاجية لإدارة أحمال تحتاج لتوقف كامل لحظة انقطاع التيار عن محركاتها، وذلك بفرملتها على سبيل المثال: القاطرات الكهربية وأيضًا الأوناش وماكينات التعبئة... إلخ.

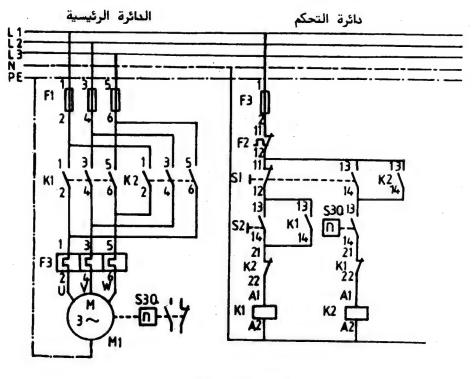
وهناك عدة طرق لفرملة المحركات الاستنتاجية موضحة في الفقرات التالية.

٣ / ٧ / ١ - الفرملة بالتيار العكسى:

الشكل (٣-٠٠) يحتوى على الدائرة الرئيسية ودائرة التبحكم لفرملة محرك استنتاجى ذى قفص سنجابى بنظام الفرملة بالتيار العكسى باستخدام الرموز الألمانية الحديثة.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف K1 فيتمغنط ويعمل الكونتاكتور K1 فيدور المحرك، ولإيقاف المحرك يتم الضغط على الضاغط S1 فينقطع مسار التيار لملف K2 ؛ نتيجة لعودة الريشة K1/K1 مسار التيار لملف S3Q/13-14 لوضعها الطبيعي، وأيضًا نتيجة لغلق الريشة S3Q/13-14 الناشئ عن دوران المحرك بعزم القصور الذاتي فيتمغنط ملف K2 ويعمل الكونتاكتور K2، فيتولد عزم معاكس لعزم المحرك، فيتوقف المحرك، حينئذ تعود الريشة S3Q/13-14 مفتوحة من جديد ويتوقف المحرك في الحال، علمًا بان مفتاح مراقبة السرعة S3Q يثبت على عمود الإدارة للمحرك.



الشكل (٣ - ٤٠)

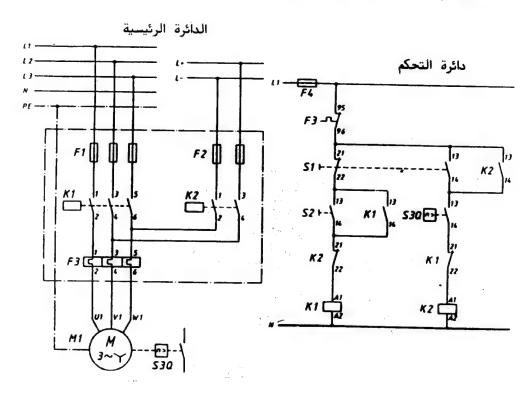
ملاحظة:

عند استخدام الفرملة بالتيار العكسى في المحركات الاستنتاجية ذات العضو الدوار الملفوف، يجب إدخال مقاومات البدء مع العضو الدوار لحظة الفرملة.

٣ / ٧ / ٢ - الفرملة بحقن تيار مستمر:

يتم فرملة المحركات الاستنتاجية بحقن التيار المستمر في ملفات العضو الثابت، وذلك بعد فصل المحرك من الشبكة الكهربية، فيتولد مجال مغناطيسي ثابت داخل المحرك، ونتيجة لدوران العضو الدوار بفعل عزم القصور الذاتي يتولد قوة دافعة كهربية في ملفات العضو الدوار المقصورة، وبالتالي تنشأ قوة معاكسة تحاول أن تفرمل المحرك؛ بأن طاقة الفرملة تؤدى أحيانًا إلى تسخين العضو الدوار، لذلك فإن المحركات التي تفرمل بهذه الطريقة تحتاج لنظام تبريد قوى.

وفي الشكل (٣-٤١) دائرة التحكم والدائرة الرئيسية لمحرك استنتاجي ذي قفص سنجابي يتم فرملته بحقن تيار مستمر.



الشكل (٣-٤١)

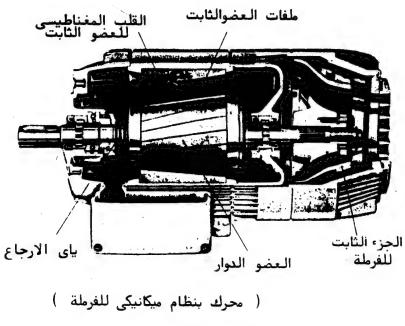
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف K1 فيتمغنط ويعمل الكونتاكتور، ويدور المحرك. وعند الضغط على الضاغط S1 ينقطع التيار عن المحرك نتيجة لانقطاع مسار التيار لملف K1. بينما يكتمل مسار التيار لملف K2 نتيجة لعودة الريشة S3Q/13-14 مغلقة، وأيضًا لغلق الريشة 14-S3Q/13 الخاصة بمفتاح مراقبة السرعة، وذلك نتيجة لدوران المحرك بعزم القصور الذاتي فيمر تيار مستمر في ملفات المحرك، ويتفرمل المحرك، وبمجرد توقف المحرك تعود الريشة 14-33Q/13 مفتوحة من جديد، فينقطع مسار التيار لملف K2، ويتوقف تغذية التيار المستمر إلى

ملفات العضو الثابت.

٣ / ٧ / ٣ - الفرملة بالنظام الميكانيكي:

الشكل (٣-٢) يبين قطاعًا داخليًا لأحد المحركات التي تعمل بنظام الفرملة المكانيكية.



الشكل (٣-٢٤)

نظرية التشغيل:

عند توصيل تيار كهربي للمحرك يتولد قوة مغناطيسية داخلية تدفع العضو الدوار تجاه ياى الإرجاع، فيدور المحرك طبيعيًا، ولكن بمجرد انقطاع التيار الكهربي عن المحرك تختفي قوة الدفع المغناطيسية، فيقوم ياى الإرجاع بدفع العضو الدوار إلى الأمام، فيحتك القرص الفرملي المخروطي مع الجزء الثابت للفرملة فيتوقف المحرك في الحال. وفي الرسم التالي الرموز الكهربية للمحرك ذات الفرملة الميكانيكية أثناء دورانه وأثناء توقفه.

٣ / ٧ / ٤ - الفرملة الكهرومغناطيسية:

الشكل (٣-٣٤) يعرض دائرة فرملة محرك استنتاجي باستخدام فرملة كهرمغناطيسية.

محتويات الدائرة:

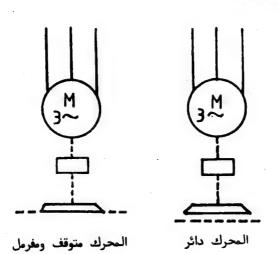
G - ۱ قنطرة التوحيد .

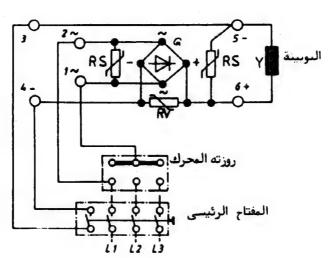
RV-۲ مقاومة لتحديد

التيار المار الناتج عن القوة الدافعة الكهربية المتولدة في ملف الفرملة الكهرومغناطيسية عند انقطاع التيار الكهربي عن المحرك.

۳ - RS مقاومة تعتمد على الجهد فتزداد قيمتها بزيادة الجهد، وتقوم هذه

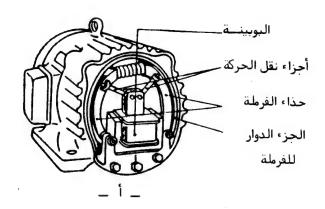
٤ - Y ملف الفرملة الكهرومغناطيسية.

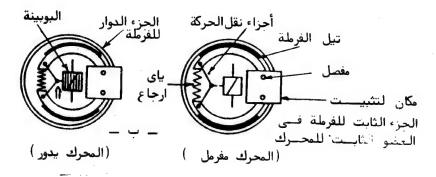




الشكل (٣-٤٢) المقاومة بحماية القنطرة من القوة الدافعة الكهربية المتولدة عند انقطاع التيار الكهربي عن الملف.

وفي الشكل ((٣-١٤٤) شكل تخطيطي لمحرك بفرملة تعمل عند انقطاع التيار الكهربي عنها.





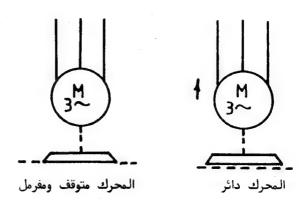
الشكل (٣-٤٤)

وتتكون الفرملة من:

- ١ -- الجزء الدوار للفرملة وهو على شكل طربوش مثبت من أعلاه في عمود الإدارة للمحرك.
- ٢ تيل الفرملة وهو مصنوع من الجلد ،مشبت على حذاء الفرملة المصنوع من
 الصلب.
 - ٣ أعضاء نقل الحركة الميكانيكية من البوبينة إلى تيل الفرملة.
 - ٤ ياي إرجاع الفرملة لوضعها الطبيعي.
 - البوبينة وتتكون من ملف وقلب مغناطيسي متحرك.

نظرية تشغيل الفرملة ذات الكهرومغناطيسية:

عند توصيل التيار الكهربى للمحرك فإن ملف البوبينة يغذى بالتيار المستمر، فيجذب القلب المغناطيسى للبوبينة أعضاء نقل الحركة للفرملة، فيتحرر الجزء الدوار للفرملة ويدور المحرك، ولكن عند انقطاع التيار الكهربى عن المحرك ينقطع التيار الكهربى عن البوبينة تباعًا، ويعود القلب المغناطيسى لوضعه الطبيعى، ويقوم ياى الإرجاع حينئذ بإعادة تيل الفرملة لوضعه الطبيعى فيتوقف المحرك في الحال. والشكل (٣-٤٤ ب) يوضح نظرية تشغيل الفرملة الكهرومغناطيسية، وفيما يلى الرمز الكهربى لمحرك مزود بفرملة كهرومغناطيسية أثناء دورانه وأثناء توقفه.



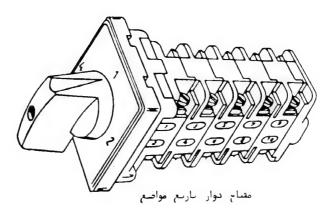
٣ / ٨ - المفاتيح اليدوية الدوارة:

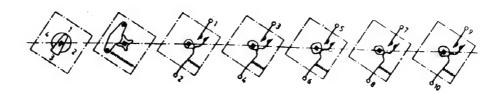
الشكل (٣ - 20) يبين أحد هذه المفاتيح الدوارة وأيضًا تركيبها الداخلي. وهناك العديد من الاستخدامات لهذه المفاتيح نذكر منه ما يلي:

- ١ مفاتيح التحكم في تشغيل المحركات.
- ٢ مفاتيح رئيسية لفصل ووصل الدوائر الكهربية.
- ٣ مفاتيح أمان توضع بجوار الآلات المختلفة داخل المصانع لأغراض الصيانة.
 - ٤ مفاتيح تحكم وتستخدم في التحكم اليدوى للعمليات الصناعية.

- مفاتيح اختيار لأجهزة القياس.
- ٦ مفاتيح لتشغيل ماكينات اللحام حيث تتحكم في الجهد المستخدم في
 اللحام.
- ٧ مفاتيح لتشغيل السخانات حيث تتحكم في قدرة السخان بتغيير طريقة توصيل عناصره.

وتستخدم رموز مختلفة لتمثيل هذه المفاتيح تختلف من شركة لأخرى، وسوف نستعرض الطرق الأكثر انتشارًا .





الأجزاء الداخلية للمفتاح الدوار

الشكل (٢ - ٥٤)

والشكل (٣-٤٦)، ب ج) يبين ثلاث طرق مختلفة لتمثيل مفتاح يدوى لعكس الحركة، وهذا المفتاح له ثلاثة أوضاع تشغيل 0 إيقاف، 1 يمين، 2 يسار. وفي الشكل (أ، ب) توضع الأرقام الدالة على أوضاع التشغيل في أعلى المستطيل الممثل للمفتاح.



الشكل (٣-٢٤)

أما في (الشكل ج) توضح أوضاع التشغيل على يسار المفتاح، ويرسم وضع التشغيل الحالى بخط مستمر. وفي الأشكال (أ، ب) توضح نقاط التوصيل للمفتاح على يسار المستطيل، وفي (الشكل) أ تستخدم العلامة X للدلالة على وجود اتصال بين النقط المقابلة لها، بينما في (الشكل) ب يرسم مستطيل مظلل أمام النقاط التي بينها اتصال تحت أوضاع التشغيل المختلفة.

وبعد أن تعرفنا على الطرق الأكثر انتشارًا لتمثيل المفاتيح اليدوية الدوارة سنتناول الأنواع المختلفة للمفاتيح حسب الاستخدام في الفقرات التالية.

٣ / ٨ / ١ - المفاتيح اليدوية للمحركات:

تعتاج المفاتيح اليدوية المستخدمة في التحكم في المحركات فهمًا خاصًا من قبل المشغلين، فعلى سبيل المثال ينبغي على المشغل معرفة اللحظة المناسبة للانتقال من وضع Y إلى وضع Δ عند بدء المحرك نجما دلتا. باستخدام المفتاح اليدوى للبدء نجما دلتا.

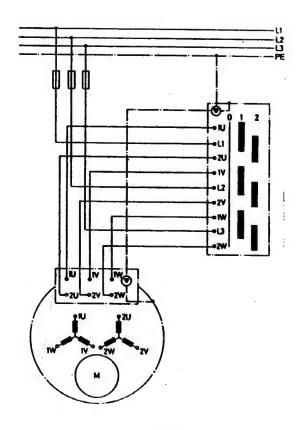
والشكل (٣-٤٧) يبين دائرة بدء محرك نجما دلتا يدويًا باستخدام مفتاح نجما _

دلتا مستخدمًا الطريقة الشانية في تمثيل المفاتيح اليدوية. وكما هو واضح من هذا الشكل أن المفتاح اليدوى له ثلاثة أوضاع تشغيل ٨, ٤ و فعند وضع وضع المفتاح على وضع ٢ تتصل يتوقف المحرك وعند وضع المفتاح على وضع ٢ تتصل النقاط ٢١ مع ٤١١ و ١٤٠ مع الله ويحدث ويدور المحسرك وملفاته ويدور المحسرك وملفاته موصلة نجما.

الشكل (٣-٤٧)

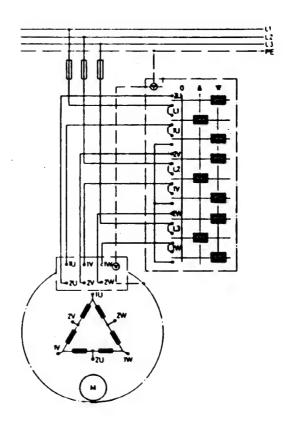
أما عند وضع المفتاح

على الوضع ۵ تتصل النقاط L1 مع (W2, U1) و L2 مع (U2, V1) و W2 مع L3 و كورور المحرك وملفاته موصلة دلتا، وفي الشكل ٣ – ٤٨ دائرة تشغيل محرك بمجموعتين من الملفات المنفصلة يدويًا، وكما هو واضح من هذا الشكل أن المفتاح اليدوى المستخدم له ثلاثة أوضاع، وهي (0,1, 2) فالوضع 0 يستخدم لإيقاف المحرك والوضع 1 يستخدم لتوصيل ملف المحرك ذات السرعة البطيئة، والتي أطرافه هي (L1, L2, L3) مع أطراف المصدر الكهربي (L1, L2, L3) ليدور المحرك بالسرعة البطيئة. والوضع 2 يستخدم لتوصيل ملف المحرك ذات السرعة العالية والتي أطراف هي (2U, 2V, 2W) مع أطراف المصدر الكهربي ليدور المحرك بالسرعة العالية .



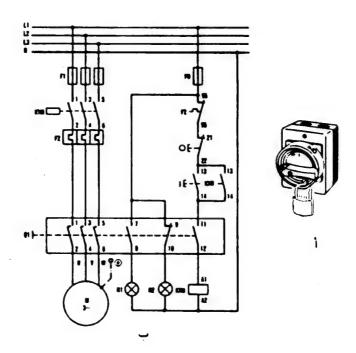
الشكل (٣-٨٤)

وفى الشكل (4 – 8) دائرة تشغيل محرك بملف دالندر يدويًا، وكما هو واضح من هذا الشكل أن المفتاح اليدوى المستخدم له ثلاثة أوضاع وهم (4 0, كالوضع الستخدم لإيقاف المحرك، والوضع 4 2 يستخدم لتوصيل أطراف المحرك، والوضع 4 3 يستخدم لتوصيل أطراف المحرك بالسرعة (4 4 للمصدر الكهربي (4 5 للمراف (4 6 للمراف المحرك بالسرعة البطيئة. والوضع 4 4 يستخدم لعمل قصر بين الأطراف (4 6 للمربي (4 7 للمربي (4 8 للمدور المحرك بالسرعة المحدول الأطراف (4 9 للمدور المحرك بالسرعة العالية.



الشكل (٣-٤٩)

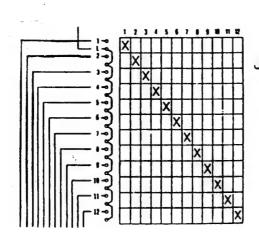
يوجد وجه شبه كبير بين الفاتيح الرئيسية ومفاتيح الأمان في التركيب، ولكن هناك اختلاف في استخدام كل منهما فالأولى تستخدم لوصل وفصل التيار الكهربي، والثانية تستخدم لأغراض الصيانة حيث يوضع مفتاح أمان بجوار كل محرك في المصنع، وعند قيام فريق الصيانة بإجراء صيانة لأجمال هذا المحرك يوضع مفتاح الأمان أولاً على وضع 0، ولزيادة الأمان يقفل المفتاح بقفل يدوى كما هو موضح في الشكل (٣-٥٠). أما الشكل (٣-٥٠) فيبين المخطط الكهربي لتشغيل محرك مستخدماً مفتاح الأمان حيث تستخدم الطريقة الثالثة لتمثيل مفتاح الأمان.



الشكل (٣-٥٠)

٣ / ٨ / ٣ مفاتيح التحكم اليدوية:

هناك العديد من مفاتيح التحكم التي تقوم ببعض الوظائف في العمليات الصناعية، نذكر منها مفتاح التحكم اليدوى ذا الأوضاع المتعاقبة، ويستخدم هذا المفتاح للتحكم في العملية الصناعية ذات العمليات المتعاقبة يدويًا. والشكل (T-1) يعرض مفتاح تحكم ذا الأوضاع المتعاقبة له إثني عشر موضعاً تشغيل وللمفتاح مدخل واحد اليوصل بالطرف T وعدد 12 مخرج توصل بإثني عشر حملاً وهم من (T:1) بحيث يخرج التيار الكهربي من الخرج الذي له نفس وضع التشغيل. وكما هو واضح من هذا الشكل فإن المفتاح مرسوم بالطريقة الأولى في التمثيل، علماً بأن صورة هذا المفتاح لا تختلف عن الصورة الموضحة في الشكل (T-2) عدا أن هذا المفتاح له اثنا عشر وضع تشغيل بدلاً من 4. ولفهم طريقة عمل هذا المفتاح هناك بعض الرموز المستخدمة في هذه الطريقة يجب معرفتها. وهي موضحة في الشكل (T-10) أيضاً.



(يشة التلامس مفتوحة
 (يشة التلامس مغلقة
 (يشة التلامس تنفتح عند الانتقال
 من وضـع لاخـر
 (يشة التلامس تظل مغلقة أثناء
 (لانتقال من وضع لاخـر
 الانتقال من وضع لاخـر
 الريشة تغلق مبكرا
 الريشة تفتح متاخرا
 الريشة تفتح متاخرا

TX

الشكل (٣-١٥)

وضع تشغيل لاخــر

الريشة تغلق عند الانتقال س

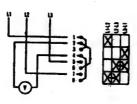
٣ / ٨ / ٤ - مفاتيح أجهزة القياس اليدوية:

وتقوم هذه المفاتيح بتقليل عدد أجهزة القياس المستخدمة لقياس الكميات الكهربية، وهناك أنواع مختلفة من هذه المفاتيح نذكر منه ما يلى:

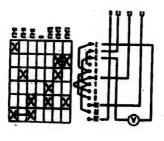
۱ -- مفتاح فولتميتر بثلاثة أوضاع لقياس الجهود الخطية لمصدر التيار الكهربى باستخدام جهاز فولتميتر واحد وأوضاع المفتاح هي (L1- L2, L2- L3, L3-L1)
 وهذا موضع بالشكل (٣-٥٢).

٢ - مفتاح فولتميتر بسبعة أوضاع تشغيل
 لقياس الجهود الخطية وجهود الأوجه





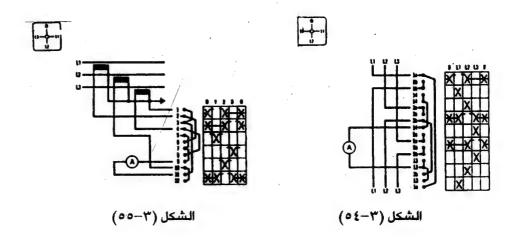
لشكل (٣-٢٥)

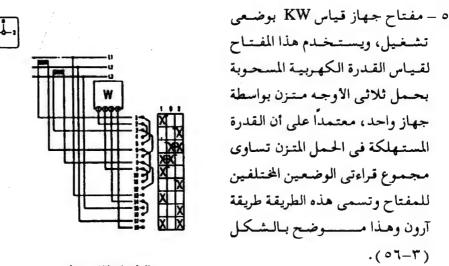


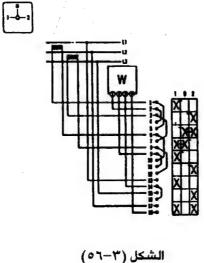
الشكل (٣- ٥٣)

الثلاثة للمصدر الكهربي مستخدما جهاز فولتميتر واحد وهذا موضح بالشكل .(07-7)

- ٣ مفتاح أميتر باربعة أوضاع لقياس تيارات الأوجه الثلاثة باستخدام جهاز أميتر واحد وهذا موضح بالشكل (٣ - ٥٤).
- ٤ مفتاح أميتر باربعة أوضاع لقياس تيارات الأوجه الثلاثة من خلال أجهزة محولات وجهاز أميتر واحد، وهذا موضح بالشكل (٣-٥٥).







٣ / ٩ - الحركات الاستنتاجية ذات الوجمه الواحد:

تستخدم المحركات الاستنتاجية ذات الوجه الواحد على نطاق ضيق في لصناعة مقارنة بالحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه، وذلك لأفضلية الثانية في عدة أمور فمثلاً عند تساوى القدرة لمحرك ثلاثي الأوجه مع آخر أحادي الوجه فإن أبعاد المحرك الثلاثي الأوجه أصغر من الأحادي الوجه، وكذلك فإن معامل القدرة والكفاءة للمحرك الثلاثي الأوجه أفضل من مثيلتها للمحرك أحادى الوجه. وهناك عدة طرق مستخدمة لتشغيل المحركات الاستنتاجية أحادية الوجه نذكر منها ما يلى:

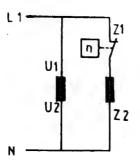
أ - إضافة ملف بدء مع ملف التشغيل يوصلا معًا على التوازى، ويخرج ملف البدء من دائرة المحرك عند وصول سرعة الحرك إلى 80% من السرعة المقننة بواسطة مفتاح طارد مركزي، وهذه الطريقة موضحة

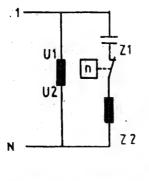
بالشكل (٣-٧٥).

ب - إضافة ملف بدء موصل به مقاومة بدء بالتوازي مع ملف التشغيل عند البدء ويخرج ملف البدء والمقاومة من الداثرة عند وصول

السرعة إلى 80% من السرعة المقننة بواسطة مفتاح طارد مركزي، وهذا موضح بالشكل

جــ إضافة ملف بدء موصل به مكثف بدء، وذلك بالتوازي مع ملف التشغيل عند البدء ويخرج ملف البدء والمكثف من الدائرة عند وصول السرعة إلى 80% من السرعة المقننة بواسطة مفتاح طارد مركزي وهذا موضح بالشكل .(09-4)





الشكل (٣-٥٨)

الشكل (٣ - ٥٩)

د - إضافة ملف بدء موصل به مكثف بدء ومكثف تشغيل، ويوصلان بالتوازي مع ملف التشغيل ويخرج مكثف البدء بواسطة مفتاح طارد مركزي عند وصول السرعة إلى 80% من السرعة المقننة وهذا مروضح بالشكل .(٦٠-٣)

ه - إضافة ملفي بدء موصلين معًا بواسطة مكثف ويوصلا بالتوازى مع ملف التشغيل، وهذه الطريقة موضحة بالشكل (٣-٦١) علما بأن هذه الطريقة يفضل استخدامها في المحركات التي يتم عكس حركتها.

٣ / ٩ / ١ - التحكم في تشغيل محرك وجه واحد:

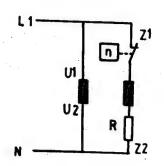
في الشكل (٣ - ٦٢) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل وإيقاف محرك استنتاجي وجه واحد.

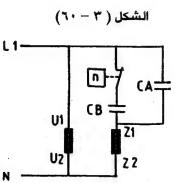
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط \$2 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 فيدور المحرك وعند الضغط على الضاغط S1 ينقطع مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 ويتوقف المحرك.

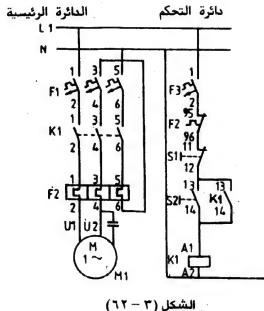
٣ / ٩ / ٢ – عكس حركة محرك استنتاجي واجه واحد:

في الشكل (٣ – ٦٣) الدائرة





الشكل (٣- ٦١)



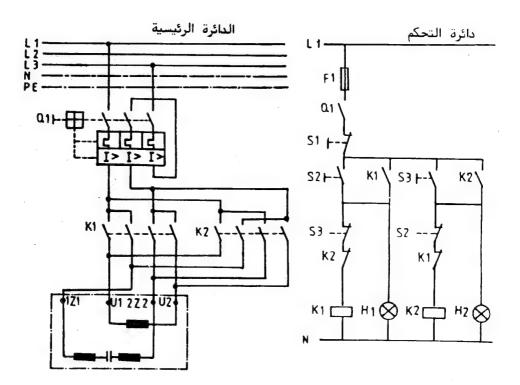
الرئيسية ودائرة التحكم لعكس حركة محرك استنتاجي وجه واحد.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط 22 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 فيدور المحرك جهة اليمين نتيجة لاتصال الطرف U1 مع كل من (L1, 1Z1) وكذلك الطرف U2 مع كلاً من (N, 2Z2).

وعند الضغط على الضاغط S3 ينقطع مسار التيار لبوبينة K1 ويكتمل مسار التيار لبوبينة K1 ويكتمل مسار التيار لبوبينة K2 ويدور المحرك جهة اليسار نتيجة لاتصال الطرف U1 مع كل من (N, 1Z1) وكذلك الطرف U2 مع كل من (N, 1Z1).

ويمكن إيقاف المحرك بالضغط على الضاغط S1 سواء كان المحرك دائرًا جهة اليمين أو جهة اليسار.

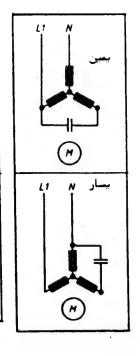


الشكل (٣ – ٦٣)

۳/۹/۳ - دوائــــــر سنتيمتز:

الشكل (٣ – ٦٤) يبين دوائر استنميتز لتحويل المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه. الموجه إلى أحادية الوجه. فالشكل (أ) يبين طريقة تحويل محرك ثلاثي الاوجه موصل دلتا إلى محرك أحادي الوجه وكيفية عكس حركته.

وكذلك فإن الشكل (ب) يبين طريقة تحويل محرك ثلاثى الأوجه موصل نجما إلى محرك أحادى الوجه وكذلك كيفية عكس حركته. وعمومًا فإن سعة المكثفات المستخدمة لتحويل الحركات ثلاثية الأوجه



شکل (۳ – ۲۶)

إلى أحادية الوجه تعتمد على تردد المصدر وجهد الخط المستخدم لتشغيل المحرك الأحادى الوجه وقدرة المحرك بالكيلووات. علمًا بأنه إذا كان جهد التشغيل للمحرك ثلاثى الأوجه Δ/Y هو Δ/Y هو Δ/Y فإن ملفات المحرك توصل نجما إذا كان جهد المصدر 220V وتتبع نفس الطريقة عند تحويل المحرك إلى محرك وجه واحد.

فإذا كان جهد المصدر 220V وصلت ملفات المحرك كما بالشكل (1) وإذا كان جهد المصدر 380V وصلت ملفات المحرك كما بالشكل ب والجدول (٣-٢) يبين سعة المكثفات اللازمة لتحويل محرك ثلاثى الأوجه إلى أحادى الوجه عندما يكون تردد المصدر 50HZ أو 60HZ.

الجدول (٣-٣)

380	220	جهد التشغيل للمحرك أحادي الوجه بالفولت
20	70	سعة المكثف بالميكروفارد لكل كيلووات من قدرة المحرك

ملاحظات:

١ - الفقد عند اللاحمل للمحركات الثلاثية الأوجه والتي تعمل كأحادية الوجه
 كبيرة وينتج عن ذلك ارتفاع لدرجة حرارة المحرك.

٢ – تيار التشغيل للمحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه والتي تعمل كأحادية الوجه، يختلف عن تيار التشغيل عندما تعمل كثلاثية الأوجه، أما عزم البدء عند التوصيل بمصدر أحادي الوجه يساوى من 20% إلى 30% من عزم البدء عند التوصيل بمصدر ثلاثي الأوجه، ويمكن زيادة عزم البدء عند توصيله بمصدر أحدى الوجه، وذلك باستخدام مكثف بدء يوصل بالتوازي معه مكثف التشغيل ويخرج من الدائرة عندما تصل سرعة الحرك إلى 80% من لسرعة المقننة، وذلك بواسطة مفتاح طارد مركزي حيث إن(221) و 22 هو مكثف البدء و C1 هو مكثف التشغيل.

٣ - لا تستخدم دوائر إستنميتز عادة إلا مع المحركات التي تقل قدرتها عن 2KW.

٣ / ١ - أجهزة البدء الإلكترونية للمحركات الاستنتاجية:

Solid - State Motor - Starters

بعد أن تعرفنا في الفقرات السابقة على الأنظمة المختلفة لبدء المحركات الاستنتاجية ثلاثية

الأوجه لما لها من انتشار واسع في مجال الصناعة.

وتقوم هذه الأجهزة بالتحكم في جهد المصدر فتقلله عند البدء ليصل إلى 0.4Vn ثم يزداد الجهد تدريجيًا وصولاً إلى جهد التشغيل العادى Vn وبهذه الطريقة يبدأ المحرك دورانه بنعومة وصولاً للسرعة المقننة.

وتزود هذه الأجهزة بأماكن لضبط كلاً من:

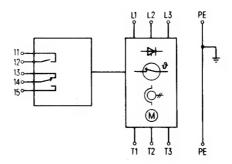
- ۱ زمن البدء والذي يتراوح ما بين (0.50:60S) حسب نوع الحمل.
 - $(1: 4.5I_N)$ أقصى قيمة لتيار البدء ويتراوح ما بين
 - ٣ تيار المحرك IN.

ومن أهم الأنواع الموجودة في الأسواق أجهزة GRADĪVAR VR2 المصنعة بشركة تليميكنيك الفرنسية، وكذلك أجهزة SIKOSTART 3RW10 والمصنعة بشركة سيمنز الألمانية.

علمًا بأنه يوجد أنواع من هذه الأجهزة لا تتحكم في عمليات البدء فقط ولكن تتحكم في عمليات البدء فقط ولكن تتحكم في عمليات التوقف أيضًا حيث تمنع عملية التوقف المفاجئ الذي يضر ببعض الاحمال بل تجعلها ناعمة وذلك بتقليل الجهد من الجهد الكامل إلى الصفر أثناء التوقف، ومن أهم مميزات أجهزة البدء الإلكترونية هي:

- ١ زيادة عمر المحركات.
- ٢ زيادة عدد مرات البدء في الساعة بدون خوف.
- ٣ التحكم في منحني خواص المحرك عند البدء ليناسب الحمل.

والشكل (٣ – ٦٥) يبين طريقة توصيل أجهنزة البندء الإلكترونيسة SIKOSTART 3RW1025



الشكل (٣ – ٦٥)

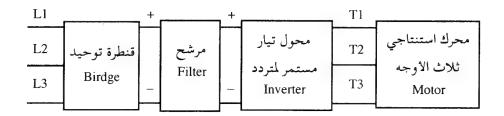
٣ / ١١ - الأجهزة الإلكترونية للتحكم في سرعة الحركات:

Variable Speed Controllers

بعد أن تعرفنا في الفقرات السابقة على الأنظمة المختلفة للحصول على سرعتين أو ثلاث أو أربع سرعات للمحركات الاستنتاجية ثلاثية الوجه جاء الدور لعرض الأجهزة الإلكترونية للتحكم في سرعة الحركات الاستنتاجية للحصول على عدد لا نهائي من السرعات بسهولة ويسر. ويبني عمل هذه الأجهزة على التحكم في تردد المصدر للتحكم في سرعة الحركات الاستنتاجية للحصول على عدد لا نهائي من السرعات بسهولة ويسر. ويبني عمل هذه الأجهزة على التحكم في تردد المصدر للتحكم في سرعة الحركات والشكل (٣ – ٦٦) يبين العناصر الاساسية المكونة لهذه الأجهزة.

وهى:

۱ - قنطرة توحيد Birdge لتحويل التيار المتغير لتيار مستمر سواء كان المصدر أحادى الوجه أو ثلاثي الوجه.



الشكل (٣ – ٦٦)

٢ - مرشح Filter لترشيح التيار المستمر الموحد.

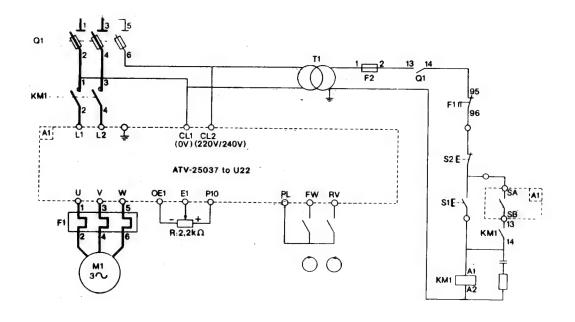
٣ - محول تيار مستمر لتيار متغير Inverter حيث يقوم بتحويل التيار المستمر إلى تيار متردد بالتردد المناسب للسرعة المطلوبة ويتراوح هذا التردد ما بين (1-67ZH).

وتستخدم أجهزة التحكم في السرعة الإلكترونية في قطاعات صناعية عديدة نذكر منها أجهزة تداول الخامات مثل النواقل وسيور النقل والأوناش وصناعة الغزل والنسيج وآلات الورش وماكينات التعبئة والضواغط الطاردة المركزية ... الخ.

ومن أهم الانواع الموجودة في الأسواق أجهزة STATOVAR المصنعة بشركة تليميكنيك الفرنسية للتحكم في سرعة المحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه ذات العضو الدوار الملفوف وكذلك أجهزة ALTIVAR المصنعة بشركة تليميكنيك الفرنسية للتحكم في سرعة المحركات الاستنتاجية الثلاثية الوجه ذات القفص السنجابي، أما أجهزة ALTIVAR فتتواجد بصورتين هما:

١ - أجهزة تعمل بمصدر أحادى الوجه.

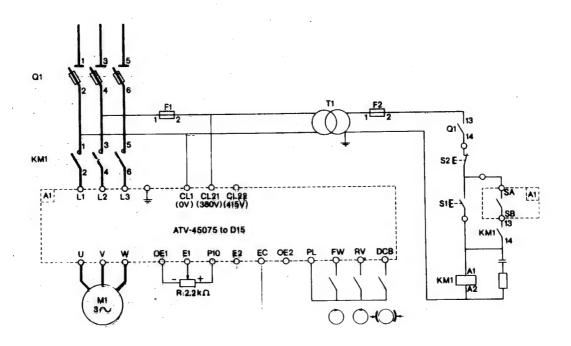
فتغذى هذه الأجهزة بمصدر أحادى الوجه 220/240V للتحكم في سرعة محرك استنتاجي يعمل عند جهد 380V وذلك عند دورانه اتجاه اليمين أو اتجاه اليسار والشكل (٣ – ٦٧) يعرض الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لمحرك يتم التحكم في بهذا النوع من الأجهزة.



	الشكل (۳ – ۲۷)
	محتويات الشكل السابق:
S2	ضاغط إيقاف A1 حاكم السرعة ALTIVAR.
S1	ضاغط التشغيل .
R	مجزى جهد لتحديد سرعة المحرك المطلوبة.
S 3	ضاغط اختيار الدوران جهة اليمين.
S4	ضاغط اختيار الدوران جهة اليسار.
	tu

٢ - أجهزة تعمل بمصدر ثلاثي الأوجه:

وتغذى هذه الأجهزة بمصدر ثلاثى الأوجه للتحكم فى سرعة محرك استنتاجى يعمل عند نفس جهد المصدر وذلك عند دروانه جهة اليمين أو اليسار وكذلك تقوم هذه الأجهزة بتوفير إمكانية توقف بفرملة الحرك بفرملة والشكل (٣-٦٨) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لمحرك يتم التحكم فيه باجهزة ALTIVAR تعمل بمصدر ثلاثي الأوجه V/415V, 50/60 Hz .



الشكل (۲ – ۲۸)

لا تختلف محتويات الشكل (٣ - ٦٨) عن الشكل (٣ - ٦٧) إلا في إضافة الضاغط SS وهو ضاغط فرملة المحرك وتمتاز هذه الأجهزة بتوفير معظم أنواع الحمايات المطلوبة للمحرك مثل حماية ضد القصر وزيادة ونقص الجهد وزيادة الحمل.

الباب الرابع

دوائر محركات التيار المستمر والمحركات التزامنية

دوائر محركات التيار المستمر والمحركات التزامنية

٤ / ١ - محركات التيار المستمر:

1 - محرك التوازى.

تعتمد خواص محركات التيار المستمر على طريقة توصيل ملفات الجال مع أطراف عضو الاستنتاج والشكل (١-٤) يوضح الأنواع المختلفة لمحركات التيار المستمر تبعًا لطريقة توصيلها وهي:

ب ــ محرك التوالى.

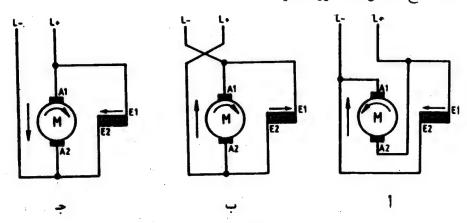
ج _ المحرك ذو المجال المنفصل. د _ المحرك المركب.

ال التوالي محرك التوالي محرك التوالي التوالي

الشكل (١-٤)

ولعكس اتجاه دوران التيار المستمريجب عكس قطبى التيار المار في عضو الاستنتاج أو عكس قطبية التيار المار في ملفات المجال. والشكل (٤-١٢) يبين طريقة توصيل ملفات المجال مع عضو الاستنتاج بالمصدر الكهربي لإدارة محرك التوازي.

أما الشكل (٤-٢ب) يبين كيفية عكس قطبية التيار المار في ملفات عضو الاستنتاج لعكس اتجاه دوران المحرك.



الشكل (٤-٢)

٤ / ١ / ١ - المفاتيح الكهرومغناطيسية العاملة بالتيار المستمر:

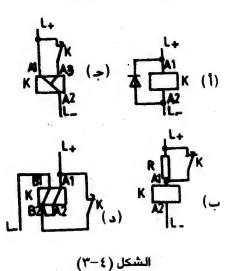
يندرج تحت المفاتيح الكهرومغناطيسية العاملة بالتيار المستمر ما يلى:

۱ - الكونتاكتورات العاملة بالتيار المستمر

٢ الريليهات العاملة بالتيار
 المستمر

ولمعرفة المزيد عن المفاتيح الكهرومغناطيسية ارجع للققرة / ١ / ١ / ١ / ٥ .

والشكل (٤-٣) يبسين الأنواع المختلفة للمفتاتيح الكهرومغناطيسية العاملة بالتيار المستمر وهم كالآتي:



- أ مفتاح كهرومغناطيسى بدايود الحدافة ويقوم هذا الدايود بتفريغ شحنة ملف المفتاح عند فصل التيار الكهربى عنه، لمنع حدوث قوس كهربى عند مكان الفصل كما بالشكل (1).
- ب مفتاح كهرومغناطيسى بمقاومة توفير وتقصر هذه المقاومة بريشة مغلقة من المفتاح الكهرومغناطيسى وهذه الريشة تؤخر عند الفتح، وعند وصول تيار كهربى لملف المفتاح فإن جهد المصدر سوف يسلط على أطراف الملف A1, A2، فيمر تيار مغنطة كبير قادر على إتمام تشغيل المفتاح الكهرومغناطيسى، ويسمى هذا التيار (تيار التلقيط) وبعد مرور فترة زمنية من التشغيل تفتح الريشة المغلقة التى تقصر المقاومة، فتصبح مقاومة التوفير على التوالى مع الملف فينقطع جزء كبير من جهد التحكم في هذه المقاومة (R) وبالتالى يقل تيار المغنطة، ولكنه على كل حال كاف لاستمرار تشغيل المفتاح، ويسمى هذا التيار عادة تيار الإمساك، و النسبة بين تيار التلقيط إلى تيار الإمساك تساوى 1:15، وأهم وظائف مقاومة التوفير هي منع ارتفاع درجة حرارة ملف المفتاح الكهرومغناطيسى.
- ج مفتاح كهرومغناطيسى A2-A3 بملف له نقطة منتصف، حيث توصل نقطة المنتصف للملف A3 ببداية الملف A1 من خلال ريشة مغلقة للمفتاح تتأخر عند الفتح، وعند توصيل ملف المفتاح الكهرومغناطيسى بمصدر الجهد فإن الجهد فى البداية سوف يسلط على شق الملف A2-A3، فيمر تيار مغنطة كبير قادر على تشغيل المفتاح ويسمى هذا التيار تيار التلقيط، وبعد مرور فترة زمنية من لحظة عمل المفتاح تفتح ريشة المفتاح المغلقة ذات التأخير الزمنى التى تصل النقطة A1 بالنقطة A3، وبالتالى يصبح جهد التحكم مسلطًا على الملف بأكمله فيقل تيار المغنطة، ولكنه كاف للمحافظة على استمرارية التشغيل، ويسمى هذا التيار تيار الإمساك والنسبة بين تيار التلقيط: تيار الإمساك هي 1:15 أيضًا.
- د مفتاح كهرومغناطيسى بمفلين منفصلين حيث توصل نهاية الملف الأول بنهاية الملف الثانى، ويقصر الطرف A1 مع الطرف المشترك B2-A2 بواسطة ريشة مغلقة تتأخر عند الفتح للمفتاح وعند توصيل الطرف A1 والطرف B1 بالمصدر الكهربى يكون جهد التحكم مسلطًا على الملف الثانى فقط B1-B2 فيمر تيار التلقيط اللازم لتشغيل المفتاح الكهرومغناطيسى، وبعد تأخير زمنى تفتح الريشة التى تصل الطرف A1 مع الطرف المشترك B2-A1 فيصبح ملفا المفتاح

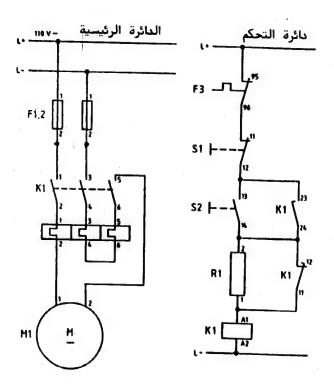
الكهرومغناطيسي موصلين على التوالي فيمر تيار الإمساك الذي يحافظ على استمرارية التشغيل.

٤ / ١ / ٢ - التحكم في تشغيل محرك تيار مستمر نوع التوازي:

فى الشكل (٤-٤) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل محرك تيار مستمر نوع التوازى.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور R، فيتمغمط ويدور المحرك وبعد تأخير زمنى تفتح الريشة K1 التي تقصر المقاومة R، فتصبح المقاومة على التوالي مع الملف فيقل تيار المغنطة للملف، وبالتالي لا ترتفع درجة حرارة الملف. ويمكن إيقاف المحرك بواسطة الضاغط SO.



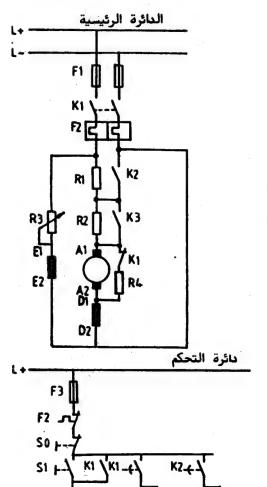
الشكل (٤-٤)

\$ / 1 / ٣ – بدء حركة محرك تيار مستمر مركب:

الدئرة الرئيسية ودائرة التحكم موضحة بالشكل (٤-٥).

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف K1، فيعمل المحرك ويدور المحرك ولكن مع وجود مقاومتين على التوالي مع عضو الاستنتاج، فيقل تيار البدء للمحرك ويمسك مسار التيار ذاتيًا لملف K1 بواسطة ريشة التغذية الذاتية للكونتاكتور، وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت الهوائي المشبت على الكونتاكتور K1 تنغلق الريشة المفتوحة للمؤقت الهوائي فيكتمل مسار التيار لملف K2، فيقوم الكونتاكتور K2 بعمل قصر على المقاومة R1 فتخرج هذه المقاومة من دائرة الحرك، وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت



الشكل (٤–٥)

الزمنى الهوائى المثبت على الكونتاكتور K2. تنغلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار لملف K3 فيقوم الكونتاكتور K3 بعمل قصر على المقاومة K2، فتخرج هذه المقاومة هى الأخرى ضمن دائرة المحرك، وبالتالى تكون المقاومتان قد خرجتا من دائرة المحرك. وعند الضغط على الضاغط S0 ينقطع مسار التيار لملفات الكونتاكتور , K1

K2, K3 فيتوقف المحرك بفرملة نتيجة لدخول المقاومة R4 بالتوازى مع عضو الاستنتاج.

علمًا بأنه يمكن تغيير سرعة المحرك أثناء الدوران العادى بواسطة المقاومة K3.

الكونتاكتورات المستخدمة في دائرة التحكم السابقة بملف له نقطة منتصف، وبالطبع فإن فكرة عملها سبق وأن تناولناها في الفقرة ٤ / ١ / ١.

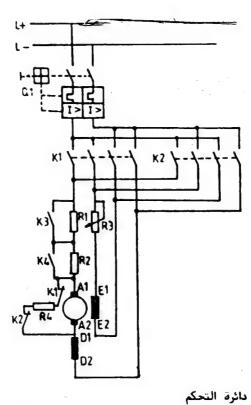
٤ / ١ / ٤ - عكس حركة محرك مركب يبدأ بمقاومة بدء:

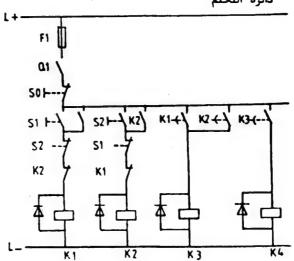
الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم موضحة بالشكل (ع-٦).

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K1، فيتمغنط ويحدث إمساك ذاتي لمسار التيار للملف بواسطة ريشة التغذية الذاتية للكونتاكتور، وفي نفس الوقت يدور المحرك مع دخول مقاومات البدء على التوالى مع عضو الاستنتاج فيقل تيار البدء، فيقل تيار البدء نتيجة لذلك وبعد مرور الزمن المعاير عليه المؤقت الهوائي المثبت على الكونتاكتور K1، يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K3 على إحداث قصر على المقاومة الكونتاكتور K3 على الكونتاكتور K3 على الكونتاكتور K3. يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K4 فيتمغنط ويعمل الكونتاكتور على إحداث قصر على إحداث قصر على إحداث يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K4 فيتمغنط ويعمل الكونتاكتور على إحداث قصر على المقاومة كون المقاومة قد خرجتا من دائرة المحرك.

ويمكن عكس حركة المحرك مباشرة بالضغط على الضاغط 52، ويمكن إيقاف المحرك بالضغط على الضاغط 50 فيتوقف المحرك ولكن بفرملة نتيجة لدخول المقاومة R4 بالتوازى مع عنضو الاستنتاج، علمًا بانه يمكن التحكم في سرعة المحرك بالتحكم في قيمة المقاومة R3.





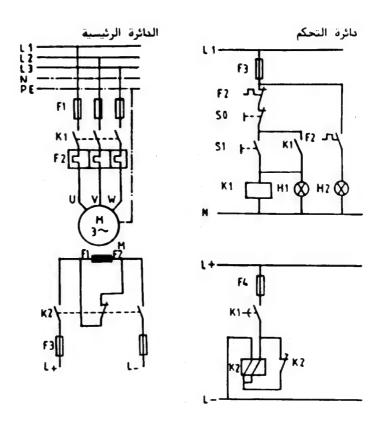
٤ / ٢ - المحركات التزامنية:

تعد المحركات التزامنية أحد العناصر الهامة المستخدمة في تحسين معامل القدرة في الصناعة فبالإضافة إلى أنها تقوم بإدارة الأحمال التي تحتاج إلى سرعة ثابتة لا تتأثر بتغير الأحمال فإنها تقوم أيضًا بتحسين معامل القدرة للمصنع، وذلك بالتحكم في شدة تيار المجال للمحركات التزامنية، ومن المعروف أن المحرك التزامني يتكون من عضو ثابت يحمل ملفات التيار المتردد ثلاثية الأوجه أو أحادية الوجه، أما العضو الدوار فيحمل ملفات المجال والتي تغذى بالتيار المستمر فإذا كان تيار المجال معتدلاً كان معامل القدرة للمحرك الوحدة وإذا كان تيار المجال منخفضًا كان معامل القدرة للمحرك متأخرًا أما إذا كان تيار المجال زائدًا كان معامل القدرة للمحرك متأخرًا أما إذا كان تيار المجال القدرة للمحرك متأخر دائمًا، وبالطبع هذا غير متوفر في المحركات الاستنتاجية لأن معامل قدرتها متأخر دائمًا، وعادة تصمم المحركات التزامنية للبدء كمحرك استنتاجي، ثم تدور كمحرك تزامني وعمومًا فإن دوائر المحركات التزامنية لا تختلف عن دوائر المحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابي عدا أنها تحتاج لدائرة رئيسية ودائرة تحكم لتشغيل ملفات المجال.

وفى الشكل (٤-٧) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لتشغيل وإيقاف محرك تزامني ثلاثي الأوجه.

نظرية التشغيل:

عند الضغط عيل الضاغط S1 يكتمل مسار التيار لملف K1 فيتمغنط ويعمل الكونتاكتور، فتوصل أطراف العضو الثابت للمحرك بالمصدر الكهربي وفي نفس الوقت فإن ملفات المجال تكون مقصورة بواسطة K2، فيدور الحرك كما لو كان محركًا استنتاجيًا ذا قفص سنجابي وبعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت الهوائي المثبت على K1 يعمل المؤقت فيغلق ريشته الموصلة بالتوالي مع ملف K2 فيعمل الكونتاكتور ويزال القصر عن ملفات المجال، وتتصل أطراف المجال بأطراف مصدر التيار المستمر ويزال القصر عن ملفات المجال، وتتصل أطراف علمًا بأن فكرة عمل الكونتاكتور ذات



الشكل (٤-٧)

الباب الخامس

تحسين معامل القدرة في الصناعة

تحسين معامل القدرة في الصناعة

٥ / ١ - مقدمة:

حتى يتسنى لنا استيعاب الطرق الختلفة لتحسين معامل القدرة يجب أولا أن نتعرف على بعض المصطلحات الفنية وهي:

أ - القدرة الظاهرية (S): وهي القدرة الكلية المسحوبة من محطة التوليد إلى المصنع ومنها يمكن تحديد مساحة مقطع كابلات التغذية للمصنع.

ب - القدرة الفعالة (P): وهى القدرة المستفادة بالفعل والتى تتحول إلى صور أخرى
 للقدرة مثل القدرة الميكانيكية والقدرة الحرارية.. الخ.

ج - القدرة الغير فعالة Q : وهي قدرة تسحب بواسطة الملفات والمكثفات ولا يستفاد منها.

والعلاقة بين هذه القدرات تتضح من هذا القانون.

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$$

د - معامل القدرة (COSφ) : وهو النسبة بين القدرة الفعالة والقدرة الظاهرية.

$$COS\phi = \frac{P}{S}$$

وعادة يكون أصغر من أو يساوى واحدًا و الحالة المثالية عندما يكون معامل القدرة مساويًا الواحد ويعنى هذا أن القدرة الغير فعالة منعدمة تمامًا ومساوية للصفر وأن القدرة الظاهرية تساوى القدرة الفعالة. ومن المعروف أن معامل القدرة السيئ (الأصغر كثيرًا من الواحد) يضر بمحطات التوليد حيث يضيع جزء كبير من قدرة المحطة بدون فائدة لذا فإن شركات الكهرباء تقوم بفرض جزاءات شديدة على المصانع التى تعمل بمعامل قدرة سيئ.

وعادة فإن المصانع تسحب قدرة غير فعالة متأخرة نتيجة لاحمال الإضاءة والمحركات الاستنتاجية ولماكانت القدرة الغير فعالة المحصلة تساوى الفرق بين القدرة الغير فعالة المتأخرة والقدرة الغير فعالة المتقدمة للاحمال، لذا كان من الممكن تقليل القدرة الغير فعالة للمصانع بإضافة أحمال تسحب قدرة غير فعالة متقدمة مثل

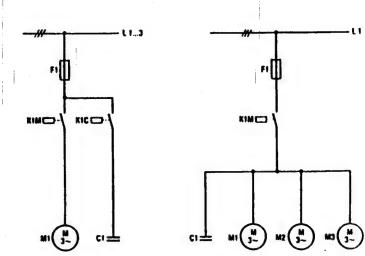
المكثفات وأيضًا المحركات التزامنية عندما يكون تيار المجال لها زائدًا.

٥ / ٢ - طرق تحسين معامل القدرة في الصناعة:

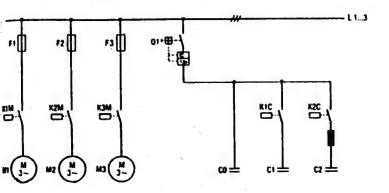
هناك ثلاثة طرق لتحسين معامل القدرة في المصانع وهم كالآتي:

- ١ تحسين معامل القدرة لكل حمل بمفرده.
 - ٢ تحسين معامل القدرة لمجموعة أحمال.

٣- تحسين معامل القلدرة المركزي ويتم ذلك ذلك يدويًا أو أوتوماتيكيًا.



تحسين معامل قدرة لمجموعة احمال تحسين معامل قدرة لمحرك



والشكل (١-٥) يبين مخططًا أحادي الخط لهذه الطرق المختلفة لتحسين معامل القدرة.

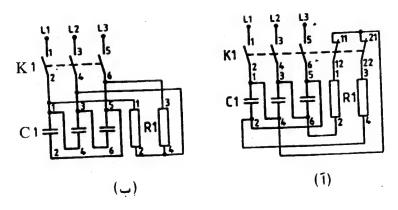
وعادة فإن المكثفات توصل كمجموعات على شكل دلتا في الدوائر الثلاثية الوجه.

وعند فصل المكثفات من الدائرة الكهربية يجب أن تفرغ من شحنتها وذلك بواسطة:

١ – مقاومات توصل بإحدى الطريقتين الموضحتين فى الشكل (٥-٢ أ،ب) وذلك لحماية الفنيين القائمين بأعمال الصيانة من الصدمة الكهربية عند عمل صيانة لهذه المكثفات، وكذلك لمنع انعكاس الأوجه عند توصيل المكثفات مرة أخرى بالشبكة.

والفرق بين الشكل (أ، ب) هو أن مقاومات التفريغ المستخدمة في الشكل أ توصل مع مجموعة المكثفات عند فصل التيار الكهربي فقط أما مقاومات التفريغ المستخدمة في الشكل ب توصل مع مجموعة المكثفات باستمرار ومن الواضح أن الفقد في المقاومات في الحالة أ منعدم أثناء التشغيل وهذا أفضل من الناحية الاقتصادية.

٢ – ملفات توصل بنفس الطريقة التي سبق شرحها عند توصيل المقاومات مع
 مجموعة المكثفات في الشكل (٥-٢ أ، ب).

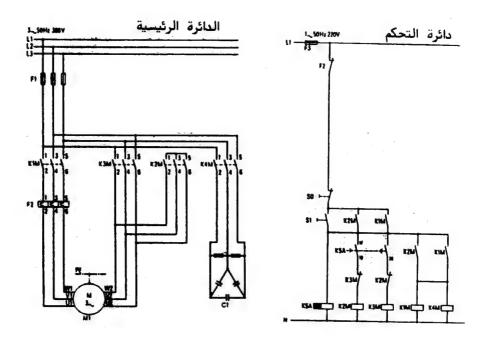


الشكل (٥-٢)

٥ / ٣ - تحسين معامل القدرة لمحرك يبدء حركته نجما - دلتا:

ويعتبر تحسين معامل القدرة لحرك يبدء حركته نجما - دلتا مثال لتحسين معامل القدرة لكل حمل بمفرد حيث تدخل مجموعة المكثفات على التوازى مع المحرك أثناء تشغيله فقط.

والشكل (٥-٣) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لبدء حركة محرك نجما - دلتا مع دخول مجموعة مكثفات لتحسين معامل القدرة للمحرك.



الشكل (٥-٣)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S1 يكتمل مسار التيار للمؤقت K5A فيغلق المؤقت ريشته K5A/17-18 ويكتمل مسار الكونتاكتور K2M وتباعًا يكتمل مسار التيار

لكلاً من K4M, K1M ويدور المحرك وملفاته موصلة نجماً ووحدة تحسين معامل القدرة موصلة مع المحرك على التوازى وبعد مرور زمن البدء (الزمن المعاير عليه المؤقت (K5A) تفتع الريشة K5A/17-18 فينقطع مسار التيار عن K2M، ويدور المحرك بعزم القصور الذاتى له بينما تغلق الريشة K5A/17-28 بتأخير زمنى (50 ملى ثانية t) فيكتمل مسار التيار لبوبينة K3M ويدور المحرك وملفاته موصلة دلتا ويمكن إيقاف الحرك بالضاغط S0.

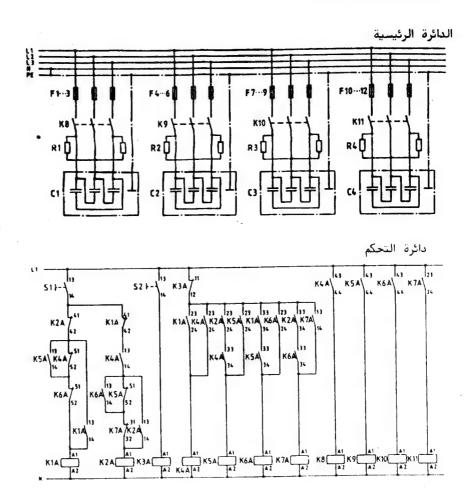
٥ / ٤ - تحسين معامل القدرة مركزيًا ويدويًا:

عادة تحتوى هذه الوحدات على ضاغطى تشغيل وجهاز معامل قدرة. أما ضاغطا التشغيل فأحدهما لإدخال مجموعات المكثفات والآخر لإخراج مجموعات المكثفات والآخر. ولتشغيل هذه الوحدات يقوم المشغل بمتابعة قيمة معامل القدرة للمنشأة الصناعية من خلال جهاز معامل القدرة فإذا كان معامل القدرة منخفضًا يقوم بالضغط على ضاغط الإدخال مرة واحدة فتدخل مجموعة المكثفات C1 وإذا كان معامل القدرة للمصنع مازال منخفضًا يقوم المشغل بالضغط مرة ثانية على ضاغط الإدخال فتدخل المجموعة C2 وهكذا إلى أن يصبح معامل القدرة للمصنع قريبًا جدًا من الواحد. أما عند خروج مجموعة من الأحمال فإن معامل القدرة يتحول من متأخر إلى متقدم وفي هذه الحالة يقوم المشغل بالضغط على ضاغط الإخراج فتخرج جميع مجموعات المكثفات ثم بعدذلك يضغط على ضاغط الإدخال عدة مرات إلى أن يعود معامل القدرة متأخر وقريب من الواحد. والشكل (٥-٤) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لإحدى الوحدات المركزية لتحسين معامل القدرة يدويًا.

نظرية التشغيل:

عند الضغط على ضاغط الإدخال S1 يكتمل مسار التيار للريلاى K1A وتبعًا للريلاى K4A ثم للكونتاكتور K8 وتدخل المجموعة C1، وعند الضغط مرة ثانية على S1 يكتمل مسار التيار للريلاى K2A وتباعًا للريلاى K5A ثم للكونتاكتور K9 وتدخل المجموعة C2، وعند الضغط مرة ثالثة على S1 يكتمل مسار التيار للريلاى K1A وتباعًا للريلاى C3 وعند الضغط

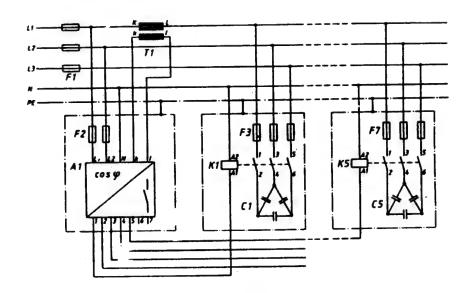
للمرة الرابعة على S1 يكتمل مسار التيار للريلاى K2A وتباعًا K7A ثم للكونتاكتور K11 وتدخل المجموعة C4 وعند الضغط على ضاغط الإخراج S2 للكونتاكتور K11 وتدخل المجموعة K3A وتباعًا ينقطع مسار التيار عن الريليهات ,K3A وبالتالى تخرج K8, K9, K10, K11 ثم للكونتاكتورات K8, K9, K10, K11 وبالتالى تخرج المجموعات C1, C2, C3, C4.



الشكل (٥-٤)

٥ / ٥ - تحسين معامل القدرة مركزيًا وأتوماتيكيًا:

يستخدم في وحدات تحسين معامل القدرة التي تعمل أتوماتيكيًا متمم معامل القدرة Power Factor Relay، ويقوم هذا المتمم باستشعار معامل القدرة للمصنع ومن ثم يقوم بإدخال مجموعات المكثفات على الشبكة وإخراجها إذا لزم الأمر وصولاً لمعامل قدرة قريب إلى حد كبير من الواحد والشكل (\circ - \circ) يوضح المخطط الكهربي لأحد وحدات تحسين معامل القدرة الأتوماتيكية.



الشكل (٥-٥)

"علمًا بأن متمم معامل القدرة يحصل على إشارة جهد من خلال الأطراف ,L1, الأطراف ,L2, N ويحصل على إشارة التيار عادة لديم الحصول عليها بواسطة محول تيار لأن تيار الشبكة كبير.

وكما هو واضح من الشكل (٥-٥) أن الطرف 1 لمتمم معامل القدرة موصل علف K1 وكذلك الطرف 2 موصل بملف K2 وهكذا.

علمًا بأن عدد مجموعات المكثفات التي يدخلها متمم معامل القدرة على الشبكة يعتمد على معامل القدرة للشبكة وكذلك على القدرة المسحوبة من الشبكة.

الباب السادس

مصادر القدرة الاحتياطية

مصادر القدرة الاحتياطية

١/٦ مقدمة:

تقوم مصادر القدرة الاحتياطية بتغذية الأحمال عند انقطاع مصدر القدرة الأساسي، وتنقسم هذه الأحمال لثلاثة أنواع من حيث أكبر زمن تتحمله بدون تيار كهربي وهو الزمن المار من لحظة انقطاع المصدر الأساسي إلى لحظة دخول المصدر الاحتياطي في الخدمة وهم:

- أ- أحمال عامة تحتاج لمصدر قدرة احتياطي يكون جاهزًا للخدمة عند انقطاع مصدر القدرة الأساسي في خلال عدة ثوان.
 - ب- أحمال خاصة لا تتحمل انقطاع التيار الكهربي عنها أكثر من 0.5 ثانية.
- ج- أحمال لا تتحمل انقطاع التيار الكهربى عنها ولذلك تستخدم مصادر قدرة احتياطية تكون جاهزة للخدمة في نفس اللحظة التي ينقطع فيها المصدر الأساسي بدون أي تأخير زمني ويقال إن هذه الأحمال تحتاج إلى مصادر قدرة لا تنقطع (UPS).

وتستخدم مصادر القدرة الاحتياطية لأحد الأغراض الآتية:

- أ- تغذية أحمال ثابتة طوال الوقت كما في الأماكن النائية التي يصعب وصول التيار الكهربي لها من خلال الشبكة الموحدة.
 - ب- تغذية أحمال وقت الذروة مع المصدر الأساسي.
- ج- كمصدر طوارئ لتغذية الأحمال الضرورية خلال فترات قصيرة عند انقطاع مصدر القدرة الأساسي.
 - د- كمصدر طوارئ لتغذية الأحمال كلها عند انقطاع مصدر القدرة الأساسي.

٦ / ٢ - مصادر القدرة الاحتياطية الدوارة:

تتكون مصادر القدرة الاحتياطية الدوارة من آلة احتراق داخلي أو توربينة غازية

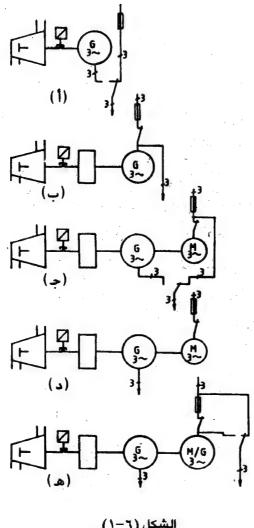
تدير مولد تزامني، ومن الناحية الاقتصادية فإن آلة الاحتراق الداخلي أفضل عند السعات الأقبل من 2MVA. وتعمل هذه المصادر يدويا أو أتوماتيكيا ويوجد عدة أنظمة مختلفة لتشغيل المصادر الاحشياطية الدوارة وهي كالآتي:

أ- عند انقطاع مصدر القدرة الأساسى عن الأحمال تدخل الوحدة الاحتياطية في الخدمة بعد تأخير زمني مقداره (6:12S) أتوماتيكيًا، حيث يستخدم مجموعة من البطاريات لإدارة آلسة الاحتراق الداخلي. وهذا النظام مسوضح بالشكل (11-1).

ب- یستخدم مولد تزامنی يعمل كمحرك تزامني لإدارة حدافة وذلك عند وجود

مصدر القدرة الأساسي وبمجرد انقطاع مصدر القدرة الاساسي يعود ليعمل كمولد تزامني، حيث يقوم كلاتش كهرومغناطيس بالربط بين المولد والحدافة وآلة الاحتراق الداخلي. ويحتاج هذا النظام لدخوله الخدمة إلى 0.5 إلى 2 ثانية وهذا النظام موضح بالشكل (٦-١ ب).

جـ يدور المولد مع حدافة أثناء تواجد مصدر القدرة الأساسي بواسطة محرك استنتاجي صغير ثلاثي الاوجه، وبمجرد انقطاع مصدر القدرة الاساسي يقوم كلاتش كهرومغناطيس بالربط بين الحدافة والمولد وآلة الاحتراق الداخلي ويحتاج



الشكل (٦-١)

ويحتاج هذا النظام لدخوله للخدمة زمن مقداره يتراوح ما بين 0.5 إلى 2 ثانية وهذا موضع بالشكل (1-1 ج).

د- يدور المولد مع الحدافة بواسطة محرك كهربي كبير يغذى من مصدر القدرة الاساسى وتغذى الأحمال من المولد مباشرة والذى يعمل طوال الوقت وعند انقطاع مصدر القدرة الأساسى يستمر دوران المولد بواسطة الطاقة المختزنة فى الحدافة، وفى نفس الوقت يقوم كلاتش كهرومغناطيسى بالربط الميكانيكى بين الحدافة، والمولد والمحرك وآلة الاحتراق الداخلى، وبذلك فإن التيار الكهربى لن ينقطع عن الاحمال أبداً.

وهناك طريقتان لإدارة المولد في هذا النظام وهما:

الطريقة الأولى:

استخدام محرك استنتاجي كبير إذا كان مقدار الانحراف المسموح به في التردد يصل إلى 60 ± 6 وهذا موضح بالشكل (1-1 د).

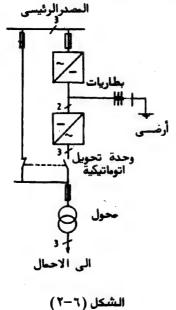
الطريقة الثانية:

استخدام محرك تزامني يعمل كمحرك عند وجود مصدر القدرة الأساسي ويعمل كمولد تزامني عند انقطاع المصدر الأساسي إذا كان مقدار الانحراف المسموح به يجب ألا يتعدى 1% وهذا مسوضح بالشكل

(1-14).

٣ / ٣ - مصادر القدرة الاحتساطية الاستاتيكية

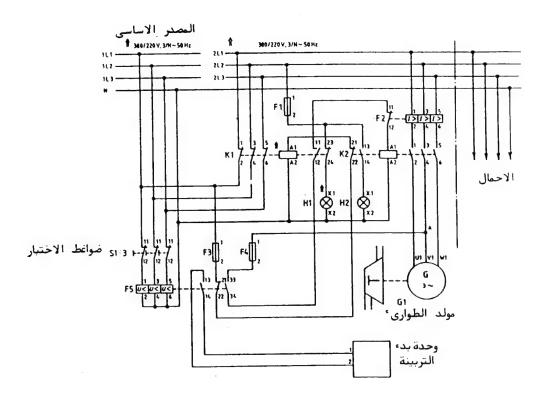
تستخدم هذه المصادر في العادة لإضاءة لمبات الطوارئ وكذلك تغذية الأحمال الهامة للغاية، ففي الظروف المعتادة يغذى الأحمال من مصدر القدرة الأساسي وعند انقطاع التيار الكهربي، فإن الأحمال تنتقل ذاتيًا إلى مصدر القدرة الاحتياطي الاستاتيكي، والذي يتكون من وحدة تحويل تيار مستمر Converter ومجموعة من البطاريات ووحدة تحويل تيار مستمر إلى تيار متردد



Inverter ووحدة تحكم ومحول عزل وتكون هذه المصادر جاهزة للخدمة بعد زمن يتراوح ما بين (0.1:0.5) ثانية علمًا بأن هذه المصادر تغذى أحمال لفترة زمنية لا تزيد عن ثلاث ساعات بعدها تحتاج البطاريات لشحن لمدة لا تقل عن ست ساعات. والشكل (٢-٦) يوضح فكرة عمل المصادر الإحتياطية الاستاتيكية.

7 / ٤ - التشغيل الاتوماتيكي لمولد الطوارئ:

الشكل (٦-٣) يوضح أحد المخططات الكهربية لنقل الأحمال أتوماتيكيًا من المصدر الأساسى أو انخفاض المصدر الأساسى أو انخفاض الجهد عن الحد المسوح به.



الشكل (٦-٣)

نظرية التشغيل:

أثناء وصول التيار الكهربي من المصدر الأساسي فإن مسار التيار لملف الكونتاكتور K1 سيكتمل، وبالتالي تغذى الأحمال من المصدر الأساسي. وعند انقطاع التيار الكهربي للمصدر الأساسي يتغير وضع ريش تلامس متمم انخفاض الجهد F5 فينقطع مسار التيار لملف K1 ويكتمل مسار التيار لملف K2، وتتغذى الأحمال من المولد الذي يدور في نفس اللحظة نتيجة لوصول إشارة البدء للمولد بواسطة غلق الريشة 14-55/13 وبمجرد عودة مصدر القدرة الأساسي تعود ريش المتمم F5 لوضعها الطبيعي فينقطع مسار التيار لملف K2 وكذلك يتوقف المولد ويكتمل مسار التيار لملف K2 وكذلك يتوقف المولد ويكتمل مسار التيار لملف K1 وتتغذى الأحمال من المصدر الأساسي مرة أخرى.

ملاحظة:

يمكن اختبار هذه الوحدة من حين لآخر بواسطة الضواغط (\$1,\$2,\$3) فعند الضغط على أحد هذه الضواغط أو جميعها مرة واحدة فإن الوجدة يجب أن تعمل أتوماتيكيًا.

٦ / ٥ - ريلاى الانتقال الأتوماتيكي للأحمال:

Automatic transfer relay

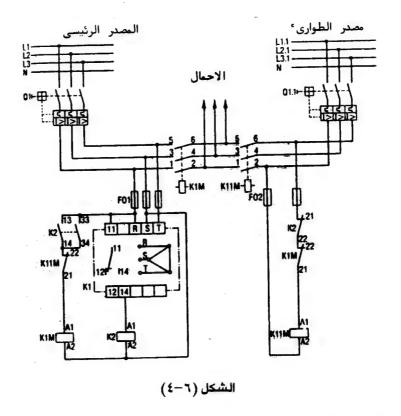
F1, F11

الشكل (٦-٤) يبين أحد المخططات الكهربية لنقل الأحمال أتوماتيكيًا من المصدر الأساسى إلى المصدر الاحتياطى عند انقطاع المصدر الأساسى باستخدام ريلاى الانتقال الأتوماتيكى.

محتويات الخطط:

مصهرات حماية.

K1M	كونتاكتور تعشيق الأحمال مع المصدر الاحتياطي للقدرة.
K11M	كونتاكتور تعشيق الأحمال مع المصدر الاحتياطي للقدرة.
K2	ریلای مساعد.
K 1	ريلاي الانتقال الاتوماتيكي.
Q1, Q11	مفاتيح رئيسية .



نظرية التشغيل:

عند تواجد جهد كهربى على أطراف المصدر الأساسى R,S,T فإن ريلاى الانتقال الاتوماتيكى يعكس وضع ريش تلامسه، وبالتالى يكتمل مسار التيار لملف الريلاى K1M فتتمغنط وتدخل الأحمال على المصدر الأساسى بواسطة الكونتاكتور K1M. ولكن عند انقطاع المصدر الأساسى تعود ريش تلامس ريلاى الانتقال الاتوماتيكى لوضعها الطبيعى فيكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K11M فتتعشق الاحمال مع مصدر القدرة الاحتياطي.

7 / ٦- مجموعة حماية الأحمال من انعكاس الأوجه أو سقوط أحد الأوجه:

أحيانًا يحدث انعكاس للأوجه في شبكات الضغط المنخفض أو سقوط أحد الاوجه، وهذا ناتج عن مشاكل في المحطات الفرعية ويؤدى انعكاس الأوجه إلى

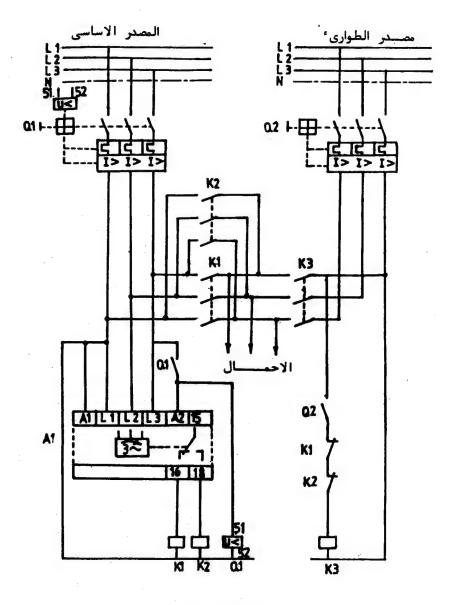
انعكاس دوران المحركات أما انخفاض الجهد في الشبكة أو سقوط أحد الأوجه قد يؤدى إلى احتراق المحركات، إذا لم تعمل وسائل حمايتها على فصلها، ولحماية لوحات التحكم من انعكاس الأؤجه وانخفاض الجهد وسقوط أحد الأوجه يستخدم متباع الأوجه، وأيضًا قاطع محركات من النوع (Moulded Case C.B) مزود بحماية ضد انخفاض الجهد والشكل (٦-٩) يبين أحد المخططات الكهربية لحماية الاحمال من انعكاس الأوجه وانخفاض الجهد أو سقوط الأوجه.

محتويات الخطط:

Q1	قاطع نوع (Moulded Case C.B) يوصل مع المصدر الرئيسي.
Q2	قاطع نوع (Moulded Case C.B) يوصل مع مصدر الطوارئ.
K1	كونتاكتور توصيل المصدر الرئيسي بالأحمال.
K2	كونتاكتور عكس تتابع الأوجه للمصدر الرئيسي.
К3	كونتاكتور توصيل مصدر الطوارئ مع الأحمال.
A1	. Phase Sequence Relay متمم تتابع الأوجه

نظرية تشغيل الخطط:

إذا كان تتابع الأوجه هو L1, L2, L3 وكان جهد الأوجه الثلاثة في الحدود المقننة فإن الريشة 18-1/15، تصبح مغلقة وبالتالي يكتمل مسار التيار لملف K1 وتغذى الأحمال من المصدر الرئيسي من خلال الكونتا كتور K1 أما إذا تغير تتابع الأوجه وأصبح على سبيل المثال L1, L3, L2 في هذه الحالة فإن الريشة 18-1/15 تعود لوضعها الطبيعي مفتوحة طبيعيًا N0 بينما تصبح الريشة 16-1/15 مغلقة ويكتمل مسار التيار لملف K2 وتغذى الأحمال من المصدر الرئيسي من خلال الكونتا كتور K_2 وبالتالي تعاد الأوجه لتتابعها الصحيح حيث إن K_3 يعكس الوجه L1 مع الوجه K_4 أما إذا انخفض الجهد أو سقط أحد الأوجه الثيار عن K_4 ويكتمل تلقائيًا مسار مساوى صفر فإن القاطع Q1 سوف يقطع التيار عن K_4 ويكتمل تلقائيًا مسار التيار للكونتا كتور K_4 وتغذي الأحمال من مصدر الطوارئ.



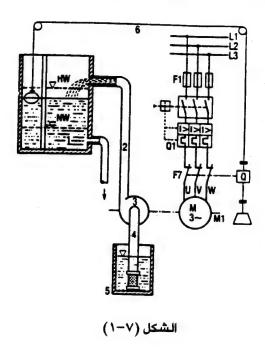
الشكل (٦-٥)

الباب السابع

تطبيقات على التحكم في الآلات الكهربية

تطبيقات على التحكم في الآلات الكهربية

V / V = 1 التحكم في المضخات باستخدام مفاتيح العوامات :



المشكل (١-٧) يسين الخطط التكنولوچى والكهربى لعملية ملء خزان باستخدام مضخة واحدة يتم التحكم فيها باستخدام مفتاح عوامة بثلاثة أقطاب.

محتویتات الخطط الکهربی:

المصهرات الرئيسية F1

قاطع الحماية Q1

مفتاح عوامة ثلاثة أقطاب F7

محرك المضخة M1

محتويات الخطط التكنولوچي:

خزان الملء. 1 خط السحب،

خط الطرد. 2 خزان السحب (البئر).

مضخة طاردة مركزية. 3 حبل العوامة مع العوامة ووزن معاكس وبكره. 6

نظرية التشغيل:

عند انخفاض مستوى الماء فى الخزان 1 إلى المستوى NW تقوم العوامه F1 بغلق اقطابها الرئيسية، فيدور محرك المضخة وبالتالى تقوم المضخة 2 بضخ الماء من الخزان 2 إلى الحزان 2 بفتح العوامة بفتح أقطابها الرئيسية فيتوقف المحرك فى الحال.

ملاحظة:

مفاتيح العوامات ثلاثية القطب عادة تستخدم للتحكم في المحركات الصغيرة.

والشكل (٧-٧) يبين المخطط التكنولوجي والكهربي لعملية ملء خزان باستخدام مضخة واحدة يتم التحكم فيها بمفتاح عوامة أحادى القطب.

الشكل (٧-٧)

محتويات الخطط الكهربي:

متمم حراری بزر لتحریره F2 مصهرات الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم F1 مفتاح عوامة بقطب واحد F9 مفتاح عوامة قطب واحد F8 محرك المضخة كونتاكتور تشغيل محرك المضخة M₁ KM₁ S1 مفتاح اختيار حالة التشغيل وله ثلاثة أوضاع (H,D,A)

محتويات الخطط التكنولوچى:

خزان الملء. 4 خط السحب. 5 خزان السحب. خط الطرد. 2 حبل العوامة مع العوامة ووزن معاكس وبكره 6 مضخة طاردة مركزية. نظرية التشغيل:

يتم التحكم في تشغيل المحرك M1 لتشغيله يدويًا أو أتوماتيكيًا أو إيقافه بواسطة مفتاح الاختيار S1 فعند وضع المفتاح على وضع التوقف 0 يتوقف المحرك عن العمل وعند وضع مفتاح الاختيار S1 على وضع التشغيل اليدوى H فإن مسار التيار لملف K1M يكتمل بغض النظر عن مستوى الماء داخل الخزان 1، ويدور المحرك ولكن إذا حدث أثناء دوران المحرك يدويًا زيادة في الحمل أو انخفاض مستوى الماء في الخزان 5 يتوقف المحرك عن العمل.

وعند وضع مفتاح الاختيار S1 على الوضع الاتوماتيكي A فإن مسار التيار لملف K1M يكتمل عند انخفاض مستوى الماء في الخزان 1 إلى المستوى الماء وكذلك عندما يكون مستوى الماء في الخزان 5 مرتفع فيدور محرك المضخة وتقوم المضخة بضخ الماء من الخزان 5 إلى الخزان 1، وبمجرد وصول الماء في الخزان 1 للمستوى HW يتوقف المحرك من ثم تتوقف المضخة.

٧ / ٧ - التحكم في تشغيل المضخات بإستخدام مفاتيح الضغط

إن فكرة عمل مفاتيح الضغط في التحكم في مناسيب السوائل تعتمد على ضغط الهواء الموجود فوق مستوى السوائل، فمن المعروف أنه كلما قل حجم الهواء زاد الضغط والعكس صحيح.

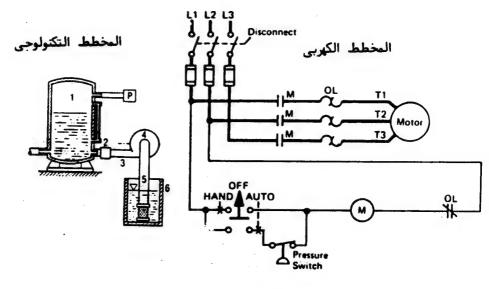
والشكل (٧-٣) يُعرض الخطط التكنولوچي والكهربي للتحكم في ملء خزان باستخدام مضخة واحدة يتم التحكم فيها باستخدام مفتاح ضغط أحادي القطب وذلك بالرموز الأمريكية.

محتويات الخطط الكهربي:

سكينة ثلاثية القطب - مصهرات ثلاثية القطب - الكونتاكتور M - المتمم الحرارى ما OL - العرب (HAND-OFF-AUTO) - مفتاح الإختيار (Pressure Switch) - مفتاح الضغط

محتويات المخطط التكنولوچي:

4	المضخة.	1	خزان الملء.
5	خط السحب للمضخة.	2	صمام اتجاه واحد (سكس بلف).
6	خزان السحب .	3	خط الطرد للمضخة.



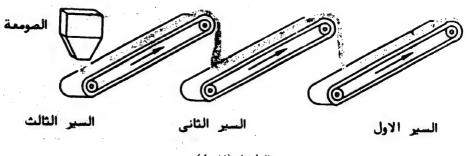
الشكل (٧-٣)

نظرية التشغيل:

عند وضع مفتاح الاختيار على الوضع اليدوى HAND يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور M، ويدور المحرك إلى أن يوضع مفتاح الاختيار على وضع الإيقاف OFF. وعند وضع مفتاح الاختيار على الوضع الاتوماتيك AUTO فإن المحرك يدور طالما إن مستوى الماء منخفض، أما عند ارتفاع منسوب مستوى الماء يعمل مفتاح الضغط على عكس ريش تلامسه، ويتوقف المحرك إلى أن ينخفض مستوى الماء عن الحد المعاير عليه مفتاح الضغط، عندها يدور المحرك من جديد وهكذا.

٧ / ٣ - التحكم في تشغيل سيور النقل:

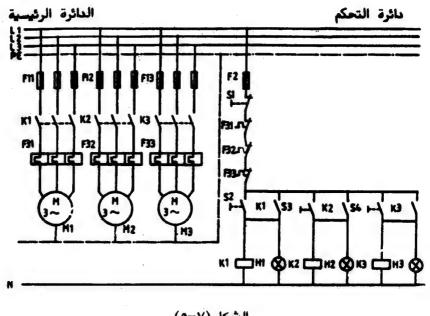
في الشكل (٧-٤) الخطط التكنولوچي لثلاثة سيور تاقلة تقوم بنقل الخامات الموجودة في صومعة إلى حفرة أسفل السير رقم 1.



الشكل (٧-٤)

أما الشكل (٧-٥) فيعرض الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لهذه الوحدة. نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف K1 ويدور المحرك K2 ويعمل السير 1. حينئذ عند الضغط على الضاغط S3 يكتمل مسار التيار لملف M2 ويعمل السير 2 وبعد ذلك عند الضغط على S4 يكتمل مسار التيار لملف K3 ويدور المحرك M3 ويعمل السير 3 أى أن دوران السير 3 مشروط بدوران السير 2 ودوران السير 2 مشروط بدوران السير 1. وعند حدوث زيادة في الحمل على أحد محركات السيور الثلاثة تتوقف الوحدة باكملها، وكذلك يمكن إيقاف الوحدة بالضغط على الضاغط S1.



الشكل (٧-٥)

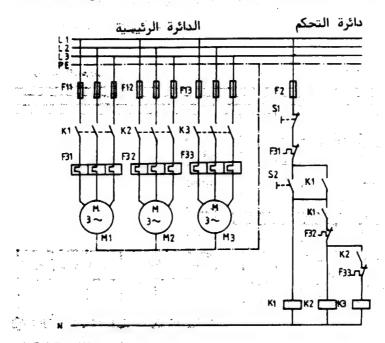
ملاحظة:

تضىء لمبة البيان H1 عند عمل السير 1 وتضىء اللمبة H2 عند عمل السير 2 وتضىء اللمبة H3 عند عمل السير 3.

وفى الشكل (٧-٦) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لوحدة سيور النقل ولكن بطريقة أخرى.

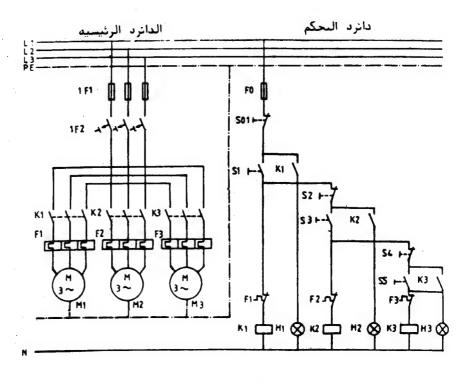
نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط S2 يكتمل مسار التيار لملف Ki فيدور المحرك M2 ويعمل السير 1 وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف K2 ثم لملف K3 فيدور المحرك السير 1 ويعمل السير 2 ثم السير 3. ولكن عند حدوث زيادة في الحمل على محرك السير 2 يتوقف تتوقف الوحدة باكملها أما عند حدوث زيادة في الحمل على محرك السير 2 يتوقف السير 2 والسير 3 فقط. في حين أنه عند حدوث زيادة في الحمل على محرك السير 3 يتوقف السير 3 فقط. ويمكن إيقاف الوحدة بأكملها بالضغط على الضاغط S1.



الشكل (٧-٢)

وفى الشكل (٧-٧) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لوحدة سيور النقل ولكن بطريقة ثالثة.



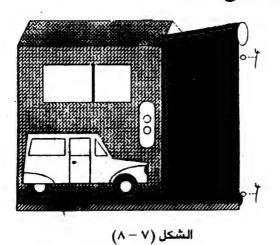
الشكل (٧-٧)

نظرية التشغيل:

عند الضغط على الضاغط اليدوى S1 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور 1 ويحدث إمساك ذاتى بواسطة ريشة التغذية الذاتية للكونتاكتور K1 ويدور السير وتضىء H1. وعند الضغط على الضاغط S3 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K2 ويدور السير 2 وتضىء H2. وعند الضغط على الضاغط S5 يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور K3 ويدور السير 3 وتضىء H3 ويمكن إيقاف الوحدة جميعها بواسطة الكونتاكتور S0 ويمكن إيقاف السير 3 ويمكن إيقاف السير 3 وعند زيادة الحمل على محرك السير 3 يتوقف السير 3 فقط وعند زيادة الحمل على محرك السير 3 معًا، وعند حدوث زيادة في الحمل على محرك السير وهذا مطابق للمنطق على كل حال.

٧ / ٤ - التحكم في فتح وغلق بوابة جراج رأسيه

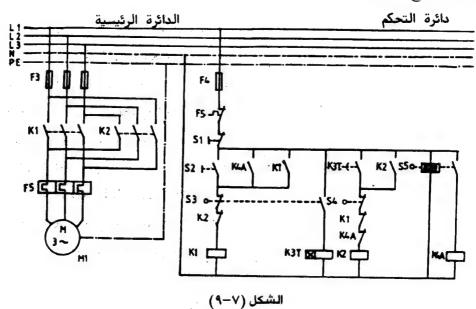
الشكل (٧-٨) يبين الخطط التكنولوچي لهذه البوابة، وهذه البوابة دائماً تكون مغلقة وعندما يريد حارس الجراچ فتح البوابة يضغط على الضاغط S2 فتفتح بوابة الجراچ، وتتوقف أتوماتيكيا عند وصول البوابة إلى نهاية مشوار الفتح S3 وبعد وبعد زمن تغلق بوابة الجراچ ذاتيا، وتتوقف أتوماتيكيا عند وصول البوابة الجراچ ذاتيا، وتتوقف لنهاية مشوار الغلق S4.



ملاحظة:

أثناء غلق البوابة ومرور عربة إلى داخل الجراج تفتح البوابة تلقائيًا بواسطة الخلية الضوئية S5.

والشكل (٧-٩) يوضح الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم للتحكم في فتح وغلق بوابة الجراج الرأسية.



نظرية التشغيل:

بمجرد الضغط على S2 يكتمل مسار التيار لبوبينة K1، فيدور المحرك جهة اليمين فتفتح البوابة وبمجرد وصول البوابة إلى نهاية المشوار S3 يتوقف المحرك، وبالتالى تتوقف البوابة وفى نفس اللحظة فإن الريشة المفتوحة لنهاية المشوار S3 تغلق فيكتمل مسار التيار للمؤقت K3T وبعد مرور 10 ثوانى تغلق الريشة المفتوحة للمؤقت K3T، فيكتمل مسار التيار لملف K2 ويدور المحرك جهة اليسار وتنغلق البوابة، وبمجرد وصول البوابة إلى نهاية المشوار S4 ينقطع مسار التيار لملف K2 فيتوقف المحرك، وإذا تصادف وجود سيارة أثناء غلق البوابة فإن الريلاى K4A سوف يتمغنط؛ نتيجة لاكتمال مسار تياره والناتج عن غلق الريشة المفتوحة للخلية الضوئية S5 فينفصل K2 لاكتمال مسار تياره والناتج عن غلق الريشة المفتوحة للخلية الضوئية S5 فينفصل لاكتمال مسار المعارد المحرك جهة اليمين ويفتح المحرك البوابة من جديد وتتكرر العملية من جديد.

ملاحظة:

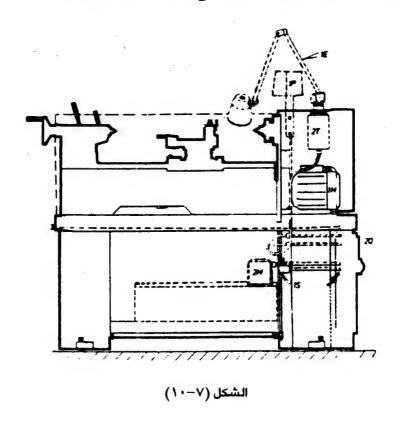
تتوقف البوابة عند الضغط على الضاغط S1 أو عند حدوث زيادة في الحمل بواسطة F5.

٧ / ٥ - التحكم في الخرطة المستخدمة في ورش الإنتاج:

تحتوى هذه المخرطة على محركين أحدهما رئيسي لإدارة عمود الظرف والآخر لإدارة مضخة التبريد ويمكن إدارة ظرف المخرطة جهة اليمين بواسطة الضاغط S2 وجهة اليسار بواسطة الضاغط S3 علمًا بأنه بمجرد إدارة ظرف المخرطة في أي إتجاه تدور المضخة تلقائيًا لتضخ سائل التبريد اللازم لتبريد الشغلة. ويمكن عكس حركة الظرف بدون توقف. وعند الطوارئ يتم فصل التيار الكهربي عن لوحة التحكم بالضغط على ضاغط الطوارئ SO والذي يمكن تحريره بإدارته. وفيما يلي لمبات البيان المستخدمة في لوحة التحكم في المخرطة:

H1	لمبة بيان حركة الظرف جهة اليمين
H2	لمبة بيان حركة الظرف جهة اليسار
НЗ	لمبة زيادة الحمل على محرك الظرف
H4	لمبة زيادة الحمل على محرك المضخة

وتحتوى الخرطة على بريزة يوصل بها مصباح لإضاءة مكان الشغلة للمشغل أثناء تشغيله للمخرطة والشكل (٧-١٠) يوضح الخطط التكنولوچي للمخرطة.



أما الشكل (٧-١١) يبين دائرة التحكم والدائرة الرئيسية للمخرطة.

نظرية التشغيل:

لا تختلف نظرية التشغيل للمحرك M عن نظرية تشغيل عكس حركة محرك بدون توقف علمًا بأن محرك المضخة يدور عند دوران محرك الظرف ويتوقف معه.

مخطط التوصيل لنهايات الشعب (Terminals):

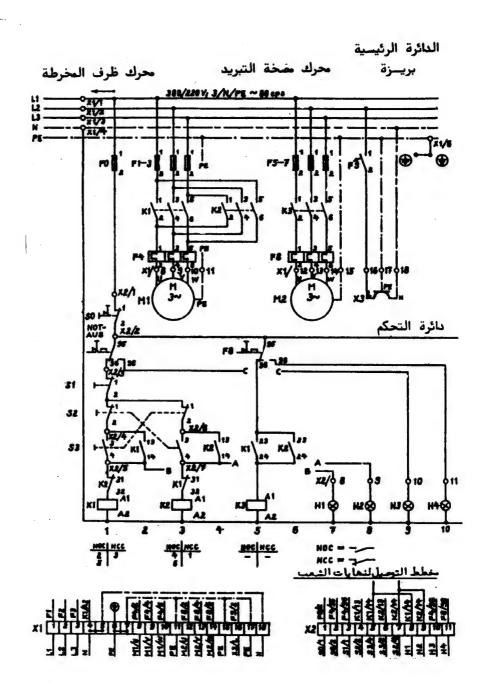
يوجد مجموعتان لنهايات الشعب الأولى X1 والثانية X2 وتحتوى الأولى على عدد 18 نهاية شعبة وتوصل الأطراف العليا لنهايات الشعب بمحتويات لوحة التحكم من الداخل أما الأطراف السفلى

لنهايات الشعب فتوصل بالأجهزة الخارجية مثل المحرك الرئيسي ومحرك مضخة التبريد، وأيضًا الضواغط ولمبات البيان المثبتة على باب لوحة التحكم، وأيضًا الأطراف الخاصة بالمصدر الكهربي للمخرطة. ويحتوى مخطط التوصيل لنهايات الشعب على بعض الكبارى بين نهايات الشعب المختلفة.

جداول الريش المساعدة للكونتاكتورات والريليهات:

يوضع أحيانًا تحت كل ملف فى دائرة التحكم جدول مقسم إلى عمودين أحدهما NOC والأخر NCC وترقم كل مسارات التحكم لملفات دائرة التحكم بالأرقام 1,2,3,4. وحتى نحصر عدد الريش المساعدة لأحد الكونتاكتورات وليكن K1 مثلاً نمر على جميع المسارات فلا تجد أى ريش مساعدة (ريش تحكم) للكونتاكتور K1 إلا فى المسارات 2.3.5 ففى كل من المسارين 2,5 نجد ريشة مفتوحة للكونتاكتور K1 وفى المسار 3 نجد ريشة مغلقة للكونتاكتور K1، وبذلك يمكن القول أن عدد ريش التحكم المطلوبة للكونتاكتور هى (K1) هي (1NC+2NO) فإذا كانت ريش التحكم الموجودة فى هذا الكونتاكتور هى 1NO لذا يجب علينا تثبيت وحدة ريش مساعدة إضافية على الكونتاكتور تحتوى على (1NO+1NC).

ويمكن الرجوع للشكل (١ – ١٣) لمعرفة طريقة تثبيت وحدة ريش إضافية على الكونتاكتور وكذلك طريقة نزعها.



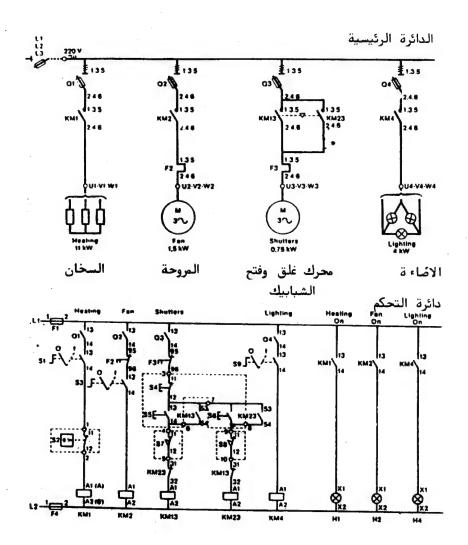
الشكل (٧-١١)

au / au - وحدة التحكم المتعددة الوظائف:

تستخدم هذه الوحدة داخل المحلات التجارية الكبيرة للتحكم في تهوية وتسخين وإضاءة المحل، بالإضافة إلى غلق وفتح الشابيك داخل، المحل والشكل (٧-١٢) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لهذه الوحدة، علمًا بأن الدائرة الرئيسية مرسومة بمخطط أحادى الخط أى أن كل خط يمثل ثلاثة خطوط.

محتويات دائرة التحكم:

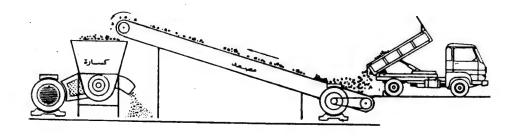
S1	نيل وحدة التسخين.	مفتاح دوار لتشغ
S2		ثرموستات.
S	غيل المروحة.	مفتاح دوار لتش
S4	شبابيك عند وضع معين.	ضاغط إيقاف ال
S	بابيك.	ضاغط فتح الشب
Se	ابيك.	ضاغط غلق الش
S	وار الفتح للشبابيك.	مفتاح نهاية مش
S	وار غلق الشبابيك	مفتاح نهاية مشو
SS	فيل وحدة الإضاءة .	مفتاح دوار لتش
Н	. (لمبة بيان السخان
H		لمبة بيان المروحة
H	لإضاءة .	لمبة بيان وحدة ا



الشكل (٧-١)

٧ / ٧ - التحكم في كسارة الحجر الجيرى:

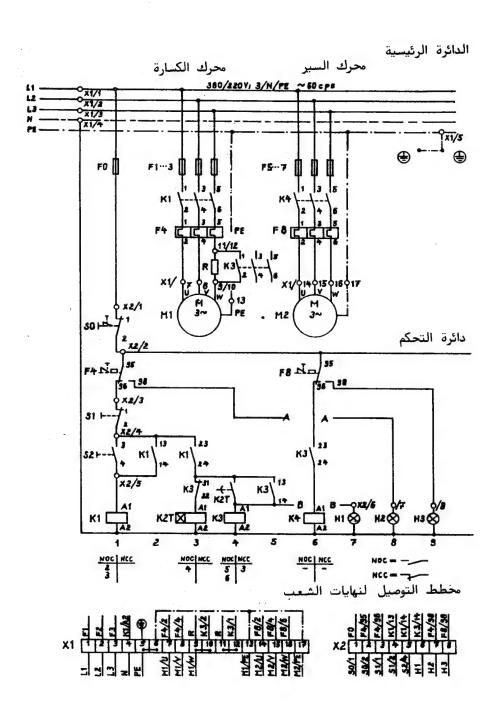
الشكل (٧-١٣) يبين الخطط التكنولوچى لكسارة الحجر الجيرى حيث يتم نقل الحجارة بواسطة سير مصعد إلى الكسارة. والشكل (٧-٤١) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لكسارة الحجر الجيرى.



الشكل (٧-١٣)

محتويات الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم:

EO	•
F0	بصهر حماية دائرة التحكم.
S0	ضاغط طوارئ لفصل الوحدة عند حدوث أمر غير عادي.
F4	متمم حراري لمحرك الكسارة.
F8	متمم حرارى لمحرك السير المصعد.
S1	ضاغط إيقاف الوحدة .
S2	ضاغط تشغيل الوحدة.
K1	كونتاكتور تشغيل محرك الكسارة.
K2T	مؤقت زمنى .
K3	كونتاكتور لعمل قصر على مقاومة البدء.
K4	كونتاكتور تشغيل محرك السير المصعد.
H1	لمبة بيان تشغيل محرك الكسارة .
H2	لمبة زيادة الحمل على محرك الكسارة .
НЗ	لمبة زيادة الحمل على محرك السير المصعد.



الشكل (٧-١٤)

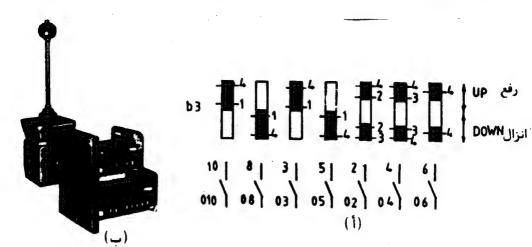
نظرية التشغيل:

كما هو واضح من الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم أن محرك الكساره يبدأ بمقاومة بدء مع أحد الأوجه (دائرة كوزا) أما محرك السير المصعد فهو يتبع تشغيل محرك الكسارة.

٧ / ٨- الونش الأرضى الثابت:

قبل أن نتكلم عن الونش الأرضى الثابت نحب أن نشير إلى بعض النقاط الهامة التي يجب أن تأخذ في الاعتبار عند التعامل مع الأوناش الكهربية وهي:

- ١ تستخدم مفاتيح نهايات مشوار لتحديد نهايات الحركات المختلفة للونش.
- ٢- يستخدم ضاغط طوارئ لفصل الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم عند حدوث أمر
 غير عادى.
- ٣- للحصول على أى حركة للونش يجب الضغط المستمر على الضاغط المعد لهذه
 الحركة وذلك للسلامة حيث تتوقف حركة الونش بمجرد رفع اليد عن الضاغط.
- 3 أحيانا تستخدم الحاكمات القائدة Master Controllers في تشغيل الأوناش وهي تشبه لحد كبير صندوق التروس Gear box للسيارة، والشكل (V V) يبين صورة لأحد الحاكمات القائدة المستخدم في الحياة العلمية العملية أما



الشكل (٧-٥١)

الشكل (V - O) فيبين ريش التلاميذ ومخطط التشغيل لحاكم قائد له ثمانى مواضع تشغيل ووضع إيقاف. وتتغير حالة الريش من كونها مفتوحة أو مغلقة تبعًا لوضع الحاكم ففى وضع الإيقاف تكون جميع ريش الحاكم مفتوحة ولفهم تشغيل الحاكم، نأخذ على سبيل المثال الريشة O 010 نخد أنها مغلقة فى الأوضاع O 1,2,3,4 (رفع) ويمكن معرفة ذلك بواسطة المستطيل المقابل لهذه الريشة فيلاحظ أنه مظلل فى الأوضاع O 1.1 (رفع) وأيضًا الريشة فيلاحظ أنه مظلل فى الأوضاع O 1.2 (إنزال) وهكذا.

أما الشكل (٧-١٦) فيبين المسقط الرأسي والمسقط الجانبي لأحد الأوناش الأرضية المابية التي تثبت في مكان في السقف الخاص بالمنشأة وتقوم برفع وإنزال الأحمال في نفس مكان تثبيتها.

أما الشكل (٧-٧) فيبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم مستخدمًا الحاكم القائد علمًا بأن الرموز المستخدمة رموز المانية قديمة.

محتويات الخطط الكهربي:

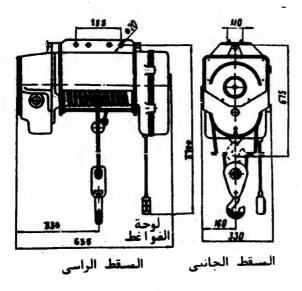
مفتاح نهاية مشوار الرفع.

مفتاح نهاية مشوار الإنزال.

كونتاكتور الرفع (يمين).

كونتاكتور الإنزال (يسار).

كونتاكتورات العضو الدوار.



الشكل (٧-١٦)

c1 c2 c40,c41,c42

b1

b2

محرك الونش.

محرك فرملي.

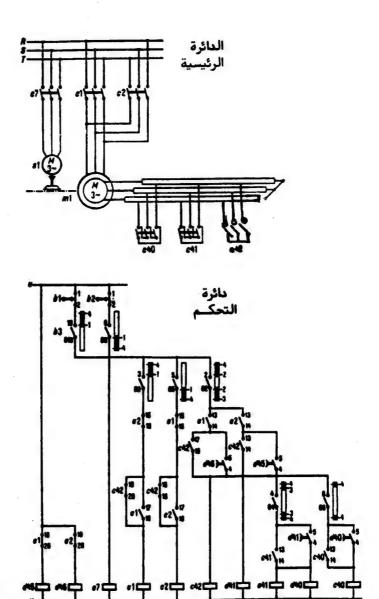
كونتاكتور المحرك الفرملي كونتاكتور المحرك الفرملي

فكرة عمل الونش الأرضى الثابت:

من دائرة التحكم لهذا الونش يلاحظ أن الحاكم القائد له تسعة مواضع تشغيل أربعة للرفع وأربعة للإنزال وواحد للتوقف.

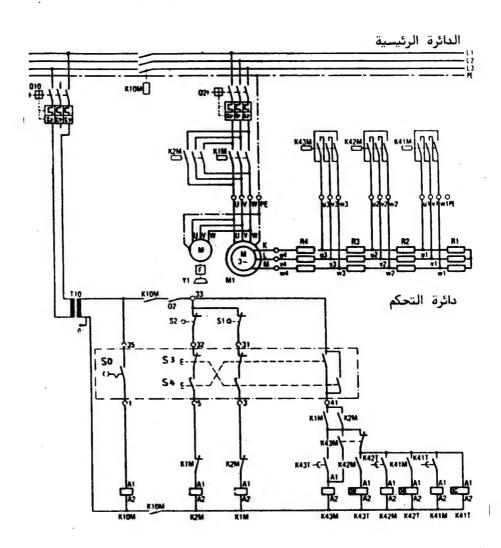
m1

فعند وضع الحاكم على وضع 0 فإن مسار التيار يكتمل لكل من المؤقتين ,d45 d46 وعند الانتقال من وضع 0 (توقف) إلى وضع 1 (رفع) فإن مسار التيار يكتمل لكلا من c1, c7 وينقطع مسار التيار عن d45 وبالتالي يدور المحرك m1 حيث تتحرر الفرملة S1 ولكن تكون كل المقاومات موصلة على التوالي مع العضو الدوار للمحرك m1. وعند الانتقال من وضع 1 (رفع) إلى وضع 2 (رفع) فإن مسار التيار سيكتمل لكلاً من المؤقت d41 والكونتاكتور c42 وهذا يعني أن المحرك ما زال في مرحلة البدء ولكن خرج جزء من مقاومات البدء بواسطة الكونتاكتور c42. وعند وضع الحاكم القائد على الوضع 3 (رفع) فإن مسار التيار سيكتمل لكل من c41,d40 وذلك بعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت 441 وهذا يعنى أن المحرك ما زال في مرحلة البدء ولكن خرج الجزء الثاني من المقاومات بواسطة الكونتاكتور 641. وعند وضع الحاكم على الوضع 4 (رفع) فإن مسار التيار يكتمل للكونتاكتور c40 وذلك بعد انتهاء الزمن المعاير عليه المؤقت d40 وهذا يعني أن الحرك انتهى من مرحلة البدء وهو في حالة الدوران الطبيعي حيث خرج الجزء الثالث من مقاومة البدء ولم يتبقى إلا الجزء الرابع لزيادة عزم الونش أثناء رفع الأحمال. وعندما نرغب في إنزال الحمل المعلق في حبل الونش نعيد الحاكم على وضع التوقف (0) فيكتمل مسار التيار لكلا من d45,d46 وثم بعد ذلك تنقل الحاكم إلى الوضع 1 (إنزال) فيكتمل مسار التيار لكلا من c2,c7 وينقطع مسار التيار عن d46 ويبدأ المحرك الرئيسي m4 في الدوران في الإتجاه المعاكس لا نزال الاحمال وبعد ذلك يتم نقل الحاكم على الوضع 2 (إنزال) ثم 3 (إنزال) ثم 4 (إنزال) وذلك لإخراج المقاومات الواحدة تلو الأخرى من دائرة العضو الدوار علمًا بأن المؤقتات الزمنية المستخدمة تؤمن خروج المقاومات في الوقت المناسب.



الشكل (٧-٧)

أما الشكل (٧-١٨) فيبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم للونش الثابت ولكن بدون استخدام الحاكم القائد بل باستخدام مجموعة من الضواغط.



الشكل (٧-٨١)

محتويات الخطط الكهربي:

K2M	كونتاكتور اليسار	T10	محول التحكم
	(إنزال)	so	مفتاح الطوارئ
K41M	كونتاكتور بدء	S1	نهاية مشوار الرفع
K42M	كونتاكتور بدء	S2	نهاية مشوار الإنزال
K42M	كونتاكتور بدء	S 3	ضاغط الرفع
K41T	مؤقت بدء	S4	ضاغط الإنزال
K42T	مؤقت بدء	Q10	قاطع دائرة التحكم
K43T	مؤقت بدء	Q2	قاطع الدائرة الرئيسية
M1	محرك الونش	K10M	كونتاكتور وصل وفصل
Y1	المحرك الفرملي		الدائرة
R1, R4	مقاومات البدء	K1M	كونتاكتور اليمين
			(رفع)

نظرية التشغيل:

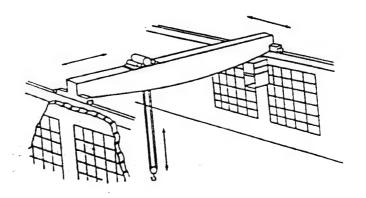
فى بادئ الأمر يوضع مفتاح الطوارئ SO المزود بمفتاح يدوى على وضع التشغيل وكذلك يوضع 210, Q2 على وضع التشغيل فيكتمل مسار التيار لملف K10M، وكذلك يوضع و10, Q2 على وضع التشغيل فيكتمل مسار التيار لملف الضاغط وتصبح الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم جاهزة للعمل. وعند الضغط على الضاغط S3 يكتمل مسار التيار لملف K1M وتباعًا يتمغنط K41T ويدور المحرك M1 جهة اليمين وجميع مقاومات البدء موصلة على التوالى مع العضو الدوار. وبعد الانتهاء من الزمن المعاير عليه K41T وتخرج R1 من دائرة العضو الدوار بواسطة الكونتاكتور للمالم بعد ذلك يكتمل مسار التيار للمؤقت K42M وبعد مرور الزمن المعاير عليه هذا المؤقت يكتمل مسار التيار لملف K42M فتخرج المقاومة R2 خارج دائرة

العضو الدوار وبنفس الطريقة تخرج مقاومات البدء الواحدة تلو الأخرى، ولا يتبقى إلا المقاومة R4 لزيادة عزم المحرك. وبنفس الطريقة يمكن عكس حركة الونش وذلك بالضغط على الضاغط S4.

٧ / ٩- الونش الذي يعمل فوق مستوى الرؤوس:

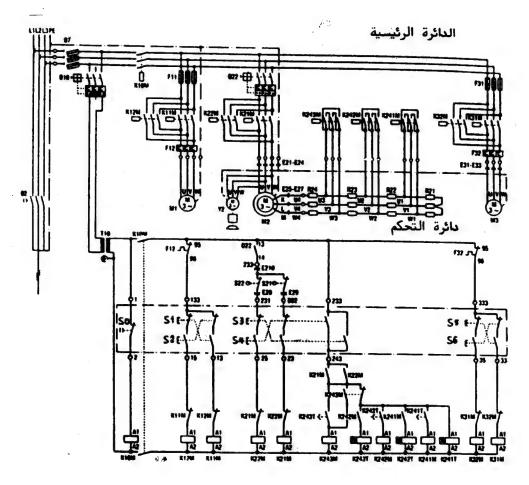
الشكل (٧-١) يبين المخطط التكنولوچي لهذا الونش. ويحتوى هذا الونش على ثلاثة محركات وهي كالاتي:

الحرك M1 لإحداث الحركة الطولية للونش، أما المحرك M2 فيقوم بإدارة الترس المدودي لرفع وخفض الحمل أما المحرك M3 فيقوم بتحريك ترولي الونش حركة عرضية عينًا ويسارًا.



الشكل (٧-١٩)

أما الشكل (٧-٢٠) فيبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم للونش.



الشكل (٧-٧)

محتويات الخطط الكهربي

Q1	المفتاح الرئيسي
Q7	مفتاح سكينة بمصهرات
Q10	قاطع لحماية دائرة التحكم
Q22	قاطع محركات لحماية محرك الترس الدوري
F1, F11,F13	مصهرات الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم
F12, F32	متممات حرارية

M12M, K11M	كونتاكتورات عكس حركة M1
K22M, K21M	كونتاكتورات عكس حركة M2
K243M, K242M, K241	كونتاكتورات العضو الدوار للمحرك M2
K32M, K31M	كونتاكتورات عكس حركة M3
K10M	كونتاكتور فصل ووصل الدائرة الرئيسية
	ودائرة التحكم
T10	محول التحكم
SO	ضاغط الطوارئ
S1	ضاغط الحركة الامامية للونش
S2	ضاغط الحركة الخلفية للونش
S3	ضاغط الرفع للونش
S4	ضاغط الإنزال للونش
S5	ضاغط الحركة العرضية جهة اليمين
S6	ضاغط الحركة العرضية جهة اليسار
S22, S21	مفاتيح نهايات مشوار الرفع والخفض
K241T, K242T, K243T	مؤقتات زمنية لبدء المحرك M2

نظرية التشغيل:

كما هو واضح أن دائرة الونش تتكون من ثلاثة دواثر معروفة وهى:

۱- دائرتین لعکس حرکة کلا من M1, M3.

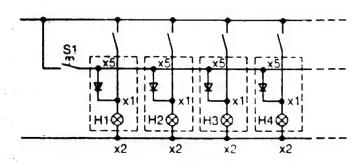
Y- دائرة عكس حركة المحرك M2 ويبدأ حركته بمقاومات بدء من العضو الدوار ويتوقف بفرملة.

٧ / ١٠ - دوائر اختبار لمبات البيان ودوائر الانذار:

٧ / ١٠ / ١ - دوائر اختبار اللمبات:

نظرًا لأنه قد يؤدى احتراق بعض لمبات البيان في لوحة التحكم الخاصة بالمصنع إلى سوء فهم المشغل لأداء نظام التحكم، لذا وجب عمل دوائر لاختبار لمبات البيان، حتى يقوم المشغل من حين لآخر باختبار لمبات البيان للتأكد من سلامتها واستبدال التالف منها بآخر سليم.

والشكل (٧-٧١) يبين أحد الدوائر التي تقوم باختبار لمبات البيان.



الشكل (٧-٢١)

علمًا بأنه يفضل في هذه الدوائر استخدام التيار المستمر في تشغيل اللمبات، ويستخدم دايود لاختبار كل لمبة بيان حيث يسمح هذا الدايود بمرور التيار القادم من ضاغط الاختبار S1 ثم إلى لمبة البيان الخاصة به لاختبارها، ولا يسمح بالارتداد العكسى للتيار من أحد اللمبات المضيئة عند التشغيل العادى إلى باقى لمبات البيان في لوحة التحكم.

ملاحظة:

أحيانًا يحدث خطأ مشهور في الأنظمة التي تستخدم دوائر اختبار لمبات البيان، وهو إضاءة مجموعة من اللمبات بطريقة غير طبيعية وهذا ينتج عن انهيار دايود أحد اللمبات، وعند وصول تيار كهربي للمبة هذا الدايود المنهار ينعكس التيار من خلال الديود المنهار إلى باقى اللمبات فتضىء جميع اللمبات المشتركة في ضاغط اختبار اللمبات.

٧ / ١٠ / ٢ - دوائر الإنذار:

تنقسم هذه الدوائر إلى دوائر الإنذار الضوئي ودوائر الإنذار الصوتي.

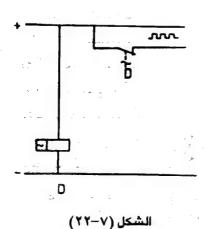
أولاً: دوائر الإنذار الضوئي:

ففى دوائر التحكم فى الحركات السابقة استخدم لمبة بيان خضراء لبيان تشغيل المحرك، وأخرى حمراء لبيان زيادة الحيل على المحرك وبالطبع هذه الطريقة تحتاج لعدد كبير من اللمبات خصوصًا لو زاد عدد المحركات وفى الحياة العملية يستخدم عادة لمبة بيان واحدة لكل محرك فعندما تضىء ضوءًا ثابتًا دل ذلك على أن المحرك يعمل بصورة طبيعية، وإذا أضاءت بضوء متقطع دل ذلك على أن المحرك توقف نتيجة لزيادة الحمل عليه وإذا كانت لمبة بيان المحرك غير مضيئة دل ذلك على أن المحرك متوقف عن العمل بصورة طبيعية.

ويمكن توليد تيار كهربى متقطع باستخدام مؤقت رعاش كما هو واضح بالشكل (٧-٧) حيث إن اللؤقت يبدأ عمله بمجرد تشغيل لوحة التحكم.

ثانيًا: دوائر الإنذار الصوتى:

ويستخدم في هذه الدوائر بوق صوتى لتنبيه المشغل لوجود خلل فى نظام التحكم وبمجرد سماع المشغل لصوت بوق الإنذار الصوتى يقوم بإيقافه بضاغط المعرفة Acknowledge ويبدأ المشغل بالبحث عن مكان الخلل فى لوحة التحكم فعلى سبيل المثال إذا كان الخلل الموجود هو زيادة الحمل على أحد محركات النظام سيجد المشغل لمبة بيان المحرك تضىء بضوء



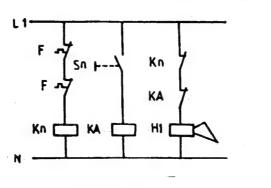
متقطع، حينئذ يقوم المشغل باستدعاء فريق الصيانة لإزالة سبب الخلل وبعد الانتهاء من الصيانة يقوم المشغل بتحرير المتمم الحرارى أو القاطع الاتوماتيكي للمحرك ثم إعادة المحرك للمخدمة مرة أخرى.

ملاحظة:

حيث إن:

يستمر الإنذار الضوئي بعد إسكات الإنذار الصوتى بضاغط المعرفة، إلى أن يقوم المشغل بتحرير المتمم الحرارى أو إعادة قاطع الحركات إلى وضع التشغيل، وذلك بعد انتهاء عملية الصيانة.

والشكل (٧-٧٧) يبين فكرة عمل الإندار الصوتي وكيفية إيقافه



الشكل (٧-٢٣)

ريلاى الإنذار KA ريلاى إزالة الأنذار الصوتى البوق

ضاغط المعرفة Sn لإزالة الإنذار الصوتي

٧ / ١١- وحدة تعبئة الأسمنت السايب

فى السشكل (٧-٧) الخطط التكنولوچى لهذه التكنولوچى لهنده الوحدة والتى يمكن تشغيلها ذاتيا أو أتوماتيكيا من داخل غرفة التحكم.

Sal 17 0 0 0

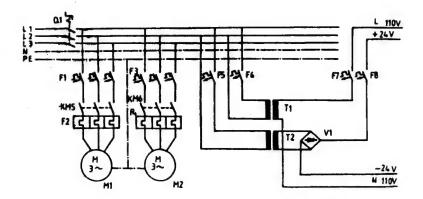
مكونات الوحدة:

صومعة مملوءة بالأسمنت، صمام

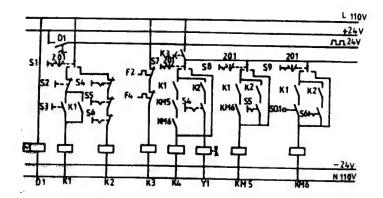
الشكل (٧–٢٤)

للتحكم في فتح وغلق الصومعة، البريمة 1 والبريمة 2 وهما ناقلتان لنقل الاسمنت من الصومعة إلى السيارة المطلوب تعبئتها بالاسمنت.

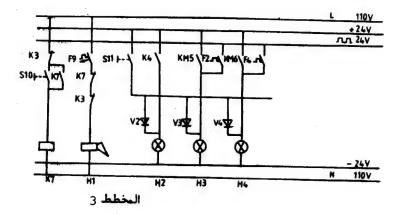
أما الشكل (٧-٧) فيبين الدائرة الرائيسية ودائرة التحكم لهذه الوحدة:



المخطيط 1



المخطيط 2



الشكل (٧-٥٧)

محتويات الخطط الكهربي:

K1	ريلاي التشغيل الاوتوماتيكي	T 1	محول التحكيم (380V/110V)
K2	ريلاي التشغيل اليدوي	T2	محول (380V/24V)
K3	ريلاي الأنذار الصوتي	V	قنطرة توحيد
K4	كونتاكتور تشغيل الصمام Y	S1	مفتاح اختيار نوع التشغيل
KM5	كونتاكتور تشغيل محرك البريمة 1	S2	ضاغط الإيقاف
KM6	كونتاكتور تشغيل محرك البريمة 2	S 3	ضاغط التشغيل
K7	ريلاي إزالة الإنذار الصوتي	S4	مفتاح التشغيل اليدوي للصمام Y1
Y 1	صمام التحكم في غلق وفتح الصومعة	S5	مفتاح التشغيل اليدوي لمحرك البريمة 1
M11	محرك البريمة 1	S 6	مفتاح التشغيل اليدوي لمحرك البريمة 2
M2	محرك البريمة 2	S7	مفتاح الأمان للصمام
H2	لمبة بيان تشغيل الصمام	S8	مفتاح أمان لمحرك البريمة 1
Н3	لمبة بيان تشغيل محرك البريمة 1	S9	مفتاح أمان لمحرك البريمة 2
H4	لمبة بيان تشغيل محرك البريمة 2	S10	ضاغط المعرفة (إزالة الإنذار الصوتي)
		S11	ضاغط اختبار اللمبات
		SQ1	مفتاح نهاية مشوار سيارة الأسمنت

ملاحظات:

١- مفتاح الاختيار يوجد داخل غرفة التحكم وله ثلاثة مواضع (1-0-2) حيث إن الوضع 0 يعنى التوقف، أما الوضع 1 يعنى التشغيل اليدوى للوحدة من داخل غرفة التحكم أتوماتيكيًا.

٢- مفاتيح الأمان توضح بجوار كل محرك ويوجد لها ثلاثة مواضع تشغيل (1-0-2)

والوضع 0 يستخدم أثناء صيانة المحرك والوضع 1 يستخدم أثناء الصيانة للتشغيل اليدوى للمحرك للاطمئنان عليه أما وضع 2 يستخدم للتحكم في المحرك من داخل غرفة التحكم.

نظرية التشغيل:

للتحكم في تشغيل الوحدة يدويًا أو أتوماتيكيًا من داخل غرفة التحكم توضع مفاتيح الأمان 57 و58 و59 على وضع 2 فعند تشغيل الوحدة أتوماتيكيًا يوضع مفتاح الاختبار (الموجود داخل غرفة التحكم) 51 على وضع 2 ثم بعد ذلك يضغط على الضاغط 33 لبدء التشغيل الاتوماتيكي للوحدة، فيكتمل مسار التيار لملف الريلاي K1، وبمجرد وقوف السيارة في المكان المخصص لها تحت البريمة 2 ستضغط على مفتاح نهاية المشوار SQ1، وبالتالي يكتمل مسار التيار لبوبينة الكونتاكتور KM6 فتدور البريمة 2 وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور البريمة 1 وتباعًا يكتمل مسار التيار لملف الكونتاكتور KM6 وينتقل الأسمنت من الصومعة إل البريمة 1 ثم إلى البريمة 2 ثم إلى السيارة.

وعند حدوث زيادة في الحمل على البريمة 1 مثلاً ينقطع مسار التيار لملف الريلاي K3 فيكتمل مسار التيار للبوق H1 فيحدث إنذار صوتي وفي نفس الوقت تضيء اللمبة H3 بضوء متقطع، وعندما يقوم المشغل بالضغط على الضاغط S10 يتوقف الإنذار الصوتي ولكن تستمر اللمبة H3 تضيء بضوء متقطع فترشد المشغل على مكان الخلل، فيقوم المشغل بإيقاف الوحدة كليًا بالضغط على الضاغط S2 ثم يحرر المتمم الحراري F4، وبعد ذلك يقوم فريق الصيانة بوضع مفتاح الامان S8 على وضع التوقف 0 ولزيادة الأمان يستخدم قفل يدوى لتثبيت المفتاح S8 على وضع 1 إجراء الصيانة اللازمة في البريمة 1 يزال القفل ويوضع مفتاح الامان S8 على وضع فإن دارت البريمة دورانًا طبيعيًا أعيد وضع مفتاح الامان على وضع 2 ويبلغ مشغل في دارت البريمة دورانًا طبيعيًا أعيد وضع مفتاح الأمان على وضع 2 ويبلغ مشغل الوحدة التحكم بانتهاء عملية الصيانة وأن الوحدة جاهزة للعمل فيقوم المشغل بتشغيل الوحدة إما يدويًا أو أتوماتيكيًا من داخل غرفة التحكم، ولنفرض أنه قام بتشغيل الوحدة يدويًا فيتبع الاسلوب الآتي:

يضع مفتاح الاختيار S1 على وضع 1 ويتأكد من أن جميع مفاتيح التشغيل

OFF) حينئذ يكتمل مسار التيار لملف الريلاى K2 وبعد ذلك يقوم المشغل بالضغط على المفتاح S6 ثم المفتاح S5 ثم المفتاح S4 فيفتح الصمام Y1 الصومعة وينتقل الأسمنت من الصومعة إلى البريمة 1 ثم البريمة 2 ثم إلى السيارة وبعد الانتهاء من ملء السيارة يتم وضع المفاتيح S6,S5,S4 على وضع OFF وذلك بالضغط على S4 ثم S6 ثم S6. ويمكن للمشغل اختبار اللمبات في أي لحظة بالضغط على الضاغط S11.

اليدوية للصمام Y1 والبريمة 1 والبريمة 2 ليست مضغوطة للداخل (أي على وضع

ملاحظة:

هناك فرق بين المفاتيح التي تعمل بالانضغاط والضواغط فالأولى تصبح على وضع ON عند الضغط عليها مرة أخرى فتصبح OFF أما الضواغط تصبح على وضع ON أثناء الضغط عليها فقط.

٧ / ١٢ – المصاعد الكهربية:

تنقسم المصاعد الكهربية من حيث الأعداد التي تعمل سوياً إلى:

أ - المصعد الكهربي المفرد.

ب- منظومات المصاعد الكهربية والتي تتألف من أكثر من مصعد تعمل سويا.

وتنقسم المصاعد الكهربية التي تعمل منفردة من حيث أسلوب عملها إلى:

- ١- المصاعد الكهربية ذات الطلب المفرد حيث تلبى هذه المصاعد أول طلب مقدم
 إليها سواء استدعاء من خارج الكابينة أو تويجه من داخل الكابينة.
- ٢- مصاعد كهربية تجمع الطلبات عند الصعود وتنفذ الطلبات الأخرى الأقرب فالأقرب أما عند النزول فلا تنفذ إلا الطلب الأول لها.
- ٣- مصاعد كهربية تجمع الطلبات عند النزول ولا تنفذ عند الصعود إلا الطلب الأول
 لها.
- ٤- مصاعد كهربية تجمع الطلبات عند الصعود وتنفذ الطلبات الاقرب فالاقرب،
 وكذلك تجمع الطلبات عند النزول وتنفذ الطلبات الاقرب فالاقرب.
 - ٥- مصاعد كهربية تجمع الطلبات وتصنفها.

والفرق بين النوع الرابع والخامس هو أن النوع الرابع يجمع الطلبات التي تتفق مع اتجاهه فقط وينفذها أما النوع الخامس فيجمع الطلبات سواء كانت في اتجاهه أو في عكس اتجاهه، وينفذ الموجودة في اتجاهه ويخزن الموجودة في عكس اتجاهه. وعادة يوضع على كل دور لمصاعد النوع الخامس ضاغطان أحدهما عليه سهم لأعلى والآخر عليه سهم لأسفل.

ملاحظات:

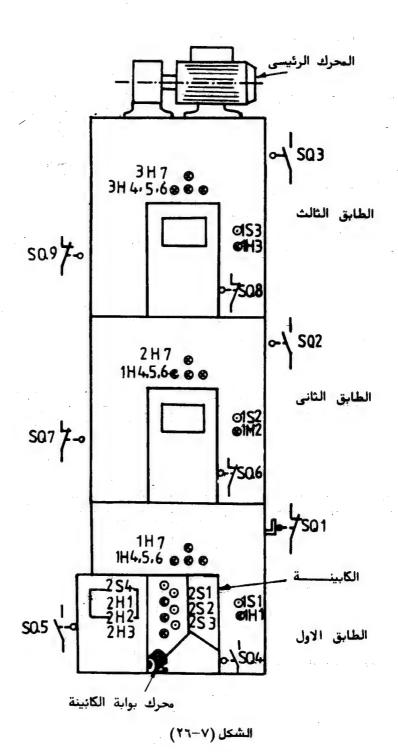
- ١- أحيانا يستخدم مصعدان داخل العمارة الواحدة أحدهما في حالة تشغيل والأخر
 احتياطي.
- ٧- بالنسبة للمحركات المستخدمة في المصاعد أحيانا تكون محركات تيار مستمر وأحيانا تكون محركات تيار متردد.
- ٣- سرعة المصعد المريحة عادة (\$\text{1:2m/s})وعادة تكون سريعة في بادئ الأمر ثم بطيئة قبيل الوقوف وهذا يتم إما باستخدام محركات ذات سرعات متعددة مثل محرك مجموعتين من الملفات، أو محرك دالندر أو باستخدام وحدات تنظيم السرعة الإلكترونية.
- ٤- يوجد أنواع من المصاعد التي يتم التحكم فيها بالطرق التقليدية كالمشروحة في هذا الكتاب أو بالدوائر الإلكترونية أو بالميكروبروسيسور أو بأجهزة التحكم المبرمج.
- هـ يوجد أنواع من المصاعد الهيدروليكية التي تعمل باسطونات هيدرولكيية
 تلسكوبية.

٧ / ١ / ١ - الأجهزة المستخدمة في المصاعد الكهربية:

فيما يلي عرض لمعظم الأجهزة المستخدمة في المصاعد الكهربية:

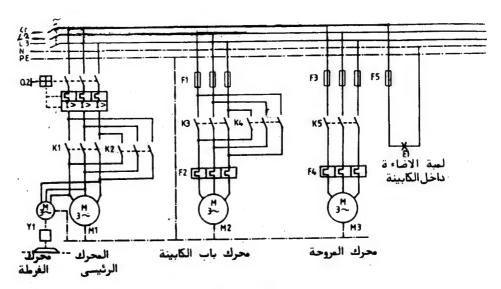
- ١- ضواغط بلمبات لاختيار الأدوار من داخل الكابينة وتسمى ضواغط توجيه
 وكذلك ضواغط بلمبات بيان لاستدعاء الكابينة من أى دور.
- ٢- ضاغطين بلمبتين بيان بجوار باب كل دور في حالة المصاعد المنفردة المجمعة والمصنفة أحدهما لاستدعاء الكابينة إذا كان المقصد هو الصعود والأخر استدعاء الكابينة إذا كان المقصد هو النزول حيث يشار على أحد الضاغطين

- بسهم يشير للصعود ويشار على الضاغط الآخر بسهم يشير للعزول.
- ٤ ضاغط طوارئ داخل الكابينة وأخر خارج الكابينة داخل غرفة بواب العمارة.
- ٥- ضاغط صعود جبرى للكابينة وأخر نزرول جبرى لها وذلك أثناء الطوارى مثل حدوث حريق أو انهيار أحد الأبواب. والخ بواسطة البواب.
- ٦- لمبات بيان إرشادية توضع فوق أبواب الأدوار المختلفة كل لمبة تشير لدور من
 الادوار وتضيء اللمبة الخاصة بالدور الذي فيه الكابينة.
- ٧- لمبات بيان طوارئ توضع أيضاً فوق أبواب الأدوار المختلفة وتضيء بضوء متقطع في حالات الطوارئ عندما يضغط أحد الركاب على ضاغط الطوارئ الموجود داخل الكابينة أو عندما يضغط البواب على ضاغط الطوارئ الموجودة عنده.
- ٨ خلية ضوئية على جانبى باب الكابينة لفتح باب الكابينة إذا انتهى وقت الفتح
 ومازال أحد الركاب يقطع مسار الخلية الضوئية.
 - ٩- مفاتيح نهايات مشوار على كل دور من الادوار للاستدلال على مكان الكابينة.
- ١ مفاتيح نهايات مشوار على جانبى أبواب الأدوار لإمكانية التحكم في فتح وغلق أبواب الأدوار.
 - ١١ محرك رئيسي إما محرك تيار مستمر أو محرك تيار متردد.
 - ١٢ محرك فرملة لفرملة المحرك الرئيسي أثناء توقفه.
- ١٣ وزن معاكس متصل بالطرف الحر لحبل التعليق للكابينة والمار على بكرة وهذا الوزن يساوى وزن الكابينة.
- ١٥ وسيلة يدوية لرفع الكابينة لأعلى أو إنزالها لأسفل في الحالات التي ينقطع فيها
 التيار الكهربي وحالات الطوارئ بصفة عامة.
 - ٥١ محرك لفتح وغلق باب الكابينة.
 - ١٦ مروحة تهوية داخل الكابينة ولمبة إضاءة للكابينة.
 - ٧ / ٢ / ٢ المصعد الكهربي المنفرد ذو الطلب الواحد:
- فى الشكل (٧-٢٦) المخطط التكنلوجي لاحد المصاعد الكهربية من النوع المنفرد والذي يلبى الطلب الاول فقط ويعمل هذا المصعد في عمارة ثلاثة طوابق.

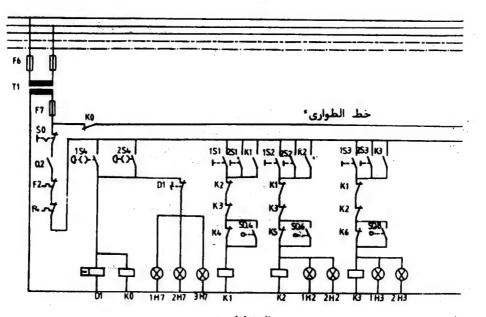


Y.0

أما الشكل (٧ - ٢٧) الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لهذا المصعد.



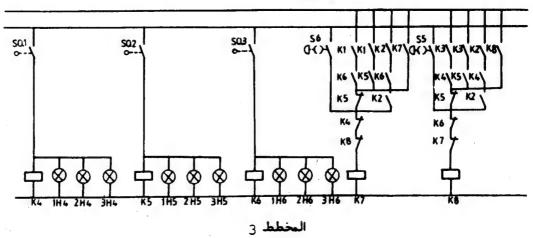
المخطط 1



المخطط 2

الشكل (٧ – ٢٧)

خط الطوارىء



تابع الشكل (٧ – ٢٧)

المخطط 4

محتويات الخطط الكهربي:

لمبات بيان التوجيه (داخل الكابينة):		مفاتيح نهايات مشوار الادوار
الدور الأول	SQ1	الدور الأول
الدور الثاني	SQ2	الدور الثانى
الدور الثالث	SQ3	الدور الثالث
لمبات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق		مفاتيح نهايات مشوار غلق الأبواب: `
باب الدور الأول:	SQ4	الدور الأول
لمبة بيان الدور الأول	SQ6	الدور الثاني
لمبة بيان الدور الثاني	SQ8	الدور الثالث
لمبة بيان الدور الثالث		مفاتيح نهايات مشوار فتح الأبواب
لمبات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق	SQ5	الدور الأول
باب الدور الثاني:	SQ7	الدور الثاني
الكابينة في الدور الأول	SQ9	الدور الثالث
الكابينة في الدور الثاني		ضواغط الاستدعاد، (في الأدوار):
الكابينة في الدور الثالث		الدور الثالث:
لمباات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق	1 S 1	الدور الأول
باب الدور الثالث:	1S2	الدور الثاني
الدور الأول	183	الدور الثالث
الدور الثانى		ضواغط التوجيه (داخل الكابينة) :
الدور الثالث	2S1	الدور الأول
لمبات بيان الطوارئ	2S2	الدور الثاني
فوق باب الدور الأول	2S3 .	الدور الثالث
فوق باب الدور الثاني		لمبات بيان الاستدعاء من الادوار:
فوق باب الدور الثالث	1H1	الدور الأول
ضاغط الطوارئ عند البواب	1 H 2	الدور الثاني
	1H3	الدور الثالث
ضاغط الصعود الجبري للحابينه		
	الدور الأول الدور الثانى الدور الثانى الدور الثانث الدور الثالث ببان مواضع الكابينة الموضوعة فوق باب الدور الأول المبة بيان الدور الثانى لمبة بيان الدور الثانى المبات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق بلبات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق الكابينة في الدور الثانى الكابينة في الدور الثانى الكابينة في الدور الثالث الكابينة في الدور الثالث المباات بيان مواضع الكابينة الموضوعة فوق باب الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث في الدور الثانى الدور الثالث الدور الثانى الدور الثانى الدور الثانى فوق باب الدور الثانى فوق باب الدور الثانى	الدور الثانى الدور الثانى الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الأول: الب الدور الأول: المج بيان الدور الثالث الدور الثالث الكلينة في الدور الثالث الكابينة في الدور الثانى الكابينة في الدور الثالث الكابينة في الدور الثانى الكابينة في الدور الثانى الكابينة الموسوعة فوق الدور الثالث الكابينة في الدور الثالث الدور الثالث: الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الدور الثالث الموارئة عند البواب الدور الثالث فوق باب الدور الثالث فوق باب الدور الثالث فوق باب الدور الثالث المناط الطوارئ عند البواب الدور الثالث مناغط الطوارئ عند البواب الدور الثالث مناغط الطوارئ عند البواب الدور الثالث المناح الرئيسي

S6	ضاغط النزول الجبري للكابينة
B1	الخلية الضوئية
F6,F7	مصهرات دائرة التحكم
T1	محول التحكم
K 0	ریلای الطوارئ
D1	مؤقت رعاش للطوارئ
K1	ريلاي طلب الدور الأول
K2	ريلاي طلب الدور الثاني
K3	ريلاي طلب الدور الثالث
K4	ريلاي وجود الكابينة في الدور الأول
K5	ريلاي وجود الكابينة في الدور الثاني
K6	ريلاي وجود الكابينة في الدور الثالث
K7	كونتاكتور المحرك الرئيسي لهبوط الكابينة
K8	كونتاكتور المحرك الرثيسي لصعود الكابينة
K9	ريلاي تاخير زمن الفتح 2ثانية
K10	كونتاكتور لتشغيل محرك الباب لفتح الكابينة
K12	كونتاكتور لتشغيل محرك الباب لغلق الكابينة
K11	ريلاي تأخير الغلق 5 ثانية
K13	كونتاكتور المروحة
Q2	قاطع حماية المحرك الرئيسي
F1,F3,F5	مصهرات حماية الدائرة الرئيسية
F2,F4	متممات حرارية
YI	محرك فرملي
MI	الحرك الرئيسى
M2	محرك باب الكابينة
M3	محرك المروحة
E1	لمبة إضاءة الكابينة

ملاحظة:

أثناء فتح باب الكابينة يوجد خطاف يقوم بسحب باب الدور الذي عليه الكابينة معه ليفتحه هو الآخر والعكس صحيح أثناء الغلق.

الباب الثامن إنشاء لوحات التحكم

إنشاء لوحات التحكم

٨ / ١ - مراحل إنشاء لوحات التحكم:

لإنشاء لوحة التحكم لأي عملية صناعية يجب المرور على المراحل التالية:

- ١ مرحلة إعداد المخططات الكهربية.
- ٢ مرحلة الحسابات والاختيارات من الكتالوجات لإعداد قائمة الخامات المطلوبة.
- ٣ مرحلة رسم الكروكيات الخاصة بتنظيم أجهزة التحكم على باب لوحة التحكم وداخلها.
- ٤ مرحلة تثبيت أجهزة مخاطبة النظام (مثل الضواغط والمفاتيح ولمبات البيان وأجهزة القياس) على باب لوحة التحكم.
- ٥ مرحلة تثبيت أجهزة التحكم على لوح التثبيت ثم توصيلها واختبار التوصيل.
- ٦ مرحلة تثبيت أجهزة نقل البيانات والمحركات في الأماكن الخاصة بها داخل العملية الصناعية.
- ٧ مرحلة تعليق لوحة تثبيت أجهزة التحكم داخل لوحة التحكم وإتمام عملية التوصيل.
 - ٨ مرحلة الاختبار العام للوحة التحكم والتعديل إن لزم الأمر.

ن الاختيارات: $\Lambda / \Lambda - 1$ الجداول المستخدمة في الاختيارات:

لتعيين تيار الخط للمحركات الثلاثية الوجه أو الاحادية الوجه بمعلومية القدرة وجهد التشغيل يستخدم الجدول ($\Lambda-1$).

الجدول (۸ - ۱)

ية الوجه	محركات استنتاجية أحادية الوجه				محركات استنتاجية ثلاثية الوجه					
KW	НР	220V A	240V A	KW	HP	220-240V A	380V A	415V A	440V A	
0.37 0.55 0.75 1.1 1.5	0.5 0.75 1 1.5 2	3.9 5.2 6.6 9.6 12.7	3.6 4.8 6.1 8.8 11.7	0.37 0.55 0.75 1.1 1.5	0.5 0.75 1 1.5 2	1.8 2.75 3.5 4.4 6.1	1.03 1.6 2 2.6 3.5	2 2.5 3.5	0.99 1.36 1.68 2.37 3.06	
1.8 2.2 3 4 4.4	2.5 3 4 5 6	15.7 18.6 24.3 29.6 34.7	14.4 17.1 22.2 27.1 31.8	2.2 3 3.7 4 5.5	3 4 5 5.5 7.5	8.7 11.5 13.5 14.5 20	5 6.6 7.7 8.5 11.5	5 6.5 7.5 8.4 11	4.42 5.77 7.1 7.9 10.4	
5.2 5.5 6 7 7.5	7 7.5 8 9 10	39.8 42.2 44.5 49.5 54.4	36.5 38.7 40.8 45.4 50	7.5 9 10 11 15	10 12 13.5 15 20	27 32 35 39 52	15.5 18.5 20 22 30	14 17 21 28	13.7 16.9 20.1 26.5	
				18.5 22 25 30 33	25 30 35 40 45	64 75 85 103 113	37 44 52 60 68	35 40 47 55 60	32.8 39 45.3 51.5 58	
				37 40 45 51 55	50 54 60 70 75	126 134 150 170 182	72 79 85 98 105	66 71 80 90 100	64 67 76 83 90	
				59 63 75 80 90	80 85 100 110 125	195 203 240 260 295	112 117 138 147 170	105 115 135 138 165	97 109 125 131 146	
				100 110 129 132 140	136 150 175 180 190	325 356 420 425 450	188 205 242 245 260	182 200 230 240 250	162 178 209 215 227	
				147 150 160 180 185	200 205 220 245 250	472 483 520 578 595	273 280 300 333 352	260 270 280 320 325	236 246 256 289 295	
				200 220 250 257 280	270 300 340 350 380	626 700 800 826 900	370 408 460 475 510	340 385 425 450 475	321 353 401 412 450	

بينما يستخدم الجدول (Y-X) لتعيين مساحة مقطع الموصلات أحادية القلب الممدة داخل قنوات أو مواسير (مجموعة 1) أومساحة مقطع الكابلات متعددة القلوب (مجموعة 2) أو مساحة مقطع الموصلات أو الكابلات الموضوعة في الهواء مع وجود مسافة بينية تساوى على الأقل قطر الكابل (مجموعة 3) سواء كانت نحاسية (CU) أو الومنيوم (AL) وذلك بمعلومية التيار.

الجدول (۸ - ۲)

مساحة المقطع	مجموعة 1		مجموعة 2		مجمرعة 3	
mm ²	CU	AI	CU	ΑI	CU	AI
	A	A	A	A	A	A
0.75	-	-	6	-	10	-
1	6	-	10	-	10	-
1.5	10	-	10	- ,	20	-
2.5	16	10	20	16	25	20
4	20	16	25	20	35	25
6	25	20	35	25	50	35
10	35	25	50	35	63	50
16	50	35	63	50	80	63
25	63	50	80	63	100	80
35	80	63	100	80	125	100
50	100	80	125	100	160	125
70	125	-	160	125	200	160
95	160	=	200	160	250	200
120	200	-	250	200	315	200
150	-	=	250	200	315	250
185	=	-	315	250	400	315
240	=	=	400	315	400	315
300	=	=	400	315	500	400
400	=	-	=	=	630	500
500	₹.1	=	7	=	630	500

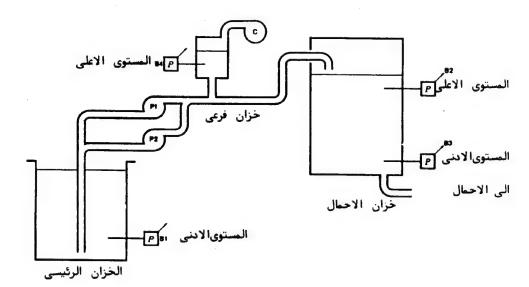
ولتعيين رقم الطلب لكل من الكونتاكتور والمتمم الحرارى ومصهرات الحماية المصنعة بشركة تليميكنيك الفرنسية بمعلومية قدرة المحرك وجهد تشغيله يستخدم الجدول رقم (N-N).

الجدول (۸-۳)

Moto								رقم الطلب	ت رفم الطلب	المصداد	و۵
220 \	,	380 \	,	415 V	•	440	/				
w	hp	kW	hp	kW	hp	kW	hp	للكونتاكتور	للمتمم الحرارى		g1
-		0.37	0.5	- Nu		0.55	0.75	LC1-D093+A65	LR1-009306A65	Rating 2	
_		0.55	0.75			0.75	1	LC1-D093+A65	LR1-D09307A65	4	6
.37	0.5	0.75	1	1,1	1.5	1.1	1.5	LC1-D093-A65	LR1-009307A65	4	6
.55	0.75	1.1	1.5		-1.0		*,0	LC1-D093-A65	LR1-D09300A65	6	10
,75	1	1,5	2	1,5	2	1,5	2	LC1-D093 - A65	LR1-D09308A65	6	10
.1	1.5	2,2	3	2,2	3	2,2	3	LC1-D093+A65	LR1-D09310A65	8	16
				3	4	3	1	LC1-D093-A65	LR1-D09312A65	12	20
1,5	2	3	4	3.7	5	3.7	5	LC1-D093-A65	LR1-D09312A65	12	20
		3.7	5			-,,-		LC1-0003-A88	LR1-009314A88	12	20
2 <u>,2</u>	3	4	5.5	4	5.5	4	5.5	LC1-D093-A65	LR1-D09314A65	12	20
	4	5,5	7.5	5.5	7.5	5.5	7.5	LC1-D123-A65	LR1-D12316A65	16	25
3,7	5			7,5	10	7,5	10	LC1-D173-A65	LR1-D16321A65	20	32
	5.5	7.5	10	9	12	9	12	LC1-D173-A45	LR1-D16321A65	20	32
		9	12					LC1-D253-A65	LR1-D25322A66	25	50
		10	13.5					LC1-D253-A55	LR1-D25322A65	25	50
5,5	7.5	11	15	11	15	11	15	LC1-D253+A65	LR1-D25322A65	25	50
7.5	10	15	20	15	20	15	20	LC1-0323-A65	LR1-D32353A65	32	63
	12			18.5	25	18.5	25	LC1-D403+	LR1-D40355A65	40	80
10	13.5	18.5	25	22	30	22	30	LC1-D403+	LR1-040386A85	40	80
1	75							LC1-D403+	LR1-D63357A85 .	63	100
		22	30	25	35	25	35	LC1-0503.	LR1-063367A45	63	100
15	20					30	40	LC1-0503+	LR1-063389A65	63	100
		25	35	30	40		-	LC1-D633.	LR1-063359A46	63	100
				33	45	33	45	LC1-D633+	LR1-063361A45	63	100
18,5	25	30	40	37	50	37	50	LC1-0633.	LR1-063361A45	63	100
		33	45	40	54	40	54	LC1-0403-	LR1-000363A46	80	12
22	30	37	50	45	60	45	60	LC1-0003+	LR1-000363A65	80	12
		40	54		-	61	70	LCI-FF43	LR1-F105	100	160
		45	60	51	70	55	75	LCI-FF43	LR1-F105	100	160
25	35	51	70	55	75	59	80	LCI-FF43	LRI-FIOS	100	160
10	40	55	75	59	80			LCI-FF43	LR1-F125	125	200
		59	80			63	85	LCI-FG43	LR1-F125	125	200
13	45							LC1-FG43	LR1-F160	160	250
7	50	63	85	63	85	75	100	LCI-FG43	LR1-#160	180	250
10	54	75	100	75	100	80	110	LCI-PG43	LR1-F160	180	250
15	60	80	110	80	110	90	125	LC1-FG43	LR1-F160	160	250
31	70			90	125			LC1-FG43	LR1-F200	200	31
5	75	90	125	100	136	100	136	LCI-FG43	LR1-F200	200	31
						110	150	LC1-FH43	LR1-F200	200	31
	2.0					129	175	LCI-FH43	LR1-F250	250	400
	80	100	136	110	150	132	180	LCI-FH43	LR1-F250	250	400
3	85	110	150	129	175	140	190	LCI-FH43	LR1-F250	250	400
		129	175	132	180			LC1-FH43	LR1-F315	315	500
5	100	132	180	140	190			LCI-FH43	LR1-F315		500
		140	190	147	200	147	200	LC1-FJ43	LR1-F315	315	500
		147	200	150	205	150	205	[C1-FJ43	LR1-F315	315	500
10	110	150	205	160	220	160	220	LC1-FJ43	LR1-F315		
							-	2017043	LAITSIB	315	50

٨ / ٣ - تطبيق عملى على مراحل إنشاء لوحات التحكم:

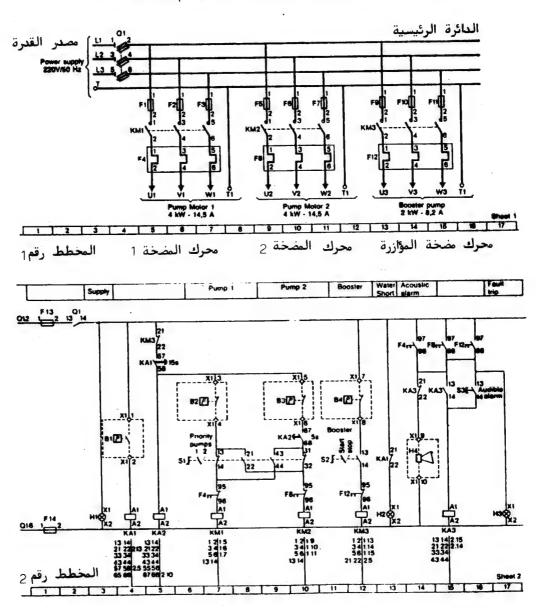
لتوضيح المراحل المختلفة لإنشاء واختبار نظام التحكم لأى عملية صناعية سنأخذ وحدة ضخ المولاس (العسل الأسود) لأحد مصانع أعلاف المواشي كمثال والشكل (٨ - ١) يوضح المخطط التكنلوجي لهذه الوحدة حيث تحتوى على خزان رئيسي للمولاس يوضح بالدور السفلي للمصنع ويستخدم مضختين P1, P2 لضخ المولاس من الحزان الرئيسي إلى الحزان العلوى لتغذية وحدة تصنيع العلف بالمولاس وذلك في الدور الحامس بالمصنع. وتستخدم مضخة تفريغ C لحفض الضغط في خزان فرعي للمخصات التي تحدث أثناء عمل المضختين وأيضًا لتحضير خط السحب للمخضات للتأكد من خلو خط السحب من الهواء. وفي الفقرات التالية سنستعرض المراحل المختلفة لإنشاء نظام التحكم لهذه الوحدة.



الشكل (٨ – ١)

1 / 7 / 1 - المخططات الكهربية لوحدة ضخ المولاس:

الشكل ($\Lambda - \Upsilon$) يبين الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم لهذه الوحدة.



الشكل (٨ - ٢)

نظرية عمل الوحدة:

عندما يكون الخزان الرئيسى مملوءًا بالمولاس فإن مفتاح الضغط B1 سوف يغلق ريشته المفتوحة فيكتمل مسار التيار لملف KA1 وفي نفس اللحظة يعمل المؤقت الهوائي الذي يؤخر عند الفصل والمثبت على الريلاي KA1 ريشته 85-757 فيكتمل مسار التيار لملف KA2 ويعد تأخير زمني مقداره 55 يعمل المؤقت الهوائي الذي يؤخر عند التوصيل والمثبت على الريلاي KA2 على غلق ريشته المفتوحة /KA2 67-68

وعند وضع المفتاح S1 على وضع 1 فإن مستوى المولاس في خزان الاحمال منخفض عن مستوى مفاتيح الضغط B2, B3 فإن مسار التيار سيكتمل لكلاً من KM1, KM2 وتدور المضخة 2, 1 وبمجرد وصول مستوى المولاس إلى مستوى مفتاح الضغط B3 تتوقف المضخة 2 نتيجة لانقطاع مسار التيار للكونتاكتور KM2 والناشيء عن فتح الريشة المغلقة لمفتاح الضغط B3 وتستمر المضخة 1 في العمل، إلى أن يصل مستوى المولاس في خزان الأحمال إلى مستوى المفتاح B2 ، عند ذلك تتوقف نتيجة لانقطاع مسار التيار عن ملف KM1 ، والناشيء عن فتح الريشة المغلقة لمفتاح الضغط B2. وبمجرد انخفاض مستوى المولاس عن مستوى المفتاح B3. يكتمل مسار التيار للف KMI فتدور المضخة 1 علمًا بأن المضخة 2 لا تعمل في هذه الحالة إلا وقت الذروة عند وصول مستوى المولاس في خزان الأحمال أسفل مستوى المفتاح B3. وعند وضع المفتاح S1 على وضع 2 ينعكس أسلوب التشغيل بمعنى أن المضخة 2 سوف تعمل إذا انخفض مستوى المولاس عن مستوى المفتاح B2 أما المضخة 1 سوف تعمل وقت الذرورة فقط عندما ينخفض مستوى المولاس عن المفتاح B3. أما إذا انخفض مستوى المولاس في الخزان الرئيسي عن المفتاح B1 ينقطع مسار التيار عن KA1 وإذا استمر هذا الانخفاض لمدة تزيد عن 15S فإن المؤقت الهوائي المثبت على KA1 سوف يفتح ريشته KA1/57-58 وتتوقف المضخات عن العمل أما إذا كان انخفاض المولاس في الخزان الرئيسي مدة قصيرة نتيجة، للدوامات التي تحدث عند عمل المضخات فإن المضخات لن تتوقف. وعند وضع المفتاح S2 على وضع Start وكان مستوى المولاس في الخزان الفرعي اقل من مستوى المفتاح B4 فإن مسار التيار

سيكتمل للكونتاكتور KM3 بينما ينقطع مسار التيار عن كل من KM1,KM2 وتتوقف المضختان 1,2 وتعمل المضخة C إلى أن يصل مستوى المولاس في الخزان الفرعي إلى مستوى B4 حينئذ تتوقف وتستخدم المضخة C للتحضير للمضختين الفرعي إلى مستوى P2,P1 حينئذ تتوقف وتستخدم المضخة فإن اللمبة H1 تضئ وإذا حدث زيادة في الحمل على أحد الحركات الثلاثة M1,M2,M3 تضئ اللمبة B4 ويعمل البوق H4 ويمكن إزالة الإنذار الصوتي بواسطة S3 حيث يكتمل مسار التيار للف KA3/21-22 وينقطع التيار عن البوق H4 بينما تستمر اللمبة H3 مضيئة.

ملاحظات:

١- المؤقت الهوائى المثبت على KA1 يمنع دوران المضخة المساعدة في بداية تشغيل الوحدة سواء كانت P1 أو P2 في حالة تشغيل إلا بعد مرور 5 ثواني من بداية تشغيل الوحدة.

الكونتاكتور أو الريلاى وعلى يمين المحور يوضع رقم المسار الذى توجد فيه الكونتاكتور أو الريلاى وعلى يمين المحور يوضع رقم المسار الذى توجد فيه الريشة المستخدمة فعلى سبيل المثال الريلاى KA1 يحتوى على 4 ريش تحكم ويحتوى المؤقت الهوائى المثبت عليه على 2 ريشة والريش المستخدمة هى 21.22 الموجودة في المخطط 2 المسار 13 وكذلك الريشة 57.58، وهي توجد في المخطط 2 المسار 5 أما الكونتاكتور KM1 فيحتوى على 4 ريشة ثلاث رئيسية وهم الريشة 2-1 وتوجد في المخطط 1 المسار 5 والريشة 4-3 توجد في المخطط 1 المسار 6 والريشة 1-3 توجد في المخطط 1 المسار 6 أما الريشة المساعدة 14-13
 المستخدم وهكذا.

٨ / ٣ / ٢ - مرحلة إعداد قوائم الأجهزة والخامات:

يتم اختيار الكونتاكتور والمتمم الحراري وسعة المصهر المناسب للمضخات 1,2 والمقابلة للقدرة 4KW وجهد التشغيل 380V من الجدول (٣-٨)

كما يلي: رمز الكونتاكتور LC1-D093,A65.

رمز المتمم الحراري LR1 - D09314A65

سعة المصهر 20A نوع (G1) أو 12A نوع (AM).

ومن نفس الجدول يمكن اختيار الكونتاكتور والمتمم الحراري وسعة المصهر المناسب

للمضخة C عند القدرة 2KW وجهد التشغيل 380V كما يلي:

رمز الكونتاكتور D093.A65 - LC1

رمز المتمم الحراري LR1- D09310A65

سعة المصهر 16A نوع (G1) أو نوع AM.

علماً بأن جهد ملفات الكونتاكتورات يجب أن يساوى جهد دائرة التحكم وهو 220V أما سعة مصهرات حماية دائرة التحكم فعادة تختار 4A نوع (AM) للدوائر المتوسطة مثل التي نحن بصددها، أما في الدوائر الكبيرة فقد يصل إلى 10A نوع (AM).

ولاختيار سعة مصهرات السكينة الرئيسية نعين أولا القدرة الكلية للوحدة من القانون الآتي:

$$Pt = 1.1 (P1 + P2 + P3 +) (KW)$$

حيث إن: Pt هى القدرة الكلية، P1 قدرة لحرك P2,M1 قدرة المحرك M2...وهكذا وبالتالى فإن القدرة الكلية تساوى:

$$pt = 1.1 (2 + 4 + 4) = 11kw$$

ومن الجدول (٣-٨) يتم اختيار سعة المصهر المقابلة للقدرة 11kw وجهد 380V فيكون 25A نوع (AM) أو 50A نوع (G1) وبنفس الطريقة يمكن اختيار باقى أجهزة التحكم المستخدمة من الكتالوجات وفيما يلى قائمة بأجهزة التحكم المستخدمة وأرقام طلبها من كتالوجات شركة تليميكنيك:

رقم الطلب من الكتالوج	المواصفات الفنية	الرمز بالمخطط	اسم الصنف
GK1 - EK	3 اقطاب مزودة بريشة NO وبها مصهرات سعتها 25A (AM) أو مصهرات 50A (G1).	Q1	سكينة رئيسية
DF6 - AB10	على شكل موديولات	F1F14	قواعد مصهرات
DF2- CA12	سعتها C31) 20A) أو AM) (AM)	F1,F2 F3, F5 F6,F7	مصهرات
DF2 - CA08	سعتها (AM) 4A	F13,F14	مصهرات
DF2- CA08	سعتها G1)16A) أو AM)8A)	F9,F10,F11	مصهرات
LC1 - D093.A65	3 أقطاب وقدرته 4KW عند جهد 380V وجهد ملف 220V ومزود بريشة إضافية NO	KMI KM2	كونتاكتور
LC1 - D0 93.A65	3 اقطاب وقدرته 2KW عند جهد 380V وجهد ملف 220V ومزود بريشة إضافية NO	КМ3	كونتاكتور
LR-D09314A65	يقوم بحماية محرك قدرته 4KW عند جهد 380V	F4,F8	متمم حراری
LR1-D09314A65	يقوم بحماية محرك قدرته 2KW عند جهد 380V	F12	متمم حراری
CA2-DN1319MA65	مزود بریش مساعدة نظمها کالآتی 2NO+2NC وجهد ملفها 220	KA1 KA2	ریلای کهرومغناطیسی
LA3 - D22 A65	يؤخر عند الفصل 158	مثبت علی KA1	مؤقت هوائي
LA2 - D22 A65	يؤخر عند الفصل 5S	مثبت على KA2	مؤقت هواثى
XB2 - BV63	لونها أخضر وتثبت على الصاج وقطر قاعدتها 22mm وتعسل عند جسد 220V	НІ	لمبة إشارة

رقم الطلب من الكتالوج	المواصفات الفنية	الرمز بالمخطط	اسم الصنف
XB2 - BV64	لونها أحمر وتثبت على الصاج وقطر قاعدتها 22mm وتعمل عند جهد 220V	H2, H3	لمبة إشارة
يطلب من شركة Legrand برقم 41349A	جهد تشغیل 220V وشدة صوته علی مسانة 2m (96dB) وقدرته 11VA	Н4	بوق
XMJ- A0207	يتراوح ضغط التشغيل لها ما بين2bar إلى 18bar ومزودة بريشة قلاب CO	B1,B 2,B3 ,B4	مفاتيح ضغط
2B2 - BD25	له وضعا تشغيل 1,2 ومزودة باربع ريش 2NO+2NC	S1	مفتاح اختيار
XB2 - BD21	بوضعى تشغيل Stop - Start	S2	مفتاح اختيار
XB2 - BA21	مزود بریشتین NO + NC	S 3	ضاغط

بعد ذلك يتم عمل حصر للخامات المطلوبة والتي يمكن تلخيصها فيما يلي:

: CONDUCTORS AND CABLES الموصلات والكابلات

لتعيين مساحة مقطع الموصلات والكابلات نتبع الآتي:

- نعين شدة التيار المار في الموصلات والكابلات من الجدول (١-٨).
- نعين مساحة مقطع الموصلات من الجدول (٨-٢) (مجموعة 1).
- نعين مساحة مقطع الكابلات من الجدول (٨-٢) (مجموعة 2).

أ - تعيين مساحة مقطع موصلات وكابلات المحركين M1,M2

من الجدول (١-٨) نجد أن تيار التشغيل المقابل للقدرة 4KW والجهد 380 هو 8.5A . ومن الجدول (٢-٨) تحت المجموعة 1 فإن مساحة مقطع الموصلات المناسبة هي 1.5mm² ومن الجدول (٢-٨) تحت المجموعة 2 فإن مساحة مقطع الكابلات المناسبة هي 1.5mm².

ب- تعيين مساحة مقطع موصلات وكابلات المحرك M3:

من الجدول (١-٨) نجد أن تيار التشغيل المقابل للقدرة 2KW والجهد 380V هو 5A ومن الجدول (٢-٨) تحت المجموعة 1 فإن مساحة مقطع الموصلات المناسبة هي 1mm² ومن نفس الجدول تحت المجموعة 2 فإن مساحة مقطع الكابلات المناسبة هي 1mm² وعادة تختيار مساحة المقطع بحيث لا تقل عن 1.5mm² ميكانيكية.

ج - تعيين مساحة مقطع موصلات وكابلات المصدر الرئيسي:

من الجدول (1-4) نجد أن تيار التشغيل المقابل للقدرة 11kw والجهد 380V هو 22A . ومن الجدول (1-4) تحت المجموعة 1 فإن مساحة مقطع الموصلات هي 11kw . ومن الجدول (1-4) تحت المجموعة 11kw فإن مساحة مقطع الكابلات هي 11kw . 11kw . 11kw

د- تعيين مساحة مقطع موصلات وكابلات دائرة التحكم:

عادة تؤخذ مساحة مقطع موصلات دائرة التحكم 1.5mm² وبالمثل بالنسبة لكابلات الأجهزة الخارجية مثل مفاتيح الضغط.

وعادة فإن لون موصلات الدائرة الرئيسية سوداء للخطوط الحية وزرقاء لخط التعادل وأصفر مختلط مع أخضر للخط الأرضى.

أما دائرة التحكم فيستخدم فيها عادة موصلات لونها أحمر للخط الحي وأزرق لخط التعادل.

: SCREW CLAMP TERMINALS - نهايات الشعب

يوجد ثلاثة أنواع من نهايات الشعب الأولى، تستخدم لتوصيل الخطوط الحية ولونها أصفر فالح والثالثة لتوصيل خط التعادل ولونها أزرق والثالثة لتوصيل الخط الأرضى ولونها أصفر مختلط بأخضر أما المقاسات القياسية لنهايات الشعب الموجودة في الأسواق والتي تثبت على قضبان (أوميجا) هي , 16, 10, 16, 2.5, 4.6, 20 وعادة تستخدم نهايات الشعب لتوصيل الأجهزة الكهربية الموجودة على باب لوحة التحكم مع الأجهزة الموجودة داخل اللوحة، وأيضا لتوصيل الأجهزة الموجودة مثل المحربية الموجودة خارج لوحة التحكم مثل المحركات ومفاتيح

الضغط مع ما بداخل لوحة التحكم، وأخيرا لتوصيل مصدر القدرة مع المفتاح الرئيسي أو القاطع الرئيسي. ونهايات الشعب المستخدمة في وحدة المولاس هم 10 ولونهم أصفر فاتح ومقاسها 2.5mm².

٣ - قنوات تمديد الموصلات وقضبان أوميجا:

CABLE DUCTS AND OMEGA RAILS

وتستخدم القنوات لتمديد الموصلات الموجودة داخل لوحة التحكم، ويجب أن يتناسب حجم هذه القنوات مع عدد الموصلات الممدة داخل اللوحة، وفيما يلى الأبعاد القياسية لقنوات تمديد الموصلات بالملى ميتر:

25X25	37.5X25	37.5X87.5	62.5X87.5
25X37.5	37.5X37.5	62.5X37.7	75X62.5
25X62.5	37.5X62.5	62.5X62.5	125X87.5

والمقاس المتسخدم في وحدة المولاس 37.5X25mm بطول 130mm ويمكن معرفة ذلك من الشكل ٨-٤ب. أما قضبان الأوميجا فتستخدم لتثبيت جميع أجهزة التحكم الموجودة داخل لوحة التحكم وعادة تستخدم قضبان الأوميجا المتماثلة ذات العمق 7mm أو 15mm ويمكن معرفة ذلك من الشكل ٨-٤ب.

٤ - جلب الكابلات CABLE GLANDS:

وتستخدم جلب الكابلات في مداخل ومخارج الكابلات في لوح التحكم وتعد جلب الكابلات بمثابة نقاط التثبيت للكابلات، وبالتالي تمنع انتقال الشد على الكابلات إلى نقاط تثبيتها مع نهايات الشعب داخل لوحة التحكم، وهناك نوعان من جلب الكابلات الأول مصنوع من الصلب وبداخلها چوان مطاطى والثاني مصنوع من البلاستيك وبداخلها چوان مطاطى.

وعند اختيار الجلب المناسبة تختار على حسب القطر الخارجي للكابلات، حتى يمكن إمرار الكابلات بداخلها علماً بانه لكل جلبة قطر أصغر وآخر أكبر حتى يمكن

استخدامها مع عدة مقاسات مختلفة للكابلات، وفيما يلى القطر الأصغر والأكبر لجلب الكابلات المتوفرة في الأسواق بالمليميتر.

6:14 21:27 8:16 31:37 13:21 32:43

والمستخدم في وحدة المولاس 8 جلب كابلات مقاس 6:14mm.

o - لوحة التحكم PANEL :

طرق حساب الأبعاد المناسبة للوحة التحكم:

الطريقة الأولى:

(التركيب المباشر) وهذه الطريقة مناسبة للوح التحكم الصغيرة حيث توضع جميع أجهزة التحكم التى ستثبت داخل اللوحة على لوح ورق وهو يمثل لوح التثبيت داخل اللوحة وتنظم أجهزة التحكم بعدة طرق مختلفة وصولا لأفضل توزيع ومن ثم يمكن معرفة أبعاد لوح التثبيت المطلوب وتباعاً يمكن معرفة أبعاد لوحة التحكم.

الطريقة الثانية:

(الطريقة الحسابية) وهذه الطريقة دقيقة جداً وسريعة في نفس الوقت وتتلخص في جمع مساحات أجهزة التحكم المستخدمة والتي يتم الحصول عليها من كتالوجات الشركة المصنعة، أو بالقياس ثم ضرب المجموع الكلى للمساحات في معامل حتى نعوض مساحة قنوات تمديد الكابلات والفراغات وأماكن تثبيت القضبان وعادة فإن هذا المعامل يتراوح ما بين (2.2:2.5) ويمكن تصنيع لوحات التحكم محلياً من الصاج المجلفن الذي سمكه 1.5mm² وعادة فإن باب اللوحة يصنع من صاج مجلفن سمكه 1:1.5mm² وتطلى اللوحات بدهانات تناسب الأجواء التي ستوضع فيها علماً بأنه يوجد لوحات جاهزة مختلفة المقاسات تباع في الأسواق, وبالنسبة للوحة وحدة المولاس فإن المساحة الكلية لأجهزة التحكم المستخدمة من واقع كتالوج تليميكنيك 0.0518m² فإذا اخترنا المعامل 2.2 يكون مساحة لوح التثبيت مساويًا:

$$A = 2.2 (A1 + A2 +) m2$$

A = 2.2X0.0518 = 0.113 M2

أى يمكن اختيار دولاب تحكم طوله 0.4m وعرضه 0.3 فتكون مساحته .0.12m. والشكل (٣-٨) يبين صور أهم الحامات المستخدمة أثناء إنشاء لوحات التحكم.

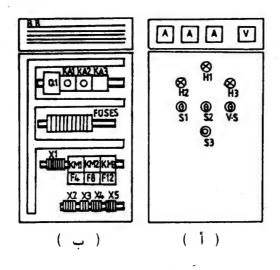


الشكل (٨-٣)

٨ / ٣ / ٣ – مرحلة رسم الكروكيات:

الشكل (٨-١٤) يبين تصورا لتنظيم أجهزة التحكم على باب لوحة التحكم أما الشكل (٨-٤ب) يبين تصور لتنظيم أجهزة التحكم داخل لوحة التحكم.

وكما هو واضح من الشكل ($^{-1}$) أنه استخدم ثلاثة أجهزة أميتر لقياس التيار وجهاز فولتميتر مع مفتاح اختيار بأربعة مواضع لقياس الجهود الخطية الثلاثة L1L2-L3L2-L3L1 والجهد الوجهى L1N أما الشكل ($^{-1}$) فيلاحظ فيه خمسة مجاميع لنهايات الشعب: المجموعة $^{-1}$ مكونة من 10 نهايات شعب للائرة التحكم والمجموعة $^{-1}$ مكونة من 5 نهايات شعب للمصدر والمجموعة $^{-1}$



مكونة من 4 نهايات شعب للمحرك M1 والمجموعة X4 مكونة من 4 نهايات شعب للمحرك M2 والمجموعة X5 مكونة من 4 نهايات شعب للمحرك M3.

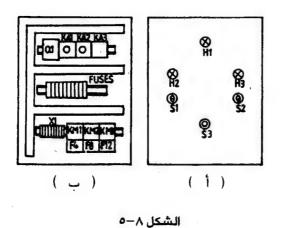
ملاحظة:

بالشكل (٨-٤) فيان أبعداد اللوحية سيوف تزداد عن 30X40cm لاضافة مكان لأجهزة

لو أستخدم التنظيم الموضح

الشكل ٨-٤

30X40cm لإضافة مكان لأجهزة القياس وقضبان التوزيع ومجموعات نهايات الشعب X2,X3,X4,X5.

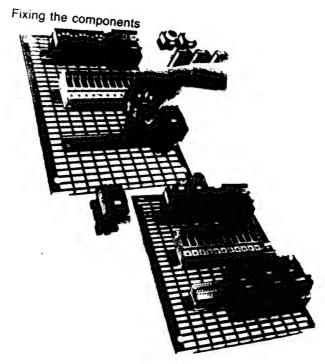


أما الشكل (١-٥٠) فيبين تصور آخر لتنظيم أجهزة التحكم على باب اللوحـــة والشكل (١-٥٠) يبين تصور آخر لتنظيم أجهزة التحكم داخل اللوحة وكـما هو واضح أنه لم يستخدم أجهزة قياس ولا قضبان توزيع ولا الجــمـوـات كل حـال

يمكن اختيار النموذج الثانى الموضح بالشكل (٨-٤) في التنفيذ لأنه أوفر من الناحمة الاقتصادية.

٨ / ٣ / ٤ - تثبيت وتوصيل أجهزة التحكم:

الشكل (٨-٦) يبين طريقة تثبيت الأجهزة على اللوح المثقب.



اًلشكل (٨-٦)



الشكل (٧-٨)

أما الشكل (٧-٧) يبين شكل لوح التثبيت بعد تثبيت كلبسات الكابلات وقنوات الكابلات وتوصيل الأسلاك.

والشكل (٨ - ٨) يبين طريقة تغطية قنوات الكابلات والكلبسسات بأغطية قنوات .



الشكل (٨ – ٨)



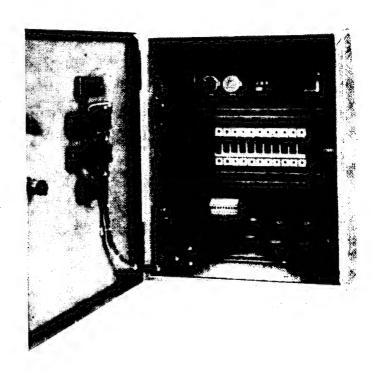
أما الشكل ($\Lambda - 9$) فيبين شكل لوج التثبيت بعد إتمام التثبيت والتوصيل.

الشكل (٨ - ٩)

$\Lambda / \pi / 0$ – مرحلة استكمال لوحة التحكم لوحدة المولاس:

بعد الانتهاء من اختبار توصيل أجهزة التحكم المثبتة على لوح التثبيت ، يتم تعليق لوح التثبيت ، التعليق لوح التثبيت ، التعليق لوح التثبيت ، الأجهزة المثبتة على باب لوحة التحكم من خلال نهايات شعب (أطراف توصيل) معدة لذلك، وكذلك توصيل مفاتيح الضغط مع لوحة التحكم من خلال نهايات الشعب الخاصة بها وأيضا يتم توصيل مصدر القدرة والمحركات بلوحة التحكم والشكل (٨-١٠) يبين شكل دولاب التحكم بعد استكماله وبعد ذلك يتم ضبط كل من المؤقتات الزمنية على الأزمنة المطلوبة، وكذلك تضبط المتممات الحرارية على تيار تشغيل المحركات، وبعد ذلك يتم اختبار الوحدة مباشرة، وذلك بتوصيل التيار

الكهربى ثم التشغيل، فإن كان التشغيل موافقا للأداء المطلوب دخلت الوحدة للخدمة، وإلا يتم عمل التعديل المناسب في دائرة التحكم بواسطة المهندسين والفنيين المدربين.



الشكل (۸-۸)

الباب التاسع

الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال

الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال

٩ / ١ - الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم:

تعد الصيانة الوقائية من أهم الاعمال التى تجرى لضمان استمرارية عمل الاجهزة الكهربية بحالة جيدة وبأمان، وتمنع المشاكل الصغيرة من التفاقم حتى يحدث انهيار كامل يؤدى إلى توقف النظام بأكمله، وعادة تدون أعمال الصيانة الوقائية فى جداول زمنية، يذكر فيها بيانات عن الاجهزة المختلفة التى تجرى عليها أعمال الصيانة وزمن إجراء الصيانة عليها. ويمكن القول بأن أعمال الصيانة البسيطة التى تجرى عليها لمدة دقائق معدودة كل أسبوع تمنع حدوث انهيار يوقف النظام لساعات طويلة وفيما يلى النقاط الاساسية للصيانة الوقائية:

١- الفحص

ويتلخص الفحص في ملاحظة الأمور الغير طبيعية للأجهزة مثل ارتفاع درجة الحرارة - تراكم الاتربة على الأجهزة - فك مسامير الرباط - سماع صوت أزيز - شم رائحة غير طبيعية . . إلخ .

٢ - التنظيف:

إن عملية تنظيف الأجهزة من الداخل والخارج من الأمور الهامة للتشغيل الجيد لمنع تسرب التيار وارتفاع درجة الحرارة وعادة يتم تنظيف الأجهزة الكهربية بواسطة نفخ الأتربة بهواء جاف بضغط منخفض، وكذلك تتم عملية التنظيف لأى جهاز تحكم أثناء عمل صيانة أو إصلاح له.

٣- التربيط:

عادة تؤدى الاهتزازات الناتجة عن فصل ووصل الكونتاكتورات، وكذلك عمل الماكينات، إلى فك مسامير الرباط للأجهزة الكهربية الأمر الذى يؤدى إلى ارتفاع درجة حرارتها، لذلك يجب التأكد من إحكام رباط المسامير وذلك بالمعدات المناسبة.

٤- الحافظة على الأجهزة جافة:

عادة تسبب الرطوبة صدأ معادن أجهزة التحكم، مما يؤدى إلى زيادة مقاومتها الكهربية وارتفاع درجة حرارتها، وكذلك تؤدى الرطوبة إلى تسرب التيارات من الخطوط الحية إلى الأرضى أو حدوث قصر كامل بين الأوجه والأرضى، لذلك من المفروض على الفنيين التأكد من إحكام غلق أجهزة التحكم التي تعمل في العراء أو في الأماكن الرطبة.

٥- استخدام الأجهزة الالكترونية لمراقبة كل من:

- أ اتزان الأوجه: أ- وعادة ينشأ عدم اتزان الأوجه في الدوائر ثلاثية الوجه نتيجة للأحسال أحادية الوجه، علماً بأن عدم اتزان الأوجه يؤدى إلى ارتفاع درجة حرارة الحركات ثلاثية الوجه التي تعمل على نفس الشبكة الأمر الذي يؤدي إلى احتراقها إذا عملت مدة طويلة بهذا الحال.
- ب- فقدان أحد الأوجه: ينشأ فقدان أحد الأوجه نتيجة لاحتراق أحد مصهرات الأوجه الثلاثة للمحرك أو تعرض الشبكة الكهربية لصاعقة أو عند حدوث انهيار ميكانيكي للمفتاح أو القاطع الرئيسي، وعادة لا يمكن ملاحظة هذه الحالة بواسطة أجهزة الفولتميتر، وذلك لأن المحركات تولد جهد على الوجه المفقود أثناء دوارنها مساوى لجهد الوجهين الثانيين.
- ج- انعكاس الأوجه: يحدث انعكاس الأوجه عند تعديل توزيع القدرة الكهربية في الشبكة، وكذلك عند إجراء صيانة على الكابلات والقواطع الرئيسية، ويؤدى انعكاس الأوجه في الشبكة إلى انهيار الآلات المدارة في بعض الأحيان، وكذلك إحداث بعض الإصابات للمشغلين. وتقوم معظم الشركات الكبيرة والمصنعة لأجهزة التحكم بتوفير عدد كبير من المتممات الإلكترونية لحماية الدوائر الكهربية من عدم اتزان الأوجه وفقدان أحد الأوجه وانخفاض أو ارتفاع جهد المصدر وانعكاس الأوجه، فعلى سبيل المثال تقوم شركة تليميكنيك الفرنسية بتوفير المتممات الآتية في الأسواق:

١- متمم مراقبة الأوجه الثلاثة (RM2 - TU1)

THREE PHASE VALTAGE MONITORING RELAY

حيث يفصل الدائرة عند:

أ - انخفاض أو ارتفاع الجهد عن الحدود (0.85:1.1Vn).

ب- اختلال توازن الأوجه عن %20 بالزيادة أو النقصان.

٧- متمم عدم اتزان الأوجه (RM2 - TA1)

PHASE SEQUENCE RELAY

حيث يفصل الدائرة عند:

أ- اختلال توازن الأوجه عن %15 (أى زيادة الجهد أو نقصانه لأحد الأوجه عن الوجهين الثانيين بنسبة 15%Vn).

ب- انعكاس دوران الأوجه.

PHASE SEQUENCE RELAY (RM2-TR1) متمم تتابع الأوجه -٣

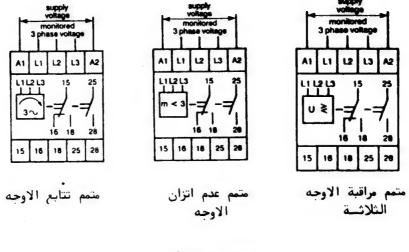
حيث يفصل الدائرةعند:

أ- انعكاس تتابع الأوجه:

ب- ارتفاع أو انخفاض الجهد عن الحدود (0.85:1.1Vn).

ج- عدم اتزان الأوجه عن %20 بالزيادة أو النقصان.

والشكل (٩-١) يبين مخطط توصيل المتممات الثلاثة السابقة، ويمكن الرجوع للشكل (٦-٥) للتعرف على كيفية حماية الاحمال من انعكاس الأوجه أو سقوط أحد الأوجه وكذلك يمكن الرجوع إلى الشكل (٣-١٣) للتعرف على كيفية حماية المحركات من عدم اتزان الأوجه وفقدان أحد الأوجه، وإنعكاس الأوجه باستخدام متمم حماية المحركات الإلكتروني.



الشكل (١-٩)

٩ / ٢ اكتشاف الأعطال وإصلاحها:

يعتمد اكتشاف الاعطال على الدراسة والخبرة، وأول مبادئ اكتشاف الاعطال هو المعرفة الجيدة لاستخدام أجهزة القياس والفحص مثل الآفوميتر والميجر وجهاز قياس التيار ذى الكماشة. إلخ وفيما يلى أهم تعليمات استخدام أجهزة الفحص:

١ - قراءة تعليمات المصنع لأجهزة القياس والفحص بعناية.

٢-عند استخدام جهاز فحص له عدة مستويات للقياس يجب وضعه على المستوى الاعلى عند قياس كمية غير معروف قيمتها.

- ٣- يجب فصل التيار الكهربي عن الجهاز المطلوب قياس مقاومته.
- ٤- يجب أن تكون أطراف أجهزة القياس والفحص معزولة جيدا.
- ه- يجب التاكد من سلامة المصهرات والبطاريات الخاصة بأجهزة القياس فمثلا بالنسبة لجهاز الآفوميتريتم وضع الجهاز على وضع قياس المقاومة ثم ملامسة أطراف الجهاز معاً فإذا كانت قراءة الجهاز (0) دل على أن البطارية سليمة والعكس بالعكس.

٦- عند استخدام أجهزة قياس التيار ذات الكماشة يجب قفل الكماشة جيداً حول

الخط المطلوب قياس التيار المار فيه علماً بأنه إذا وضع أكثر من خط داخل الكماشة نحصل على قراءة تساوى المجموع الاتجاهى للتيارات المارة، حيث إن المجموع الاتجاهى لتيارات الأوجه الثلاثة المتزنة يساوى صفر.

وحتى يمكن اكتشاف الأعطال يجب أولاً فهم الدائرة الكهربية جيدا وهذا يعنى أنه إذا لم يكن لديك معرفة كاملة بالدوائر الخاصة بالمصنع في الأحوال المعتادة فإنه من الصعب عليك تحديد مكان العطل وإصلاحه عند حدوثه ثم بعد ذلك يجب تقليل خطوات البحث وذلك بعمل الاختبارات المبدئية التالية:

١- التأكد من وجود الجهد الكهربي عند مدخل الدائرة الرئيسية ودائرة التحكم.

٢- التأكد من سلامة المصهرات والسكاكين إن وجدت.

٣-التاكد من أن جميع المتممات الحرارية والقواطع على وضع التشغيل وليس هناك متمم حرارى فاصل وذلك بالضغط على ضواغط تحريرها.

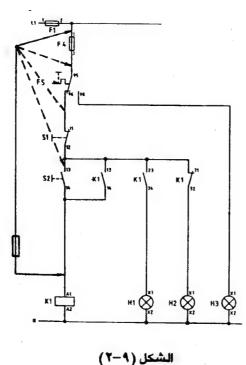
٤ - فحص سريع لجميع أجهزة التحكم من حيث درجة حرارتها ورائحتها وعلامات

التسرب التى ظهرت حديثاً، وعادة يمكن الحصول على معلومات عن الماكينة من المشغل فإذا لم نحصل على نتائج من الاختبارات المبدئية يجب البحث عن الاعطال فى كل من:

١- دائرة التحكم.
 ١- دائرة التحكم.
 ١- الخركات.

9 / ۲ / ۱ – اكتشاف الأعطال فى دائرة التحكم

الشكل (٩-٢) يبين دائرة تحكم نجرى عليها اختبارات لاكتشاف



مكان العطل ويتم ذلك باستخدام الوصلة ذات الفيوز وهو سلك موصل به فيوز على التوالى، فعند البحث عن سبب عدم عمل أحد الكونتكتورات نقوم بوضع أحد أطراف الوصلة عند الطرف A1 للبوبينة ونحرك الطرف الثانى

بدءا من الطرف L ثم الانتقال من نقطة لأخرى فى مسار الملفات وحيث إن وظيفة أى ضاغط أو مفتاح نهاية مشوار أو مفتاح عوامة... إلخ هو إمرار التيار أو قطعة، لذا فإن الوصلة ذات الفيوز يمكن أن تختبر أى مفتاح فى الدائرة وبهذه الطريقة البسيطة يمكن معرفة سبب العطل لو وجد.

٩ / ٢ / ٢ - اكتشاف الأعطال في الدائرة الرئيسية:

ويتم ذلك بتوصيل التيار الكهربى لملف أى كونتاكتور مباشرة بواسطة الوصلة ذات الفيوز ثم نختبر وصول الجهد الكهربى على أطراف الحرك، فإن لم يوجد يختبر وجود الجهد الكهربى على أطراف الكونتاكتور فإن وجد الجهد الكهربى حينئذ فإن المشكلة تنحصر في المتمم الحرارى أو المحرك حينئذ نختبر الجهد الكهربي على أطراف

المتمم الحرارى فإن وجد أصبحت المشكلة محصورة في المحرك.

والشكل (٩-٣) يبين الدائرة الرئيسية التي تجرى عليها الاختبارات لاكتشاف الأعطال.

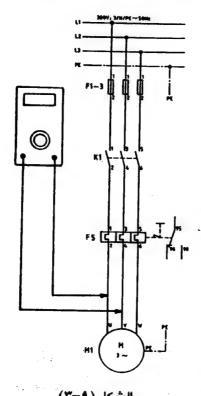
٩ / ٢ / ٣- الفحص الفنى للمحركات:

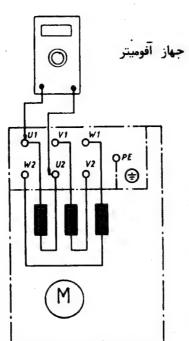
لفحص المحركات ثلاثية الوجه تتبع الخطوات التالية:

١- يفصل المحرك من المصدر الكهربي
 وكذلك من الحمل الميكانيكي.

٢ نحاول إدارة المحرك يدويا حتى نطمئن
 على كراسى المحور الخاص به.

٣-نقيس مقاومة الملفات الثلاثة الخاصة بالحرك بجهاز الآفوميتر وهو على وضع





المقاومة كما بالشكل (٩-٤) فإذا كانت مقاومات الملفات الشلاثة متساوية ولا تساوى صفرا دل على أن ملفات المحرك سليمة مبئياً.

4- نقيس عزل الملفات عن جسم الحرك وذلك بجهاز الميجر حيث يوصل أحد طرفى الميجر بالملف والطرف الثانى بجسم المحرك وندير ذراع الميجر فإن تحرك المؤشر إلى الصفر دل على أن العزل منهار والعكس صحيح والشكل (٩-٥) يبين طريقة استخدام الميجر لقياس العزل.

ولفحص المحركات أحمادية الوجمه نتبع الخطوات التالية:

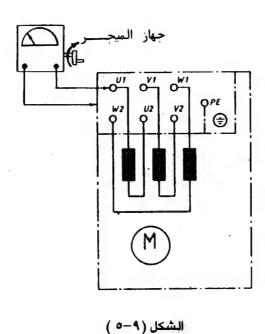
١ يفصل المحرك عن المصدر الكهربي
 وكذلك عن الحمل الميكانيكي.

۲- نحاول إدارة المحرك باليد
 للاطمئنان على سلامة
 كراسى المحور.

سر مقاومة ملفات المحرك بالآفوميتر فإذا كانت مقاومة المحرك لا تساوى الصفر دل على أن ملفات المحرك سليمة مبدئيا والعكس صحيح.

٤- نقيس عزل ملفات الحرك
 بالميجر فإذا كانت قراءة الميجر
 تساوى صفرا دل على أن
 العزل منهار وإذا كانت
 مقاومة العزل بالميجا أوم دل

الشكل (٩-٤)



على أن العزل سليم.

و- إذا دلت نتائج الاختبارات السابقة على سلامة المحرك نفحص المكثف إن وجد بالنظر أولاً فإذا كان هناك أى دلائل عن شروخ أو تسرب للمحلول أو انتفاخ يبدل المكثف في الحال أما إذا كان المكثف خاليا من هذه الملاحظات يتم اختبار المكثف باستخدام جهاز الآفوميتر، حيث يستخدم جهاز قياس مقاومات ويضبط على وضع RX10 ثم نوصل طرفى الجهاز بطرفى المكثف بعد فكه من المحرك وتفريغ شحنته، بواسطة مفك معزول وذلك بعمل قصر على طرفيه فتظهر شرارة كهربية وفي بداية القياس نجد أن القراءة صفر، ثم يتحرك المؤشر تدريجيا وصولا إلى منتصف التدريج ويثبت وحينئذ تفصل أحد طرفى الجهاز وننتظر 30 ثانية بعدها نعد التوصيل نجد أن المؤشر يصل إلى منتصف التدريج ثم يتحرك وصولا إلى ما لا نهاية، ويثبت على ذلك فإذا تحقق ذلك دل على أن المكثف سليم وإذا عاد المؤشر للصفر دل على أن المكثف تالف، وهناك حالتان معروفتان للمكثفات التالفة يمكن معرفتها منذ بداية الاختبار وهما:

الحالة الأولى (المكثف المقصور): حيث يلاحظ أن المؤشر يتذبذب عند الصفر ولا يتحرك.

الحالة الثانية (المكثف المفتوح): حيث يلاحظ أن المؤشر لا يتحرك من مالا نهاية منذ البداية.

وإذا دلت نتائج فحص المحرك عن انهياره يجب أن نبحث عن سبب إنهيار المحرك الإزالة هذا السبب حتى لا ينهار المحرك الجديد عند تركيبه. وهناك عدة أسباب لانهيار المحركات كالآتى:

- ١- ارتفاع درجة حرارة المحرك نتيجة لسوء التهوية.
 - ٢ ارتفاع درجة حرارة الوسط المحيط.
- ٣ حمل زائد لفترات طويلة مع عدم فصل المتمم الحرارى.
 - ٤ انخفاض جهد التشغيل مع عدم فصل أجهزة الحماية.
- ٥ عدم اتزان الأوجه المختلفة مع عدم فصل أجهزة الحماية.

٦- سقوط أحد الأوجه مع عدم فصل أجهزة الحماية.

٧ - عمليات بدء متكررة.

٨ خطأ في التوصيل فإذا كان المحرك موصل دلتا يجب التأكد من أن جهد التشغيل
 هو نفسه جهد توصيله الدلتا وليس النجما.

٩ / ٣- مشاكل أجهزة التحكم والمحركات (أسبابها - طرق إصلاحها):

٩ / ٣ / ١ - الكونتاكتورات والريليهات الكهرومغناطيسية:

١ - ريش التلامس:

الإصلاح	السبب	المشكلة
1 - استبدال القلب المغناطيسي. ٢ - تصحيح جهد التشغيل خصوصاً عند البدء. ٣ - استبدل ريش التلامس ويايات الإرجاع.	۱ - انكسار حلقة الإزاحة النحاسية. ۲ - جهد تشغيل منخفض. ٣ - ريش تلامس سيئة.	اهتزاز ريش التلامس
1 - افحص سبب زيادة التيار ثم اعسمل على إزالة السبب وإستبدل ريش التلامس. ٢ - استخدم كونتاكتور له قدرة اكبر تناسب الحمل.	 ١- تيار كبير نتيجة لقصر أو زيادة حمل. ٢- تيار كبير عن القيمة المقننة للكونتاكتور 	التحام ريش التلامس
1 - استبدال ريش التلامس ويايات الإرجاع وافحص حامل ريش التلامس للتاكد من سلامته من التشويه . 7 - صحح جهد التشغيل وخصوصاً عند البدء وذلك بزيادة مساحة مقطع الموصلات المستخدمة .	 ١ قوة دفع صغيرة من اليايات. ٢ جهد منخفض يمنع القلب المغناطيسي من الإحكام. 	توصيل غير جيد لريش التلامس
٣- نظف ريش التــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	٣- جـسم غـريب يمنع ريش التلامس من الغلق.	

الإصلاح	السبب	المشكلة
١ استبدال ريش التلامس.	١- بردها بمبرد خشن لمساواتها.	عمر قصير لنقاط الابلاتين أو
٢- استبدال الكونتاكتور	٢- تيار تشغيل كبير عن القيمة	ارتفاع درجة حرارتها
بأكبر.	المقننة للكونتاكتور .	
٣- استبدال الريش مع يايات	٣- ضغط ياى إرجاع ضعيف.	
الإرجاع والتأكد من أن حامل		
ريش التلامس لم يتشوه .		
٤ - نظف ريش التلامس بمادة	٤ - قاذورات أو جسم غريب	
الفرون (Freon).	على سطح ريش التلامس.	
٥- يجب إزالة سبب القصر	٥- قصر.	
والتاكد من حجم المصهرات	·	
والقواطع المستخدمة .		
٦- التــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	٦- وصلات غير محكمة	
اطراف ريش التــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	الرباط.	
الموصلات باستخدام المعدات		
المناسبة.		

٢- الملف

الإصلاح	السبب	الشكلة
١- غير الملف بعناية وذلك بعد	۱ - انهیار میکانیکی	ملف مفتوح
فك مسامير تجميع الكونتاكتور		
مع مراعاة عدم انطلاق ياى		
الإرجاع من مكانه ثم أعد		
تجميع الكونت اكتور بعكس		
خطوات الفك انظر الشكل	0 '	
.(11-1)		
١- اختبر جهد التشغيل	١ – جهد زائد .	ملفات محمصة (محترقة)
وصححه.		
٢- غير الملف بعناية	٢ ـ قصر حادث بين مجموعة	
انظر الشكل (١١-١).	لفات نتيجة لانهيار ميكانيكي	

٣- القلب المغناطيسي والأجزاء الميكانيكية:

الإصلاح	السبب	المشكلة
١- استبدل القلب	١- انكسار الحلقة النحاسية.	صوت أزيز للقلب
المغناطيسي.		
٢ – اســـــــــــــــــــــــــــــــــــ	٢- أوجمه القلب المغناطيس لا	
المغناطيسي.	تتعشق .	
٣- نظف القلب المغناطيسي.	٣- قاذورات أو صدا على أوجه	
	القلب المغناطيسي.	
٤- اختبرجهد التشغيل	٤- جهد منخفض.	·
وخصوصا عند البدء وصححه.		· 0
١- اختبر جهد التشغيل	۱ جهد منخفض.	الفشل في انجذاب القلب
وصححه .		المغناطيسي وتعشيقه
٢ – استبدل الملف.	٧- ملف الملف غير سليم.	
٣- اختبر حركة الأجزاء	٣- وجود مشكلة ميكانيكية	
الميكانيكية بدفع الأجزاء	تمنع حركة القلب المتحرك.	
المتحركة ثم اعمل على إزالة		
المشكلة.		
١- نظف أوجه ريش التلامس	١- يوجد مواد التصاق على	الفشل في الفصل
بمادة الفرون.	سطح ريش التلامس.	
٢- ابحث عن سبب عــدم	٢- الجهد لم يرفع عن الدائرة	
إنقطاع التيار الكهربي عن الملف		
عند الإيقاف.		
٣- استبدل القلب المغناطيسي	٣- مغناطيسية متبقية نتيجة	
a de la companya de	لنقص الفجوة الهوائية في مسار	
	القلب المغناطيسي .	
٤ - استبدل ريش التلامس	٤ - التحام ريش التلامس نتيجة	
بأخرى سليمة وإعمل إزالة	لتيار عالى .	
سبب زيادة التيار .		

٩ / ٣ / ٢ - المتممات الحرارية والمؤقتات الزمنية ونهايات المشوار:

الإصلاح	السبب	المشكلة
١-تأكد من عدم وجود قصر أو	١ – حمل زائد مستمر.	المتمم الحراري يفصل باستمرار
تسرب أرضى أو حمل زائد		
على المحرك.		
٢- تأكسد من إحكام رباط	٢- وصلات غيرا مربوطة جيداً	
الموصلات مع أطراف المتسمم		
الحراري وذلك باستخدام	·	
المعدات المناسبة.		
٣- استبدل الموصلات باخرى	٣- انخفاض جهد المصدر عند	
لها مساحة مقطع أكبر.	البدء.	
٤- أعد عملية ضبط المتمم	٤- تغيير القيمة المعاير عليها	
الحراري.	المتمم الحراري نتيجة للإهتزاز .	
٥- بدل المتمم الحراري بآخر	٥- متمم حراري غير مناسب.	
مناسب.		
١ - راجع القيم المعايرة عليها وصححها.	١ – تغير الأزمنة المعايرة عليها.	اختلال أزمنة المؤقتات الزمنية
١ – استخدام الكامة المناسبة	١ ـ حركة زائدة من الكامة أدت	أجزاء مكسورة في مفاتيح
وعنصر الفعل المناسب للمفتاح	إلى كسر أجزاء مفتاح نهاية	_
وعنصر الفعل المناسب للمقتاح وسنغل المستاح في الحدود	إلى كسر اجزاء مفتاح نهايه المشوار .	نهايات المشوار
	المشوار .	
المسموح بها .		
		J

٩ / ٣ / ٣- المفاتيح اليدوية والمحابس الكهربية:

الإصلاح	السبب	المشكلة
١- حرك يد التشغيل بسرعة	۱ - تحريك يد التشغيل ببطء	التحام ريش التلامس للمفتاح
على وضع البدء مع استبدال	زائد جهة وضع البدء START.	اليدوي جهة البدء.
الريش التالفة .		
١ - حرك يد التشغيل بسرعة	١ - تحريك يد التشغيل ببطئ	التحام ريش التلامس للمفتاح
على وضع التشغيل واستبدل	زائد جهة وضع التشغيل	اليدوي جهة التشغيل.
ريش التلامس التالفة.	.RUN	÷
٢- استبدل ريش التلامس	٢- ضعف قوة يايات التشغيل.	
ويايات التشغيل.		
معرفة السبب واستبدال الملف.	١ – جهد التشغيل منخفض.	ارتفاع درجة حرارة ملف المحبس
	٢- درجـة الحـرارة الحسيطة	الكهربي مما يؤدي إلى انهيار
	مرتفعة.	الملف.
	٣- القلب المغناطيسي غير قادر	
	على الحركة لمشكلة ميكانيكية.	انهيار ميكانيكي للمحبس
	٤ - تشغيل متكرر.	الكهربي .
استبدال الحبس الكهربي.	١- جهد زائد يؤدي إلى تعرض	
	القلب المغناطيسي لقوة زائدة .	
	L	L

٩ / ٣ / ٤ - الحركات الكهربية:

الإصلاح	السبب	المشكلة
١ - عدل توصيلة المحرك حتى	١ – جهد المصدر منخفض.	المحرك يفشل عند البدء
تناسب جهد المصدر.		
٧ - وصل المحرك تبعا لمخطط	٢ - توصيل غير صحيح.	
الدائرة الرئيسية .		
٣- حرر المتمم الحراري بعد	٣- المتمم الحراري مفصول.	
إزالة سبب زيادة الحمل.	,	·
٤ - قلل حمل البدء أو بدل	٤ - حمل زائد على المحرك.	
المحرك بآخر يناسب الحمل.		
٥- استبدل المصهرات المحترقة	٥- سقوط أحد الأوجه وهذا	
بأخرى سليمة .	يحدث طنينا عند البدء.	
٦- حـاول أن تكشف مكان	٦- خلل في دائرة التحكم أو	
الخطأ كما هو موضح بالفقرة	الدائرة الرئيسية للمحرك.	
. ۲-9		
١- قلل الحمل أو بدل المحرك	١ - حمل زائد على المحرك.	المحرك توقف أثناء الدوران
بآخر يناسب الحمل أو أعمد		
ضبط شد السيورا إن وجدت.		
٢- تاكد أن جهد المصدر	٢- جهد المصدر منخفض.	
يساوى جهد التشغيل		
للمحرك.		
١- استخدم أحد طرق بدء	١- جهد المصدر منخفض	المحرك لا يصل للسرعة المقننة له.
المحركات المعروفة لتقليل تيار	نتيجة لارتفاع تيار البدء.	
البدء .	·	
٢ - اختبر حمل البدء وحاول أن	٢- حمل البدء عال .	
تقلله أو استبدل المحرك بأخر		
يناسب الحمل.		
	. '	J

الإصلاح	السبب	المشكلة
١- قلل حمل البدء أو بدل	١ –حمل بدء عال	المحرك يحتاج وقتاً كبيراً للوصول
المحرك بآخر يناسب الحمل.	·	للسرعة المقننة
٢- استبدال الموصلات بأخرى	٢- مساحة مقطع الموصلات	
لها مساحة مقطع أكبر.	صغيرة .	
٣- أعد لف المحرك أو بدله.	٣- محرك منهار .	
١- أعد ضبط تثبيت المحرك مع	١- يوجد خلل في التثبيت	المحرك يهتز ويحدث طنينا عاليا
الحمل.		
٧- اختبر محول البدء.	٢- جهد بدء عال .	
٣- بدل المصهر التالف بآخر	٣- سقوط أحد الأوجه.	
سليم.		
٤ – بدل كراسى المحور .	٤- كراسي المحور بها خلل.	
٥- إعادة تشبيت الوصلة	٥- الوصلة الميكانيكية مفكوكة	
الميكانيكية.		
١ – قلل الحمل أو استبدل المحرك	١- زيادة الحمل على المحرك.	المحرك ترتفع درجة حرارته عند
بآخر يناسب الحمل وربما أن		التشغيل
تكون السيور مشدودة أكثر من		
اللازم.		
٧- نظف المحرك من القاذورات.	٢ ـ قاذورات تمنع التبريد .	
٣- تاكىد من سلامة توصيل	٣- سقوط أحد الأوجه.	
اطراف المحرك وتاكد من سلامة		
المصهرات.		
٤- افحص جهد المصدر بحيث	٤- جهد المصدر أكبر أو أقل	
يجب الايقل أويزيد عن	من جهد التشغيل.	
10% من جهد التشغيل.		
٥- أعد لف المحرك أو بدله.	٥ - ضعف عزل المحرك.	
٦- أعد توزيع الأحسال	٦- جهود المصدر غير متزنة.	
الأحادية الوجمه على الشبكة		
حتى يتزن جهود الأوجه الثلاثة		
ای تنساوی		
		j

المراجمع

REFRENCES

- 1- KLOCKNER MOLLER wiring manual.
- 2- TELEMECANIQUE Technical Manual.
- 3- TELEMECANIQUE Wiring Diagrams For D range Starters.
- 4- SPRECHER + SCHUH Technical Hand book.
- 5- Electrical Motor Control Automated Industrial Systems. Gray Rockis. Glen Mazur
- 6- Electrical wiring Industrial Robert L. Smith, Stephen L. Herman
- 7- AC Motor Controller Hampden
- 8- DC Motor Controller Hampden
- 9- Furnas Industrial control Catalogue.
- 10- Klockner Moller Main Catalogue 90/91
- 11- TELEMECANIQUE International Catalogue 90/91.
- 12- Legrand Catalogue 93/94.
- 13- Siemens Protection & Isolation Catalogue Section 2-1 1992.
- 14- Siemens switching & Monitoring Catalogue Section 2-2 1992.
- 15 Electrical Installation Handbook Gunter G.Seip, Werner Shurm.

- 16- Technisches Zeichnen Elektro Technik. Peter Penz. Horst Dieter Tolle, Erhard Vob
- 17- Fach-Zeichnen 1, 2 F. Adolph . H. Haase , H. Nagel, K. Wiosna.

محتويات الكتاب

غحة	الموضوع
٧	قدمة السلسلة
٩	قدمة الكتاب
	الباب الأول
	المكونات الأساسية لنظام التحكم الأتوماتيكي
۱۳	١/١ ــ مقدمة
۱۳	١/٢ المحركات الكهربية
١٤	١ / ٢ / ١ ــ رموز أطراف التوصيل للمحركات
10	٢ / ٢ / ٢ ـ لوحة البيانات للمحركات
١٦	٧ / ٢ / ٣- درجات العزل للمحركات
1,7	٢/٢/١ درجات الحماية للمحركات
۱۹	۳/۱ اجهزة نقل البيانات Data acquisition devices
19	١ / ٣ / ١ مفاتيح نهاية المشوار الميكانيكية Limit Switches
11	Pressure and vacuum switches مفاتيح الضغط والخلخلة
۲۳	۱ /۳/۳_ مفاتيح العوامات Float switches
۲ ٤	۰- ۱ / ۳/ ۱ – المفاتيح التقاربية Proximity switches
۲٦	۱ / ۳/ ه – الخلايا الضوئية Photo electric detectors
۲۸	٦/٣/١ مفاتيح درجة الحرارة Thermostates
۲۸	protection devices 7 to 11 - to 1 - 1

٣1	ا / ٤ – أجهزة معالجة البيانات Data processing devices
۳۱	ا / ٤ / ١ - الريليهات الكهرومغناطيسية Electromagnetic relays
W E	١ / ٤ / ٢ – المؤقتات الزمنية Timers
٣٧	٣/٤/١ أجهزة التحكم المبرمج Programmable Controllers
٣٨	١ / ٥- أجهزة التحكم في القدرة Power Control devices
٤١	۱ / ٦- أجهزة مخاطبة نظام التحكم Man - machine dialogue
٤Ė	١ /٧- العلاقة بين المكونات المختلفة لنظام التحكم الأتوماتيكي
	الباب الثاني
	الرموز الكهربية لأجهزة التحكم والخركات
£ 9	٢ / ١- مقارنة بين رموز العالم الشهيرة
٥.	٢ / ١ / ١ – الرموز العامة
٥١	٢ / ١ / ٢ – رموز المقاومات والمكثفات والملفات وأجهزة الإشارة والإنذار
٥٢	٢ / ١ /٣- رموز أجهزة التحكم والقياس وريش التلامس المختلفة
۰۳	٢ / ١ / ٤ ـ رموز الضواغط والمفاتيح اليدوية وأجهزة نقل المعلومات
૦ દ	٢ / ١ / ٥ رموز أجهزة الوصل والفصل اليدوي والأتوماتيكي
00	٢ / ١ / ٦ – رموز المحولات والمولدات والمحركات الكهربية
٥٦	٢ / ٢ حروف أجهزة التحكم بالنظام الألماني والعالمي
٥٧	٢ /٣- نظام الترقيم لأجهزة التحكم بالنظام الألماني والعالمي
	الباب الثالث
	التحكم في الحركات الاستنتاجية
71	
71	۳ / ۱ / ۱ – دوائر التحكم Power Circuits

77	٣ / ١ / ٢ الدوائر الرئيسية
٦٢	٣ / ٢ ــ نظرية تشغيل الكونتاكتور أو الريلاي
٦٢	٣ / ٢ / ١- التشغيل والفصل بمفتاح له وضعى تشغيل
٦٣	٣/٢/٢ التشغيل والفصل بضاغط يدوى
२०	٣/٣ تشغيل وإيقاف محرك استتاجى ثلاثي الأوجه
٧.	٣/٣/ ١- تشغيل وإيقاف محرك من مكانين مختلفين
٧١	٣/٣/٢ لبدء بمتمم حراري والدوران بمتمم آخر
VT,	٣/٣/٣ البدء بسرعة بطيئة (دائرة كوزا)
Vο	٤/٣/٣ تشغيل محرك مزود بحماية ضد زيادة درجة الحرارة
	٣/٣/٥ متمم حماية المحركات الإِلكترونية
٧٧	Protection relay Electronic Motor
٧٩	٣ / ٤ ـ عكس حركة محرك ثلاثي الأوجه
٧٩	٣ / ٤ / ١ - عكس حركة محرك بتوقف
17	٣ / ٤ / ٢ - عكس حركة محرك بدون توقف
١٤	٣ / ٥ - دوائر المحركات الاستنتاجية ذات السرعات المتعددة
٧/	٣ / ٥ / ١ - تشغيل محرك يحتوى على مجموعتين من الملفات المنفصلة
٩١٩	٣/٥/٢ تشغيل محرك دالندر
	٣/٥/٣ عكس حركة محرك يحتوى على مجموعتين من الملفات
	المنفصلة
۲۱	٣/٥/٤ عكس حركة محرك دالندر:
٤	٣/ ٦- دوائر بدء الحركات الاستنتاجية ثلاثية الأوجه

40	٢ / ٦ / ١- لوح بيانات انحركات الاستنتاجيه
90	٢/٦/٢ بدء محرك نجما - دلتا
١.,	٢/٦/٣ بدء محرك بمقاومات مع العضو الثابت
١٠٣	۲/۲/۶ بدء محرك بمحول ذاتى
١٠٥	٢ / ٦ / ٥ - بدء محرك بمقاومات مع العضو الدوار الملفوف
۱۰۷	٦/٦/٢ عكس حركة محرك يبدأ نجما دلتا
	٢ / ٧ - مقارنة بين خواص بادئات المحركات الاستناجية ثلاثية
١٠٩	الأوجه
111	·····································
111	٣/٧/١ ـ الفرملة بالتيار العكسى
111	٣/٧/٣ الفرملة بحقن تيار مستمر
۱۱٤	٣/٧/٣ الفرملة بالنظام الميكانيكي
110	٣/٧/٣ الفرملة الكهرومغناطيسية
۱۱۷	٣ / ٨ - المفاتيح اليدوية الدوارة
۱۱۹	١/٨/٣ المفاتيح اليدوية للمحركات
177	٢/٨/٣ المفاتيح الرئيسية ومفاتيح الأمان اليدوية
۱۲۳	٣/٨/٣ مفاتيح التحكم اليدوية
1 7 8	٣ / ٨ / ٤ - مفاتيح أجهزة القياس اليدوية
771	٣ / ٩ - المحركات الاستنتاجية ذات الوجه الواحد
١٢٧	٣/٩/١- التحكم في تشغيل محرك وجه واحد
177	٣/٩/٣ عكس حركة محرك وجه واحد
179	٣/٩/٣ - دوائر سنتميتز

۱۳۰	٣ / ١٠ - أجهزة البدء الإِلكترونية للمحركات الاستنتاجية
١٣٢	٣ / ١ ١ – الأجهزة الإلكترونية للتحكم في سرعة الحركات
	الباب الرابع
	دوائر محركات التيار المستمر والحركات التزأمنية
١٣٩	٤ / ١ - محركات التيار المستمر
1 2 .	٤ / ١ / ١ - المفاتيح الكهرومغناطيسية العاملة بالتيار المستمر
1 2 7	٤ / ١ / ٢ - التحكم في تشغيل محرك تيار مستمر نوع التوازي
١٤٣	٤ / ١ / ٣ - بدء حركة محرك تيار مستمر مركب
١٤٤	٤ / ١ / ٤ – عكس حركة محرك مركب يبدء حركته بمقاومات بدء
١٤٦	٤ / ٢ – المحركات التزامنية
	الباب الخامس
	تحسين معامل القدرة في الصناعة
101	تحسين معامل القدرة فى الصناعة ٥ / ١ ــ مقدمة
107	ه/۱_مقدمة
107	٥ / ١ - مقدمة
107	٥ / ١ – مقدمة
107	 ٥ / ١ - مقدمة ٥ / ٢ - طرق تحسين معامل القدرة في الصناعة ٥ / ٣ تحسين معامل القدرة لمحرك يبدأ حركته نجما - دلتا ٥ / ٤ - تحسين معامل القدرة مركزياً ويدوياً
107	 ٥ / ١ – مقدمة ٥ / ٢ – طرق تحسين معامل القدرة في الصناعة ٥ / ٣ تحسين معامل القدرة لمحرك يبدأ حركته نجما – دلتا ٥ / ٤ – تحسين معامل القدرة مركزياً ويدوياً ٥ / ٥ – تحسين معامل القدرة مركزياً وأوتوماتيكياً
107	 ٥ / ١ - مقدمة ٥ / ٢ - طرق تحسين معامل القدرة في الصناعة ٥ / ٣ تحسين معامل القدرة لمحرك يبدأ حركته نجما - دلتا ٥ / ٤ - تحسين معامل القدرة مركزياً ويدوياً ٥ / ٥ - تحسين معامل القدرة مركزياً وأوتوماتيكياً الباب السادس
107	 ٥ / ١ – مقدمة ٥ / ٢ – طرق تحسين معامل القدرة في الصناعة ٥ / ٣ تحسين معامل القدرة لمحرك يبدأ حركته نجما – دلتا ٥ / ٤ – تحسين معامل القدرة مركزياً ويدوياً ٥ / ٥ – تحسين معامل القدرة مركزياً وأوتوماتيكياً الباب السادس مصادر القدرة الاحتياطية

178	٦ / ٤ – التشغيل الأتوماتيكي لمولد الطوارئ
170	٦/٥-ريلاى الانتقال الأتوماتيكي للأحمال
	٦/٦ مجموعة حماية الأحمال من انعكاس الأوجه أو سقوط أحد
١٦٦	الأوجه
	الباب السابع
	تطبيقات على التحكم في الآلات الكهربية
141	٧ / ١ - التحكم في المضخات باستخدام مفاتيح العوامات
۱۷۳	٧ / ٢ - التحكم في المضخات باستخدام مفاتيح الضغط
۱۷٤	٧ /٣- التحكم في تشغيل سيور النقل
۱۷۸	٧ / ٤ التحكم في فتح وغلق بوابة جراج رأسية
1 7 9	٧ / ٥ - التحكم في المخرطة المستخدمة في ورش الإِنتاج
١٨٣	٧ / ٦ - وحدة التحكم المتعددة الوظائف
۱۸٤	٧/٧- التحكم في كسارة الحجر الجيري
١٨٧	٧ / ٨ – الونش الأرضى الشابت
198	٧/ ٩- الونش الذي يعمل فوق مستوى الرؤوس
197	٧ / ١٠ - دوائر اختبار لمبات البيان ودوائر الإِندار
197	
197	٧ / ٢ / ٢ – دوائر الإنذار
191	١١/٧ وحدة تعبئة الأسمنت السايب
7.7	٧ / ١٢ – المصاعد الكهربية
۲.۳	١ / ١ / ١ – الأجهزة المستخدمة في المصاعد الكهربية
۲ . ٤	٧ / ٢ / ٢ – المصعد الكهربي المنفرد ذو الطلب الواحد

الباب الثامن

إنشاء لوحات التحكم

717	٨ / ١ ــ مراحل إنشاء لوحات التحكم
717	٨ / ٢ - الجداول المستخدمة في الاختيارات
717	٨ / ٣- تطبيق عملي على مراحل إنشاء لوحات التحكم
711	٨ / ٣ / ١ المخططات الكهربية لوحدة صغ المولاس
۲۲.	٨/٣/٨ مرحلة إعداد قوائم الأجهزة والخامات
* * *	٨ /٣/٣- مرحلة رسم الكروكيات
449	٨ / ٣ / ٤ - تثبيت وتوصيل أجهزة التحكم
۲۳.	٨ / ٣ / ٥ - مرحلة استكمال لوحة التحكم لوحدة المولاس
	الباب التاسع
	الصيانة الوقائية واكتشاف الأعطال
740	٩ / ١ - الصيانة الوقائية لأجهزة التحكم
۲۳۸	٩ / ٢ - اكتشاف الأعطال وإصلاحها
۲۳۹	٩ / ٢ / ١ – اكتشاف الأعطال في دائرة التحكم
۲٤.	٩ / ٢ / ٢ – اكتشاف الأعطال في الدائرة الرئيسية
۲٤.	٩ / ٢ / ٣ – الفحص الفنى للمحركات
	٩ / ٣ - مشاكل أجهزة التحكم والمحركات (أسبابها - طرق
724	إصلاحها)
724	i late a Cli at a late a class Cli a / w/a
	٩ / ٣ / ١ – الكونتاكتورات والريليهات الكهرومغناطيسية
7	 ١/ ١/ ١ - الحونا تتورات والريبهات الحهرومعاطيسية ٩ / ٣ / ٣ - المتممات الحرارية والمؤقتات الزمنية ونهايات المشوار ٩ / ٣ / ٣ - المفاتيح اليدوية والمحابس الكهربية

727	/٣/٤ - المحركات الكهربية
701	لواجع
707	فهوسفهوس